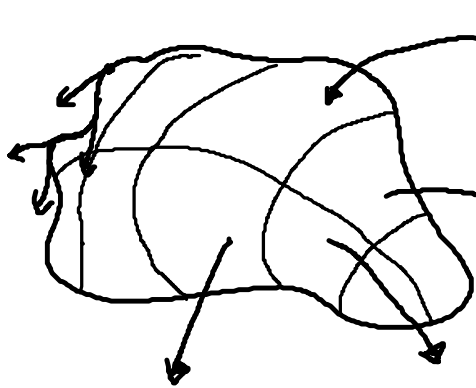


6. Höherdimensionale und Vektorintegration

- Motivation für Integration im Raum:



Fläche $\partial V (A)$ umschließt Volumen V

- Berechnung v. Flächeninhalt und Volumen

- Berechnung d. Flusses I eines Vektorfeldes durch Oberfläche (∂V) ∂V (Flüssigkeit) (Kapt. 5 Quelle u. Senke)

- Berechnung der Arbeit entlang einer Kurve

- Bemerkungen:

(a) Integrale werden bestimmt in dem statt über dx in 1D

- über $d\vec{r}$ (Kurvenstück)



gerichtete Länge

- über $d\vec{A}$ (Flächenelement)



gerichtete Fläche

- über dV (Volumenelement)



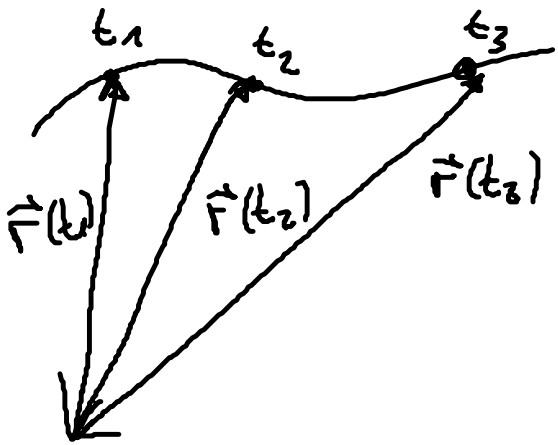
integriert wird

(b) es ex. wichtige Integralsätze die Volumen- mit OF-Integrale und OF- mit Kurvenintegrale verbinden

6.1 Kurvenintegrale

(a) Darstellung von Kurven

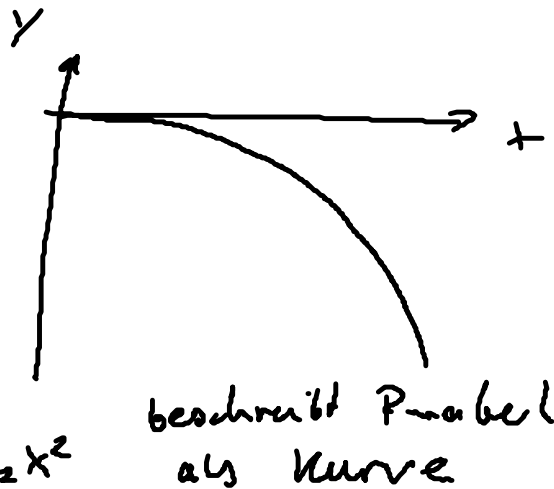
Eine Kurve im Raum kann als Bahnkurve verstanden werden: $\vec{r}(t)$ t ist Parameter (z.B. Zeit)



$\vec{r}(t) \hat{=}$ Parameterdarstellung der Kurve


• Beispiel: Wurfparabel

$$\vec{r}(t) = \begin{pmatrix} v_0 t \\ -\frac{1}{2} g t^2 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{aligned} x &= v_0 t \\ y &= -\frac{1}{2} g t^2 \\ &= -\frac{1}{2} \frac{g}{v_0^2} x^2 \end{aligned}$$



(6) Kurvenlängen

$$|d\vec{r}| = dr = v(t) dt$$


$$S = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} dr = \int_{t_1}^{t_2} v(t) dt = \int_{t_1}^{t_2} |\dot{\vec{r}}(t)| dt = \int_{t_1}^{t_2} dt \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}$$

