

## Systeme

- Isoliertes System: kein Austausch von Energie oder Masse (mikrokanonisch)
- geschlossenes System: kein Masseaustausch, aber Energieaustausch
- offenes System: Energie, Masseaustausch (kanonisch) (großkanonisch)

# ZUSTANDS BEGRIFF

QM: • - Projektor für Wellenfkt zur Energie  $E$ ,  $|\Psi\rangle\langle\Psi|$   
- Projektoren für WF zu verschiedenen Energien

- mikroskop. durch WF für Systeme mit sehr vielen Freiheitsgraden
- makroskop. z.B. für nanomech. Resonator

Klassisch: • Verteilungsfkt. im Phasenraum, mikroskop. Beschreibung

- makroskopisch in Zustandsraum der Zustandsvariablen

(Zustandsgrößen)

Beispiel: Druck  $p$ , Temperatur  $T$  eines Gases mit  $N$  Molekülen

Thermodynamik

## Thermodynamische Zustandsgrößen

Def: Gleichgewichtszustände sind Zustände, die sich zeitlich nicht ändern.

# 1) Volumen $V$

- Fraktale
- ART

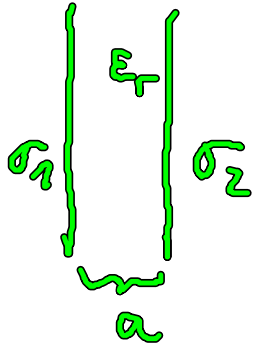
# 2) Teilchenzahl $N$

Def. :=

# 3) Druck

$$p \equiv - \frac{\partial E}{\partial V}, \text{ isoliertes System}$$

Aufgabe:



$$W = \int \vec{F} \cdot d\vec{s}$$

- extensive Zustandsgrößen: additive bei Zusammensetzung von Systemen
- intensive: nicht additiv

# 4) Temperatur

a) Existenz der Temp. postulieren als "Nullter Hauptsatz"

b) über die Entropie  $S$ ,  $T = \left. \frac{\partial E}{\partial S} \right|_V$

# Gesamtenergie $U$ , Arbeit und Wärme

Postulat: Für thermodynamische Systeme ist die Gesamtenergie  $U$  des Systems eine Zustandsgröße.

Änderungen der Gesamtenergie erfolgen durch

- 1) durch Vermitteln von Arbeit  $\delta W$ , die sich durch wenige makroskopische Größen parametrisieren lässt, z.B. durch Volumenänderung  $dV$

$$\delta W = -p dV$$



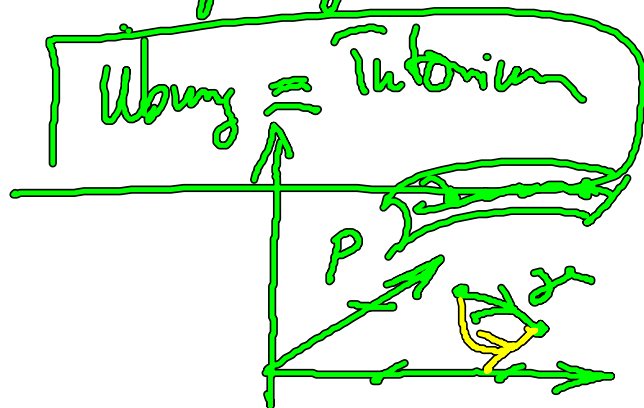
- 2) durch Austausch von Energie  $\delta Q$ , die sich nicht durch einfache makroskopische, elektromechanische Größen parametrisieren lässt.

1. Hauptsatz:  $dU = \delta W + \delta Q$

Energieerhaltung, auch für Nichtgleichgewichte.

