

Eichtransformationen

Lagrangefunktion $L \rightarrow L' = L + \frac{d}{dt} M(q_1, \dots, q_n, t)$

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L'}{\partial \dot{q}_\mu} - \frac{\partial L'}{\partial q_\mu}$$

M ist beliebig, aber
nicht geschwindigkeitsabhängig!

$$= \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_\mu} - \frac{\partial L}{\partial q_\mu} = 0$$

Beispiel: geladenes Teilchen im elektromagnet. Feld

Newton: $m \ddot{\underline{q}} = \underbrace{e \underline{E} + \frac{e}{c} (\dot{\underline{q}} \times \underline{B})}_{\text{Lorentzkraft}} \quad \text{mit } \underline{q} = \underline{r}$

man findet:

$$L = T - \left(\underbrace{e \phi(\underline{q}, t)}_{\text{skalares Potential}} - \frac{e}{c} \dot{\underline{q}} \cdot \underbrace{\underline{A}(\underline{r}, t)}_{\text{Vektorpotential}} \right)$$

$$\left. \begin{aligned} \underline{E} &= -\nabla \phi \\ &\quad - \frac{1}{c} \frac{\partial \underline{A}}{\partial t} \\ \underline{B} &= \nabla \times \underline{A} \end{aligned} \right\}$$

Elektrodynamik:

Eichtransformationen der Potentiale ϕ und \underline{A}

$$\left\{ \begin{aligned} \Phi(q, t) &\rightarrow \Phi'(q, t) = \Phi(q, t) \\ &\quad - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \chi(q, t) \\ \underline{A}(q, t) &\rightarrow \underline{A}'(q, t) = \underline{A}(q, t) + \nabla \chi(q, t) \end{aligned} \right.$$

mit $\chi(q, t)$
 Erdeknlichkeit in der
 Elektrodynamik
 ← Gradient

läßt die Felder \underline{E} und
 \underline{B} invariant!

$$\underline{E}' = -\nabla \Phi' - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \underline{A}' = -\nabla \Phi + \frac{\nabla}{c} \frac{\partial \chi}{\partial t}$$

$$= \underline{E} \quad \underbrace{-\frac{1}{c} \frac{\partial \underline{A}}{\partial t} - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \nabla \chi(q, t)}_{\text{rotgrad } \chi = 0!}$$

analog:

$$\underline{B}' = \nabla \times \underline{A}' = \nabla \times \underline{A} + \nabla \times \nabla \chi$$

verschwindet, falls $\frac{\partial}{\partial t} \nabla \chi = \nabla \frac{\partial \chi}{\partial t}$

$\Rightarrow \underline{B}' = \underline{B}$ wie gefordert!

Betrachte nun die entsprechende Transformation
 der Lagrange funktions

$$\begin{aligned} L' &= T - e \left(\Phi' - \frac{1}{c} \dot{q} \cdot \underline{A}' \right) \\ &= T - e \left(\Phi - \frac{1}{c} \frac{\partial \chi}{\partial t} - \frac{1}{c} \dot{q} \cdot \underline{A} - \frac{1}{c} \dot{q} \cdot \nabla \chi \right) \\ &= \underbrace{T - e \left(\Phi - \frac{1}{c} \dot{q} \cdot \underline{A} \right)}_L + \frac{e}{c} \left(\frac{\partial \chi}{\partial t} + \dot{q} \cdot \nabla \chi \right) \\ &= L + \frac{e}{c} \left(\frac{\partial \chi}{\partial t} + \dot{q} \cdot \nabla \chi \right) \end{aligned}$$

benutze:

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{e}{c} \chi(q, t) \right) = \frac{e}{c} \left(\sum_{k=1}^3 \frac{\partial \chi}{\partial q_k} \dot{q}_k + \frac{\partial \chi}{\partial t} \right) \\ = \frac{e}{c} \left(\nabla \chi \cdot \dot{q} + \frac{\partial \chi}{\partial t} \right)$$