• Beispiel:

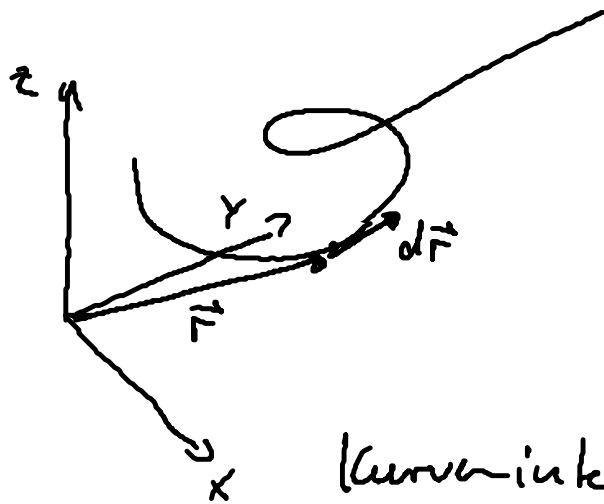
$$S_{\text{parabel}} = \int_0^t dr = \left| \begin{array}{l} \vec{r} = \begin{pmatrix} v_0 t \\ -\frac{1}{2} g t^2 \end{pmatrix} \\ \dot{\vec{r}} = \begin{pmatrix} v_0 \\ -g t \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{array}{l} \dot{x} = v_0 \\ \dot{y} = -g t \end{array} \end{array} \right|$$
$$= \int_0^t dt' \sqrt{v_0^2 + g^2 t'^2} = \frac{t}{2} \sqrt{g^2 t^2 + v_0^2} + \frac{v_0^2}{2g} \ln \left(\frac{g t + \sqrt{g^2 t^2 + v_0^2}}{v_0} \right)$$

$$S_{\text{kreis}} = \int_{\text{kreis}} dr = \left| \begin{array}{l} \vec{r}(\varphi) = \begin{pmatrix} R \cos \varphi \\ R \sin \varphi \end{pmatrix} \\ \dot{\vec{r}}(\varphi) = \begin{pmatrix} -R \sin \varphi \\ R \cos \varphi \end{pmatrix} \end{array} \right|$$
$$= \int_0^{2\pi} d\varphi (R^2 \sin^2 \varphi + R^2 \cos^2 \varphi)^{1/2}$$
$$= R \int_0^{2\pi} d\varphi 1 = 2\pi R$$

→ Parametrisierung muß nicht unbedingt über Zeit erfolgen, kann über φ oder Länge geschehen

(c) allgem. Kurvenintegral (gerichtete Linienelement $d\vec{r}$)

geg. sei Kurve K im Raum



Fragestellung:

- Berechnung v. gerichteten Länge
- Arbeit wenn Kraftfeld \vec{F} vorliegt
- el. Strom entlang Draht

Kurvenintegral kann über Zahlen, Vektoren

- wichtige Kombinationen:

(1) skalare Funktion \rightarrow vektorwertig

$$\int d\vec{r} g(\vec{r}) = \vec{V}$$

(2) Feld via Skalarprod \rightarrow skalar

$$\int d\vec{r} \cdot \vec{g}(\vec{r}) = S$$

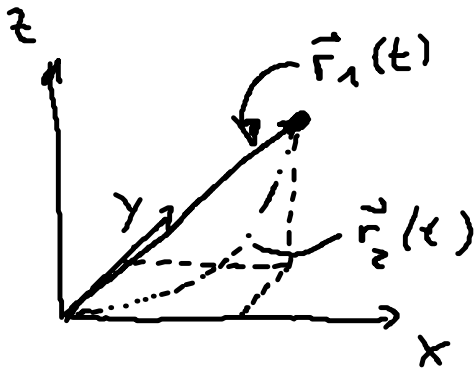
(3) Feld via Kreuzprod \rightarrow vektorwertig

$$\int d\vec{r} \times \vec{g}(\vec{r}) = \vec{V}$$

Berechnung über Parameterdarstellung d. Kurve $\vec{r} = \vec{r}(t)$

$$\int_K d\vec{r} \underset{\substack{\uparrow \\ \text{Rechen-} \\ \text{Zeichn}}} g(\vec{r}(t)) \xrightarrow{\text{Integral}} \int_{k(t)} \frac{d\vec{r}}{dt} dt \cdot g(\vec{r}(t)) = \int_{t_1}^{t_2} dt \underbrace{\dot{\vec{r}}(t)}_{\substack{\text{geg. über} \\ \text{kurve}}} \cdot g(\vec{r}(t))$$

