

2.3.3 Entropie als maximale Unschärfe maß

einer Beobachtungsebene

maximale Unschärfe maß für eine Beobachtungsebene

$$\{g_v\} \text{ ist } \gamma(R) = -k_{sp}(R \ln R)$$

$$R_{\{g_v\}} \equiv R = \frac{1}{Z} e^{-\sum_v \lambda_v g_v}$$

Die Entropie S zu einer Beobachtungsebene $\{g_v\}$ wird mit $S = \gamma(R)$ definiert.

Entropie als Maß für Anordnung / Nicht anorden
(Gleichverteilung hatte größtes $\gamma(R)$).

Ziel der Entropiedefinition ist die Verbindung zwischen mikroskopischer Welt ($Z = \sum \dots$) und Zuständen

makroskopischer Welt (Durch, Temperatur ...),

also Zustandsgleichung aus Z berechnen!

$$S = -k \text{ sp} \left(\frac{1}{Z} e^{-\sum \lambda_v g_v} \ln \left(\frac{1}{Z} e^{-\sum \lambda_v g_v} \right) \right)$$

$$= -k \text{ sp} \left(\frac{1}{Z} e^{-\sum \lambda_v g_v} \underbrace{\left(-\ln Z - \sum_v \lambda_v g_v \right)}_{\text{---}} \right)$$

$$= \underbrace{k \sum_v \lambda_v \langle g_v \rangle}_{\text{---}} + \underbrace{k \ln Z}_{\text{---}}$$

$$= f(\lambda_v, \langle g_v \rangle) + g(\lambda_v, g_v(h_\alpha))$$

$$S = S(\langle g_v \rangle, h_\alpha)$$

$$\text{z.B. } S = S(\langle H \rangle, \langle N \rangle, V)$$

Gibbs-Fundamentalsatz:

dient zur Beziehung v. Zustandsgrößen und Ladern:

$$dS = k \sum_v \lambda_v \left(d\langle g_v \rangle - \sum_\alpha \langle \partial_{h_\alpha} g_v \rangle dh_\alpha \right)$$

↗

Entropieänderg. ist verbunden mit Ändg von $\langle g_v \rangle, h_\alpha$.

(Beweis gleich.)

Bemerkung zw Gibbs gleichung:

- $S = S(\langle g_\nu \rangle, h_\alpha)$ legt die Variable fest
- legt verallgemeinerte Kräfte fest:

$$M_{\nu, \alpha} = - \langle \partial_{h_\alpha} g_\nu \rangle$$

$$\text{z.B. } p = - \langle \partial_v H \rangle$$

physikalische Interpretation, $g_\nu = H$ bei \bar{F} -Koeff.

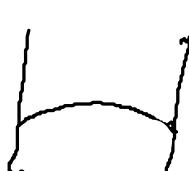
$$h_\alpha = V$$

Kraft · Länge \leftarrow veranlassen durch

Fläche Länge

- Vorzeich um $\Delta V < 0, p > 0$ zu haben

- E im Kasten $\approx \frac{1}{L^2}$



$$\Delta E > 0$$

L kleiner

- Bestimmung der Lagrange-Multiplikatoren (physikalischer Teil mit) und von Zustandsgleichungen über Gibbs-Gleichung:

$$\text{Vorjhd von } dS = k \sum_v \lambda_v (d\langle g_v \rangle + \sum_{\alpha} M_{v,\alpha} dh_{\alpha})$$

und

$$dS = \sum_v \frac{\partial S}{\partial \langle g_v \rangle} d\langle g_v \rangle + \sum_{\alpha} \frac{\partial S}{\partial h_{\alpha}} dh_{\alpha}$$

$$S = S(\langle g_v \rangle, h_{\alpha})$$

ergibt:

$$\text{Lagrange faktoren: } k \lambda_v = \frac{\partial}{\partial \langle g_v \rangle} S$$

$$\text{Zustandsgleichg: } k \sum_v \lambda_v M_{v,\alpha} = \partial_{h_{\alpha}} S$$