Kombiniere:

$$L' = L + \underbrace{\frac{d}{dt} \left(\frac{e}{c} \chi(q, t) \right)}_{M(q, t)} !$$

Die Eichtransformation in der Elektrodynamik
(d.h. Transformation der Potentiale $\Phi(q, t)$ und $\underline{A}(q, t)$)
föhren zu einer Umänderung der Lagrangefunktion,
die die BWGL $\left(\frac{d}{dt} \frac{\alpha}{\partial \dot{q}_k} - \frac{\alpha}{\partial q_k} = 0 \right)$
invariant läßt!

\Rightarrow Physik bleibt erhalten!

Anmerkung: \neq Lorentz nicht konservativ!
trotzdem Konstruktion
einer Lagrangefunktion!?

allgemein gilt für nicht-konservative Systeme mit
holonomem Zwangsbedingungen

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{q}_k} - \frac{\partial T}{\partial q_k} = Q_k \quad \leftarrow \text{generalisierte Kraft}$$

Konservative System: $Q_k = -\frac{dV}{dq_k}$

In manchen nicht-konservativen Fällen kann man ein
verallgemeinertes Potential definieren und eine entsprechende
verallgemeinerte Lagrangefunktion!

Sei \tilde{V} das verallgemeinerte Potential

speziell im elektromagnetischen Fall:

$$\tilde{V} = e(\Phi(q, t) - \frac{1}{c} \dot{q} \cdot \underline{A}(q, t))$$

$$L = T - \tilde{V}$$

Bedingung:

$$Q_k = \frac{d}{dt} \frac{\partial \tilde{V}}{\partial \dot{q}_k} - \frac{\partial \tilde{V}}{\partial q_k}$$

Beachte: Für Reibungskräfte, die ja auch geschwindigkeits-
abhängig sind, lässt sich kein verallgemeinertes
Potential definieren

Zum Umgang mit Reibungskräften
im Lagrange-Formalismus:

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{q}_k} - \frac{\partial T}{\partial q_k} = Q_k \quad (*)$$

$$= \sum_{i=1}^N \frac{F_i}{m_i} \cdot \frac{\partial m_i}{\partial q_k}$$

Annahme: $Q_k = - \frac{\partial V}{\partial q_k} + Q_k^{(R)}$

Konservativer Anteil

Beitrag der Reibung

definiere: $\mathcal{L} = T - V$

\Rightarrow aus $(*)$ $\frac{d}{dt} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_k} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q_k} = Q_k^{(R)}$ **

Ansatz:

$$Q_k^{(R)} = - \sum_{l=1}^f \beta_{lk} \dot{q}_l$$

Geschwindigkeits-
abhängigkeit!

Für ein

$$D = \frac{1}{2} \sum_{k=1}^f \sum_{l=1}^f \gamma_{kl} \dot{q}_k \dot{q}_l$$

"Rayleigh'sche
Dissipationsfunktion"

$$\Rightarrow Q_k^{(D)} = - \frac{\partial D}{\partial \dot{q}_k}$$

Einsetzen in (**)

$$\Rightarrow \left[\frac{d}{dt} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_k} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q_k} + \frac{\partial D}{\partial \dot{q}_k} = 0 \right]$$

Lagrange-Gleichungen
für System mit
Reibung

Beispiel:

Teilchen der Masse m fällt vertikal
unter Einfluss der Schwerkraft; dabei
erfährt es eine (Stokes'sche) Reibungskraft

generalisierte Koordinate: z (eindimensional!)

$$L = \frac{m}{2} \dot{z}^2 - \underbrace{mgz}$$

V : Potential der Schwerkraft

$$D = \frac{1}{2} \kappa v^2 \quad \text{mit } v = \dot{z}$$

$$\Rightarrow \boxed{m\ddot{z} + mg + \kappa \dot{z} = 0}$$

entspricht genau
die Newtonsche
Bewegungsgleichung!