• Beispiel: $\vec{f}(\vec{r}) = (yz, xz, xy) \text{ [N]}$



Welche Arbeit wird bei der Bewegung von $(0,0,0)$ nach $(1,1,1)$ im Kraftfeld \vec{f} verrichtet?

$$\vec{r}_2(t) = \begin{pmatrix} t & t & t \end{pmatrix} \text{ [m]} \quad \dot{\vec{r}}_2(t) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \left[\frac{\text{m}}{\text{s}} \right]$$

$\begin{matrix} \text{''} & \text{''} & \text{''} \\ x & y & z \end{matrix}$

$$W_{0 \rightarrow 1} = \int_{(0,0,0)}^{(1,1,1)} d\vec{r} \cdot \vec{f}(\vec{r}) = \int_0^1 dt \frac{d\vec{r}}{dt} \cdot \vec{f}(\vec{r}(t))$$

$$= \int_0^1 dt \frac{\text{m}}{\text{s}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} y(t)z(t) \\ x(t)z(t) \\ x(t)y(t) \end{pmatrix} \text{ N} = \int_0^1 dt \frac{\text{Nm}}{\text{s}} \left[y(t)z(t) + x(t)z(t) + x(t)y(t) \right]$$

$$= \int_0^1 dt \frac{\text{Nm}}{\text{s}} [t^2 + t^2 + t^2] = 3 \cdot \frac{1}{3} t^3 \Big|_0^1 = 1 \text{ Nm}$$

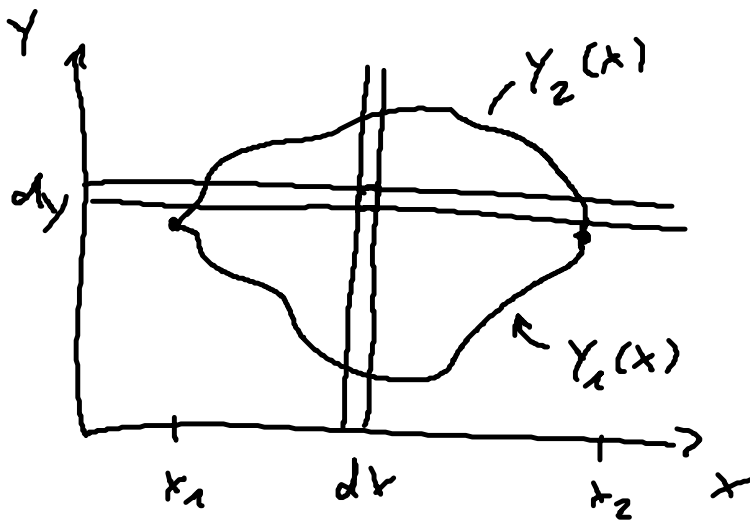
→ ÜB: $\vec{r}_2(t) = (t, t^2, t^2) \text{ [m]}$

6.2. Oberflächenintegrale

(a) ebene Flächen im kart. System

geg. sei Fläche in Ebene: - Flächeninhalt?