\Rightarrow füllsgleich. legt die Zustandsgleichg fest und ist damit genauso fundamental wie die Maxwellgleichg. dr. Elektrodynamik

$$\text{z.B. } p = p(N, V, E)$$

Beweis dr. füllsgleichung:

$$S = k \sum_v \lambda_v \langle f_v \rangle + k \ln Z$$

$$\begin{aligned} dS &= k \sum_v (d\lambda_v \langle f_v \rangle + \lambda_v d\langle f_v \rangle) + k \frac{dZ}{Z} \\ &= k \sum_v \left(d\lambda_v \left(-\frac{\partial Z}{\partial \lambda_v} \frac{1}{Z} \right) + \lambda_v d\langle f_v \rangle \right) + k \frac{dZ}{Z} \end{aligned}$$

mit Z arbeiten:

$$Z = \text{sp} \left(e^{-\sum_v \lambda_v f_v} \right) = Z(\lambda_v, h_\alpha)$$

$$f_v = f_v(h_\alpha)$$

$$dZ = \sum_v \frac{\partial Z}{\partial \lambda_v} d\lambda_v + \sum_\alpha \frac{\partial Z}{\partial h_\alpha} dh_\alpha$$

(vollständiges Differential von S gebildet)

dZ in dS einsetzen:

$$dS = k \sum_v \lambda_v d\langle f_v \rangle + \underbrace{k \sum_\alpha \frac{1}{Z} \frac{\partial Z}{\partial h_\alpha} dh_\alpha}_{\text{}}_{\text{}}$$

ein Teil der Gibbsgleichg.

$$k \sum_{\alpha} \frac{1}{Z} \text{sp} \left(\frac{\partial}{\partial h_{\alpha}} e^{-\sum \lambda_j g_j} g_{\alpha}(h_{\alpha}) \right) dh_{\alpha}$$

$$k \sum_{\alpha} \text{sp} \left(-\sum \lambda_j \frac{\partial g_j}{\partial h_{\alpha}} R \right) dh_{\alpha}$$

$$-k \sum_{\alpha} \sum_{\nu} \lambda_{\nu} \left\langle \frac{\partial}{\partial h_{\alpha}} g_{\nu} \right\rangle dh_{\alpha}$$

→ ergibt die Gibbsrelation

2.4. Beispiel: Großkanonisches Ensemble

Illustration anhand von



definiert das großkanonische Ensemble

man kennt durch die Werte sofort R , $S = S_{gk}$

$$R = \frac{1}{Z} e^{-\sum \lambda_i G_i}$$

$$R_{gk} = \frac{1}{Z_{gk}} e^{-\lambda_1 H - \lambda_2 N}$$

offenbar λ_1, λ_2 als $\lambda_1 = \beta$, $\lambda_2 = -\beta \mu$

$$\rightarrow (\lambda_1, \lambda_2) \rightarrow (\beta, \mu)$$

wir zeigen: $\beta = \frac{1}{kT}$, $\mu = \text{chemisches Potentiel}$

Temperatur taucht auf, ist die Energie die man um β gezeigt werden braucht um 1 Teilchen zuzufügen

$$R_{gk} = \frac{1}{Z} e^{-\beta(H - \mu N)}$$

2.4.1. Entropie

braucht man, um Zustandsgr. festzulegen

$$S = S(\langle g_v \rangle, \lambda_x) \Rightarrow S_{gK} = S_{gK}(\langle H \rangle, \langle N \rangle, v)$$

$$S_{gK}(E, \bar{N}, v) = k\beta E - k\beta_\mu \bar{N} + k \ln Z_{gK}(\beta, v)$$

Formel f. Entropie (am Anfang VL wadische)

2. 4. 2. Lagrange parameter / Zustandsgleichung

Beziehungen der partiellen Ableitungen aus Gibbsgleich.