Beachte auch:

In solchen Systemen (mit konservativen
und Reibungskräften) findet man:

$$\frac{d}{dt} \underbrace{(T + V)}_{\text{Gesamtenergie}} = \sum_{k=1}^f \left(\frac{\partial T}{\partial \dot{q}_k} \dot{q}_k + \frac{\partial T}{\partial q_k} q_k \right) + \frac{dV}{dt}$$

$$= \underbrace{\dots}_{\text{nicht}} = -2D$$

„Energiedissipation“

⇒ Physikalische Interpretation
der Größe D !

II.11 Symmetrien und Erhaltung

Ziel:

Wir zeigen mit Hilfe des Lagrange-Formalismus,
daß bestimmte Symmetrien des Systems (d.h. Invarianten
gegenüber bestimmten Transformationen)
zur Erhaltung entsprechender physikalischer Größen I
führen (d.h. $\frac{dI}{dt} = 0$)

Diese Zusammenhänge zw. Symmetrie und Erhaltung
sind Inhalt des Theorems von Emmy Noether (1918)

Betrachte konservierte Systeme mit holonome Zwangsbedingungen

II.11.1 Zeittranslationsinvarianz

$\hat{=}$ Physikalische Eigenschaften des
Systems hängen nicht vom Zeitpunkt der Messung ab

Wann ist das erfüllt?

i) skleronome (d.h. nicht explizit zeitabhängig)
Zwangsbedingung

\Rightarrow Transformationsformel $\underline{r}_i = \underline{r}_i(q_1, \dots, q_f)$

$$\text{d.h. } \frac{\partial \underline{r}_i}{\partial t} = 0$$

$$\Rightarrow \dot{\underline{r}}_i = \sum_{k=1}^f \frac{\partial \underline{r}_i}{\partial q_k} \dot{q}_k$$

$$(i) \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial t} = 0 \quad \text{d.h.} \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial t} = 0$$

Potential darf nicht
explizit zeitabhängig sein!

$$\Leftrightarrow \mathcal{L} = \mathcal{L}(q_1, \dots, q_f, \dot{q}_1, \dots, \dot{q}_f)$$

Betrachte das totale zeitliche Differential von \mathcal{L} :

$$\frac{d\mathcal{L}}{dt} = \sum_{k=1}^f \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q_k} \dot{q}_k + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_k} \ddot{q}_k \right)$$

Lemma

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_k} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q_k} = 0$$

$$= \sum_{k=1}^f \left(\frac{d}{dt} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_k} \right) \dot{q}_k + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_k} \ddot{q}_k$$

$$= \sum_{k=1}^f \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_k} \dot{q}_k \right)$$

Kombiniere linke und rechte Seite:

$$\frac{d}{dt} \left(\mathcal{L} - \sum_{k=1}^f \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_k} \dot{q}_k \right) = 0$$

$$\Rightarrow \mathcal{L} - \sum_{k=1}^f \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_k} \dot{q}_k \quad \text{ist Erhaltsgröße!}$$

Zeittranslationsymmetrie
impliziert also $\frac{dE}{dt} = 0$

Bemerkungen

- Man nennt allgemein $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_k} =: p_k$ "generalisierte Impulse"

z.B. freies Teilchen:

$$L = T = \frac{m}{2} v^2 = \frac{m}{2} (v_x^2 + v_y^2 + v_z^2)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial v_x} = m v_x = p_x$$

- Die Funktion

$$H := \sum_{k=1}^f \dot{q}_k \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_k} - \mathcal{L}$$

$$= \sum_{k=1}^f \dot{q}_k p_k - \mathcal{L}$$

heißt "Hamilton-Funktion"

Für Systeme mit Zeit-Translationsinvarianz ist
 H eine Konstante der Bewegung

Speziell für stationäres System gilt

$$H = T + V = E = \text{const!}$$