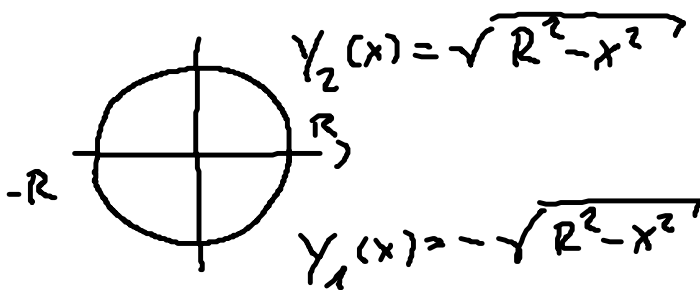
- Masse eines Flächenelements
 mit Massendichte $[\sigma] = \frac{M}{\text{m}^2}$



$$F = \int dA g(x,y) = \sum_{ij} \overset{\text{Fläche}}{\Delta x \Delta y} g(x_i, y_j) = \int_{x_1}^{x_2} dx \int_{y_1(x)}^{y_2(x)} dy g(x,y)$$

↑
kann auch
vektoriell sein

• Beispiel: Kreisfläche



$$A = \int_{x_1}^{x_2} dx \int_{y_1(x)}^{y_2(x)} dy 1$$

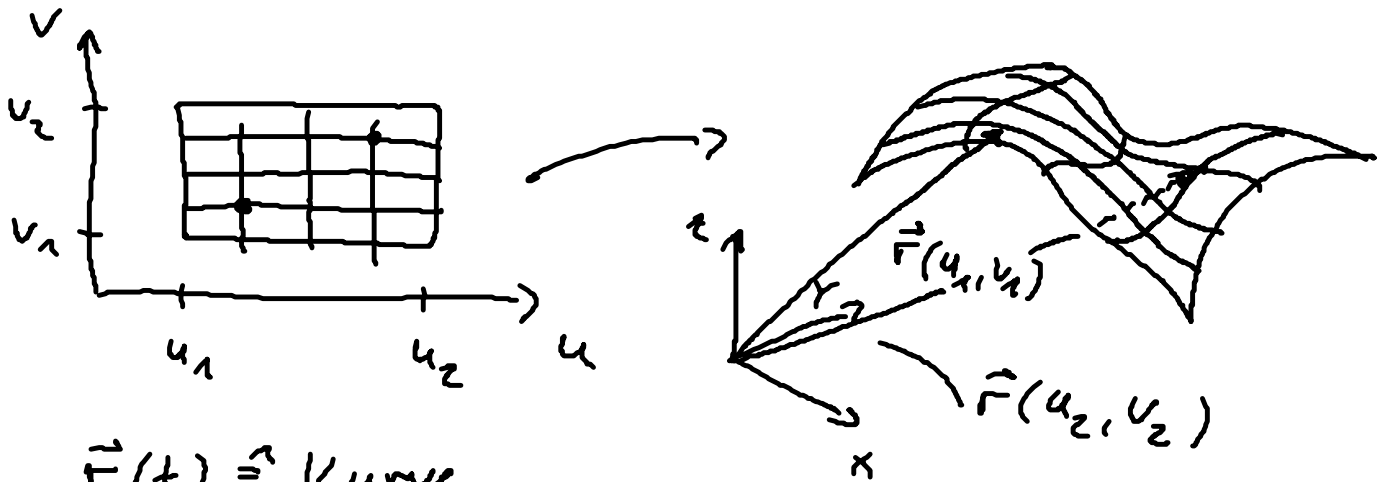
$$= \int_{x_1}^{x_2} dx (y_2(x) - y_1(x))$$

$$= \int_{-R}^R dx (\sqrt{R^2 - x^2} + \sqrt{R^2 - x^2}) = 2R \int_{-R}^R dx \left(1 - \frac{x^2}{R^2}\right)^{1/2}$$

$$= \left| \begin{array}{l} u = \frac{x}{R} \quad x=R \Rightarrow u=1 \\ dx = R du \quad x=-R \Rightarrow u=-1 \end{array} \right| = 2R^2 \int_{-1}^1 du (1-u^2)^{1/2}$$

$$= \left| \begin{array}{ll} u = \sin \varphi & u = -1 \rightarrow \varphi = -\frac{\pi}{2} \\ \frac{du}{d\varphi} = -\cos \varphi & u = 1 \rightarrow \varphi = \frac{\pi}{2} \end{array} \right| - 2R^2 \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} d\varphi \cos \varphi \underbrace{(1 - \sin^2 \varphi)}_{\cos^2 \varphi} \\ du = \cos \varphi d\varphi \\ = 2R^2 \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} d\varphi \cos^2 \varphi = 2R^2 \frac{\pi}{2} = \underline{\underline{\pi R^2}}$$