$$k\lambda_v = \partial_{\langle g_v \rangle} S \quad ; \quad k \sum_v \lambda_v M_{v,\alpha} = \partial_{\lambda_K} S$$

$$\left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} \quad \text{|| } v=1: \quad k\beta = \left(\frac{\partial S}{\partial E} \right)_{V, \bar{N}} \quad \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} \quad \left(\frac{\partial S}{\partial V} \right)_{E, \bar{N}} \stackrel{?}{=} -k\beta \text{ sp} \left(\frac{\partial H}{\partial V} \right)_P$$

(V, \bar{N} sind nicht anfassbar bei der partiellen Ableitung.)

$$\left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} \quad \text{|| } v=2: \quad -k\beta_\mu = \left(\frac{\partial S}{\partial \bar{N}} \right)_{V, E} \quad \underbrace{k\partial_v \ln Z_{gK}}_{\text{|| } P = \frac{1}{\beta} \partial_v \ln Z_{gK}} = k\beta P$$

Man hat also Gleichungen für die Lagrange parameter und die Zustandsgrößen f. den Druck gewonnen.

Lagrange parameter wird nicht physikalisch bestimmt!

Vorweg gewusst:

$$\bar{T}^{-1} = \left(\frac{\partial S}{\partial E} \right)_{V, \bar{N}}, \quad \mu = -\bar{T} \left(\frac{\partial S}{\partial \bar{N}} \right)_{V, E}$$

$$P = k\bar{T} \partial_V (\ln Zg_k)$$

2.4.3. Temperatur und chemisches Potential

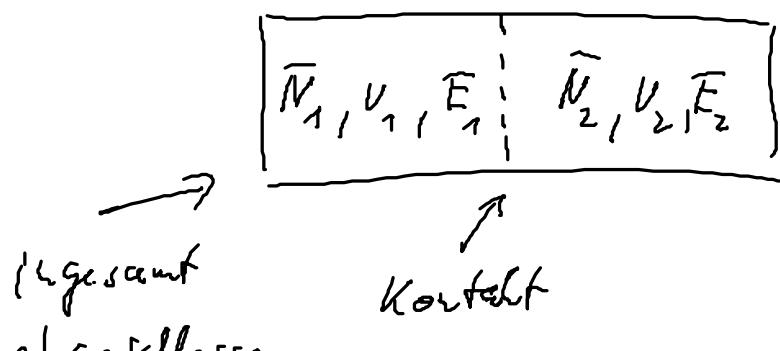
Es ist zu zeigen, daß die Temperatursdefinition sinnvoll ist

$$\bar{T}^{-1} = \frac{\partial S}{\partial E},$$

Somit darf man es nicht Temperatur nennen.

dazu zeigen: $\left(\frac{\partial S}{\partial E} \right)_{V, \bar{N}}$ ist als Eigenschaft bei

2 Systeme die in Kontakt über eine freie Fläche stehen gleich:



$$\begin{aligned} E &= E_1 + E_2 \\ \bar{N} &= \bar{N}_1 + \bar{N}_2 \\ V &= V_1 + V_2 \\ S &= S_1 + S_2 \end{aligned}$$

ist zu zeigen

$$S \sim \text{sp}(\rho \ln \rho) = \text{sp}(\rho_1 \rho_2 \ln (\rho_1 \rho_2))$$

\uparrow
Gesamt (1+2)

statistischer Operator faktorisiert f. kleine Freifläche

$$= \text{sp}(\rho_1 \rho_2 \ln \rho_1) + \text{sp}(\rho_1 \rho_2 \ln \rho_2)$$

$$\Rightarrow \text{mit } \text{sp} \hat{=} \langle u_1 | \langle u_2 | \cdots | u_1 \rangle | u_2 \rangle$$

$$= \underbrace{\text{sp}_1(\rho_1 \ln \rho_1)}_{1} \underbrace{\text{sp}_2(\rho_2)}_{1} + \underbrace{\text{sp}_2(\rho_2 \ln \rho_2)}_{1} \underbrace{\text{sp}_1(\rho_1)}_{1}$$

$$\rightarrow S = S_1 + S_2$$

Kleine differentielle Änderungen:

$$dE = 0 = dE_1 + dE_2 \rightarrow -dE_1 = dE_2$$

$$d\bar{N} = 0 = d\bar{N}_1 + d\bar{N}_2 \rightarrow -d\bar{N}_1 = d\bar{N}_2$$

$$dV = 0 = dV_1 + dV_2 \rightarrow -dV_1 = dV_2$$

$$\underbrace{dS = 0 = dS_1 + dS_2}_{\text{Gesamtsystem}} \rightarrow -dS_1 = dS_2$$