$U$  als Zustandsgröße

Beispiel  $U = U(p, V)$



Es gilt  $U(p_2, V_2) - U(p_1, V_1) =$

$$= \underbrace{\int \delta W}_\gamma + \underbrace{\int \delta Q}_\gamma$$

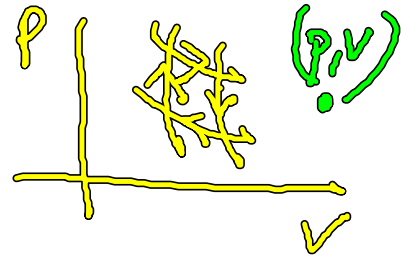
L.S.: hängt von Kurve  $\gamma$  nicht ab

Die verrichtete Arbeit hängt von  $\gamma$  ab

$$\Delta W = \Delta W[\gamma] = \int \delta W$$

$$\Delta Q = \Delta Q[\gamma] = \int_\gamma \delta Q$$

Aufgabe: Berechne  $\Delta W, \Delta Q$  explizit für  
vollen Zyklus im Carnot-Prozess



## Mathematisches Einschub

Def: Eine Differentialform 1. Ordnung  $\omega$  hat die Form

(Pfaffsche Form)

$$\omega(\underline{x}) = \omega_1(\underline{x}) dx_1 + \dots + \omega_n(\underline{x}) dx_n$$

n.k Funktionen  $\omega_i(\underline{x})$

Def: Eine Differentialform  $\omega$  heißt exakt, wenn es eine Funktion  $f$  gibt mit

$$\omega = df = \frac{\partial f(\underline{x})}{\partial x_1} dx_1 + \dots + \frac{\partial f(\underline{x})}{\partial x_n} dx_n$$

Die Richtungsableitung von  $f(\underline{x})$  in Richtung  $d\underline{x} = \underline{h}$  ist

$$\begin{aligned} \omega(\underline{x}) \underline{h} &= df(\underline{x}) \underline{h} = \vec{\nabla} f(\underline{x}) \cdot \underline{h} \\ &= \frac{\partial f(\underline{x})}{\partial x_1} h_1 + \dots + \frac{\partial f(\underline{x})}{\partial x_n} h_n \\ &= (\partial_1 f, \dots, \partial_n f) \begin{pmatrix} h_1 \\ \vdots \\ h_n \end{pmatrix}, \quad |\underline{h}| = 1 \end{aligned}$$

Satz:

Diff. form  $\omega$  auf einer einfach zusammenhängenden Teilmenge des  $\mathbb{R}^n$  ist exakt, falls

$$\frac{\partial \omega_i}{\partial x_j} = \frac{\partial \omega_j}{\partial x_i}, \quad i, j = 1, \dots, n$$

Beispiel

1)  $\omega = \frac{-y dx}{x^2 + y^2} + \frac{x dy}{x^2 + y^2}$  nicht exakt

2)  $\delta W = -p dV$  nicht exakt

3)  $H = U + pV$  exakt

Enthalpie  
Beispiel: konservatives Kraftfeld  $\vec{F}(\vec{x})$   
Differential der Arbeit  $\omega = \vec{F} d\vec{x}$


Kurvenintegral  $\int \vec{F} d\vec{x}$  wegunabhängig

$\Rightarrow$  existiert eine Funktion  $-\phi(\vec{x})$   
(-Potential)

$$\omega = \vec{F} d\vec{x} = -d\phi(\vec{x}) = -\vec{\nabla}\phi d\vec{x}$$

$$\Rightarrow \vec{F} = -\vec{\nabla}\phi$$

- Ist das Differential  $\omega = d\phi$  exakt,  
so sind (Kurvenintegrale) entlang einer Kurve  
 $\gamma(t) = \gamma_t$

$$\int_{\gamma} \omega \equiv \int_{t_0}^{t_f} \omega(\gamma_t) \dot{\gamma}_t dt = \phi(\gamma_{t_f}) - \phi(\gamma_{t_i})$$


Nur vom Anfangs- und Endpunkt  
abhängig

Hier in der TD  
Zustandsraum.

Kurvenintegraler in