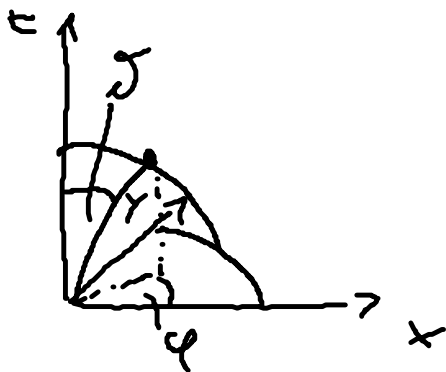
(6) Darstellung v. Flächen im Raum



$\vec{r}(t) \hat{=} \text{Kurve}$

$\vec{r}(u, v) \hat{=} \text{Fläche}$ (testet OF als Fkt v. 2 Parametern (u, v) ab)

• Beispiel: Kugeloberfläche

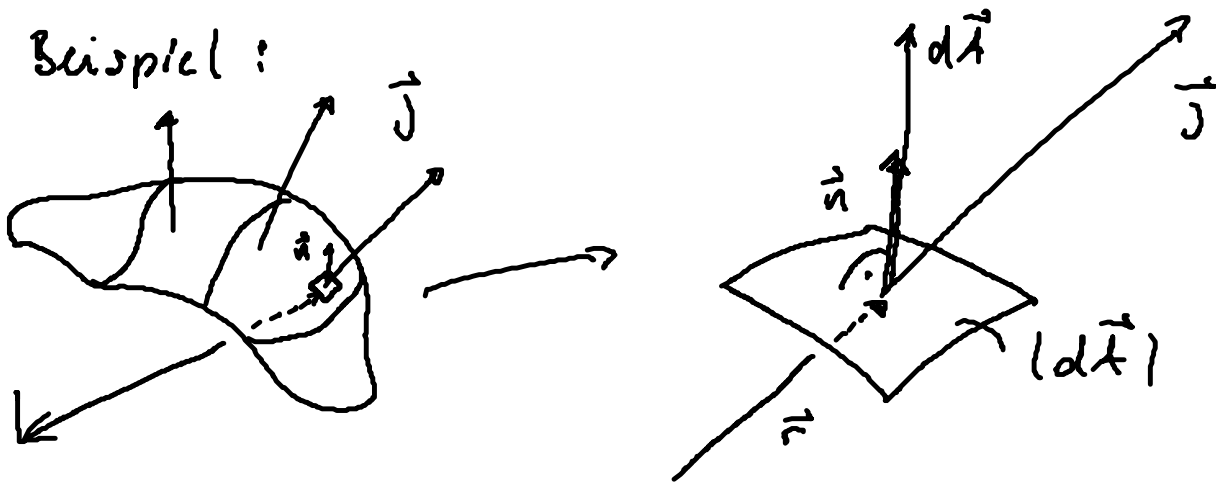


$$\vec{r}(\varphi, \vartheta) = \begin{pmatrix} R \cos \varphi \sin \vartheta \\ R \sin \varphi \sin \vartheta \\ R \cos \vartheta \end{pmatrix}$$

(c) Oberflächenintegral im Raum

→ Flächenintegrale auf gewölbten Flächen

• Beispiel:



Normalenvektor \vec{n} steht an jedem Ort \vec{r} senkrecht auf der OF und zeigt nach Außen:

$$d\vec{A} = \vec{n} dA \quad \text{mit } |\vec{n}| = 1$$

→ Zerlegen Fläche in Flächenelement

(i) ohne Richtung $|d\vec{A}| \hat{=} \text{Flächeninhalt}$

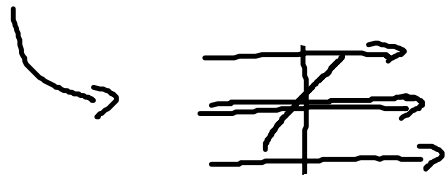
(ii) gerichtetes Element $d\vec{A}$ zeigt in Richtung $\vec{n} = \vec{n}(\vec{r})$

• wichtige Kombination:

(1) skalare Fluß eines Vektorfeldes

$$I = \int d\vec{A} \cdot \vec{J} \quad \text{beschreibt den Fluß (Strom) durch Fläche}$$

Skalarprod.