Gesamtsystem

abgeschlossen

"überschreiten auf andere Seite!"

nutze bei dS :

$$dS_{1/2} = \frac{\partial S_{1/2}}{\partial V_{1/2}} dV_{1/2} + \frac{\partial S_{1/2}}{\partial \bar{N}_{1/2}} d\bar{N}_{1/2} + \frac{\partial S_{1/2}}{\partial E_{1/2}} dE_{1/2}$$

$$dS_1 = -dS_2$$

$$\frac{\partial S_1}{\partial E_1} dE_1 + \frac{\partial S_1}{\partial \bar{N}_1} d\bar{N}_1 + \frac{\partial S_1}{\partial V_1} dV_1 =$$

$$-\frac{\partial S_2}{\partial \bar{E}_2} d\bar{E}_2 - \frac{\partial S_2}{\partial \bar{N}_2} d\bar{N}_2 - \frac{\partial S_2}{\partial V_2} dV_2 =$$

mit $-d\bar{N}_1 = d\bar{N}_2$, $-dV_1 = dV_2$, $-d\bar{E}_1 = d\bar{E}_2$

$$\left(\frac{\partial S_1}{\partial \bar{E}_1} - \frac{\partial S_2}{\partial \bar{E}_2} \right) d\bar{E}_2 = 0$$

$$\left(\frac{\partial S_1}{\partial \bar{N}_1} - \frac{\partial S_2}{\partial \bar{N}_2} \right) d\bar{N}_2 = 0$$

$$\left(\frac{\partial S_1}{\partial V_1} - \frac{\partial S_2}{\partial V_2} \right) dV_2 = 0$$

Sei N, V, E unabhängig voneinander variiert werden können
gilt für Variationen $dN_1, d\bar{E}_2, dV_2$.

→ folgende Eigenschaften des Systems ist leicht zu zeigen:

$$\left(\frac{\partial S_1}{\partial \bar{E}_1} \right)_{V_1, \bar{N}_1} = \left(\frac{\partial S_2}{\partial \bar{E}_2} \right)_{V_2, \bar{N}_2}$$

$$\left(\frac{\partial S_1}{\partial \bar{N}_1} \right)_{E_1, V_1} = \left(\frac{\partial S_2}{\partial \bar{N}_2} \right)_{E_2, V_2}$$

$$\left(\frac{\partial S_1}{\partial V_1} \right)_{E_1, \bar{N}_1} = \left(\frac{\partial S_2}{\partial V_2} \right)_{E_2, \bar{N}_2}$$

Eigenschaft Name zu geben:

$$\bar{T}^{-1} = \left(\frac{\partial S}{\partial E} \right)_{V, N} \uparrow = k_B$$

war berechnet

$$-\frac{\mu}{T} = \left(\frac{\partial S}{\partial N} \right)_{V, E} \uparrow = -k_B \mu$$

war berechnet

$$\rightarrow \beta = \frac{1}{kT}$$

inverse Temperatur \bar{T}^{-1}

k_B am Experiment
verifiziert worden

chemische Potentiel / Temperatur

$$\frac{\beta}{T} = \left(\frac{\partial S}{\partial V} \right)_{N, E} = k \partial_V \ln(Zgk)$$

Druck und Temperatur

} Druck kann auch gemessen werden

Druck kann auch gemessen werden

Nullter Hauptsatz d. Thermodynamik

Es existiert eine skalare Größe T (Temperatur) zur Charakterisierung eines Systems;
bei Kontakt (und laufenden Werten) sind die Temperaturen zweier Systeme gleich.

analog: chem. Potential, Druck.