Zahl der Teilchen
verringert sich
wenn Fläche
schräg gestellt wird

(2) Vektorfluß eines skalaren Feldes

$$\vec{I} = \int d\vec{A} f(\vec{r})$$

(3) Vektorfluß eines Vektorfeldes

$$\vec{I} = \int d\vec{A} \times \vec{f}(\vec{r})$$

(4) Flächeninhalt $F = \int dA$

• Bezeichnung:

\oint ← geschlossene
Oberfläche

∂V = Oberfläche v. Volumen

• Bestimmen des Flächenelements $d\vec{A}$, dA :

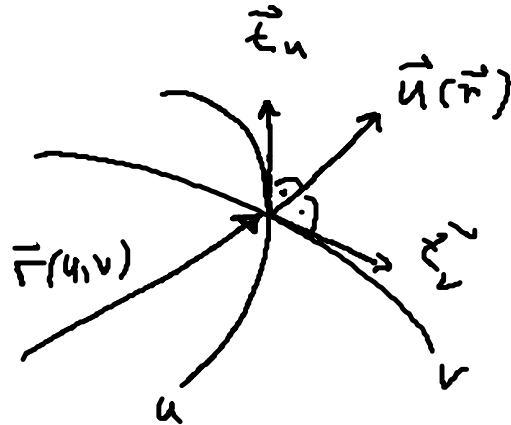
(i) Parametrisierung der Fläche $\vec{r} = \vec{r}(u, v)$

(ii) Bestimmen der Tangentialvektoren

$$\vec{t}_u = \frac{\partial \vec{r}}{\partial u} \quad \text{und} \quad \vec{t}_v = \frac{\partial \vec{r}}{\partial v} \quad \text{entlang d. Koord. Linie}$$

(iii) Normalenvektor der Fläche berechnen

$$\vec{n}(\vec{r}(u,v)) = \frac{1}{|\vec{t}_u \times \vec{t}_v|} \vec{t}_u \times \vec{t}_v$$



→ dA = Flächeninhalt des Parallelogramms

$$= |\vec{t}_u du \times \vec{t}_v dv| \quad \text{Geschw.}$$

(Kurvenintegral: Kurvenlänge $ds = v dt$)

analog: $v_u du$, $v_v dv$

$$\text{denn: } v_u = \left| \frac{\partial \vec{r}}{\partial u} \right| du, \quad v_v = \left| \frac{\partial \vec{r}}{\partial v} \right| dv$$

(iv) gerichtete Flächenelement

$$d\vec{A} = \vec{n} \, dA = \frac{1}{|\vec{t}_u \times \vec{t}_v|} \vec{t}_u \times \vec{t}_v |\vec{t}_u \times \vec{t}_v| du dv$$

$$= \underbrace{\vec{t}_u \times \vec{t}_v}_{\frac{\partial \vec{r}}{\partial u} \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial v}} du dv$$

• Beispiele:

(1) Oberfläche einer Viertelkugel

(i) Parametrisierung $\vec{r} = \vec{r}(\varphi, \sigma)$

$$\vec{r} = \begin{pmatrix} x(\sigma, \varphi) \\ y(\sigma, \varphi) \\ z(\sigma, \varphi) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} R \cos \varphi \sin \sigma \\ R \sin \varphi \sin \sigma \\ R \cos \sigma \end{pmatrix}$$

(ii) Tangentialvektoren

$$\frac{\partial \vec{r}}{\partial \sigma} = \begin{pmatrix} R \cos \varphi \cos \sigma \\ R \sin \varphi \cos \sigma \\ -R \sin \sigma \end{pmatrix}, \quad \frac{\partial \vec{r}}{\partial \varphi} = \begin{pmatrix} -R \sin \varphi \sin \sigma \\ R \cos \varphi \sin \sigma \\ 0 \end{pmatrix}$$

(iv) Flächenelement

$$d\vec{A} = \frac{\partial \vec{r}}{\partial \sigma} \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial \varphi} d\sigma d\varphi$$

$$= R^2 \begin{vmatrix} e_x & e_y & e_z \\ \cos \varphi \cos \sigma & \sin \varphi \cos \sigma & -\sin \sigma \\ -\sin \varphi \sin \sigma & \cos \varphi \sin \sigma & 0 \end{vmatrix} d\sigma d\varphi$$

$$= R^2 \begin{pmatrix} 0 + \underline{\sin \sigma} \cdot \underline{\cos \varphi \sin \sigma} \\ + \underline{\sin \sigma} - \underline{\sin \varphi \sin \sigma} - 0 \\ \underline{\cos \varphi \cos \sigma} - \underline{\cos \varphi \sin \sigma} + \underline{\sin \varphi \cos \sigma} \cdot \underline{\sin \varphi \sin \sigma} \end{pmatrix}$$

$$= R^2 \sin \sigma \begin{pmatrix} \cos \varphi \sin \sigma \\ \sin \varphi \sin \sigma \\ \cos \sigma \end{pmatrix} d\sigma d\varphi$$

$$= R^2 \sin \vartheta \vec{e}_r d\vartheta d\varphi$$

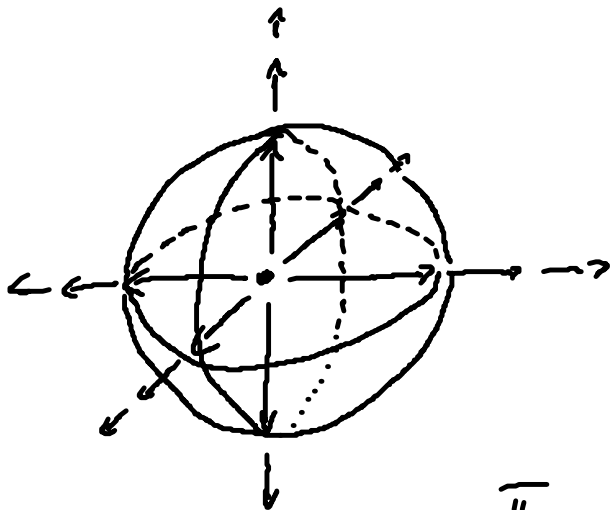
$$dA = |d\vec{A}| = \sqrt{d\vec{x} \cdot d\vec{x}} = \sqrt{R^4 \sin^2 \vartheta \underbrace{\vec{e}_r \cdot \vec{e}_r}_{=1} d\vartheta^2 d\varphi^2}$$

$$= R^2 \sin \vartheta d\vartheta d\varphi$$

$$\int_{\text{Viertelkug}} dA = \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\vartheta \int_0^{\pi} d\varphi R^2 \sin \vartheta = \pi R^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\vartheta \sin \vartheta = \underline{\underline{\pi R^2}}$$

(ii) Fluß durch OF einer Kugel bei geg. Feld

→ elektr. Feld einer Punktladung in Kugelkoordin.



$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{e}_r + 0 \cdot \vec{e}_\vartheta + 0 \cdot \vec{e}_\varphi$$

→ Flußintegral sollte die Quelle des Feldes anzeigen

$$\int d\vec{A} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \int_0^{\pi} d\vartheta \int_0^{2\pi} d\varphi R^2 \sin \vartheta \vec{e}_r \cdot \vec{E}(\vec{r}(\vartheta, \varphi))$$

$$= \int_0^{\pi} d\vartheta \int_0^{2\pi} d\varphi R^2 \sin \vartheta \vec{e}_r \cdot \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 R^2} \vec{e}_r$$

$$= \frac{Q}{4\pi \epsilon_0} 2a \int_0^\pi d\vartheta \sin\vartheta = \frac{Q}{4\pi \epsilon_0} 2a \cdot 2 = \frac{Q}{2\pi \epsilon_0}$$

\bar{u}_z : Fluß eines Dipolfeld

