

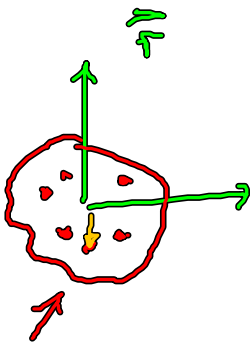
2 Nachträge:

1) Dipolmoment + Koordinatensystem

$$2.) \int d^3r' \vec{r} \cdot \vec{r}' \vec{j}(\vec{r}') = -\frac{1}{2} \vec{r} \times \int d^3r' \vec{r}' \times \vec{j}(\vec{r}')$$

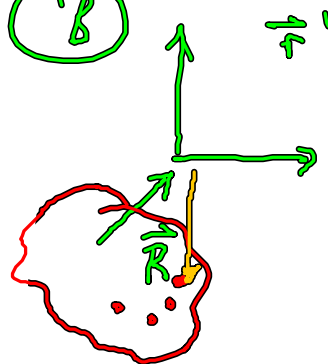
zu 1.) i.a. hängt das Dipolmoment von Koordinatensystem ab:

(A)



Ladungsverteilung

(B)



(dieselbe)

$$\vec{d}_A = \int d^3r \vec{r} \rho_A(\vec{r})$$

$$\rho_A(\vec{r}) = \rho(\vec{r})$$

$$\vec{d}_B = \int d^3r' \vec{r}' \rho_B(\vec{r}')$$

$$\rho_B(\vec{r}') = \rho(\vec{r}' - \vec{R})$$

$$\begin{aligned} \vec{d}_B &= \int d^3r' \vec{r}' \rho_B(\vec{r}') = \int d^3r' \vec{r}' \rho(\vec{r}' - \vec{R}) = \int d^3r' (\vec{r}' + \vec{R}) \rho(\vec{r}') \\ &= \int d^3r' (\vec{r}' + \vec{R}) \rho(\vec{r}') = \int d^3r' \vec{r}' \rho(\vec{r}') + \vec{R} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \\ &= \vec{d}_A + \vec{R} Q \end{aligned}$$

↑
Gesamtladung

$\vec{d}_A \neq \vec{d}_B$ im allgemeinen

Wenn $Q = 0$, also das Monopolterm verschwindet, sind die Dipolmomente identisch und das Dipolmoment ausschl. ist eine gute Charakterisierung der Verteilung

(gilt allgemein für den Fall, daß die jeweils "höheren" Momente verschwinden)

zu 2.) $\int d^3r' \vec{r} \cdot \vec{r}' \vec{j}(\vec{r}') \rightarrow$ magnetisch Dipolmoment
(2.2.)

$$= \frac{1}{2} \int d^3r' \vec{r} \cdot \vec{r}' \vec{j}(\vec{r}') + \frac{1}{2} \int d^3r' \vec{r} \cdot \vec{r}' \vec{j}(\vec{r}') \quad \text{lok VL}$$

$$= \underbrace{\quad} + \frac{1}{2} \int d^3r' \vec{r} \cdot \vec{r}' \sum_i \partial'_i (j_i(\vec{r}') \vec{r}')$$

↙ partielle Integration (Randterme $\rightarrow 0$)

$$= - \vec{r} \cdot \int d^3r' \sum_{ij} \underbrace{(\partial'_i x'_j \vec{e}_j)}_{\vec{r}' \text{ (was mal) }} j_i(\vec{r}') \vec{r}'$$

$$= - \vec{r} \cdot \int d^3r' \sum_i \vec{e}_i j_i(\vec{r}') \vec{r}'$$

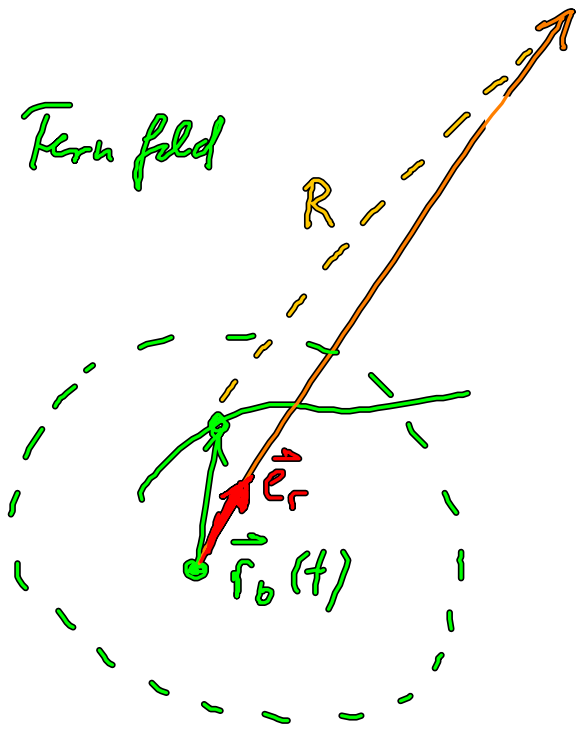
$$= - \int d^3r' \vec{r} \cdot \vec{j}(\vec{r}') \vec{r}'$$

$$= \int d^3r' \frac{1}{2} (\vec{r} \cdot \vec{r}' \vec{j}(\vec{r}') - \vec{j}(\vec{r}') \cdot \vec{r} \vec{r}')$$

$$= - \frac{1}{2} \vec{r} \times \int d^3r' \vec{r}' \times \vec{j}(\vec{r}')$$

magnetisch Dipolmoment

5.3. Beschleunigt bewegte Punktladung - Fernfeld



\vec{r} , mit $E(\vec{r}, t) = ?$

$$\vec{E} = \vec{E}_{\text{Nahfeld}} + \vec{E}_{\text{Fernfeld}}$$

$$\left(\frac{1}{R^2} \right) \quad \left(\frac{1}{R} \right)$$

f. große Entfernung

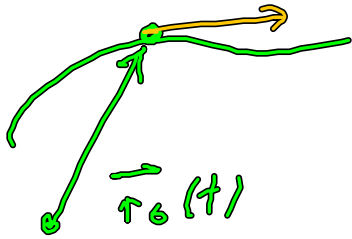
$\vec{E}_{\text{Fernfeld}} \rightarrow$ Approximation $|\vec{r}| \gg |\vec{r}_0|$

$$\vec{R} \rightarrow \vec{r} \quad (\text{weit weg})$$

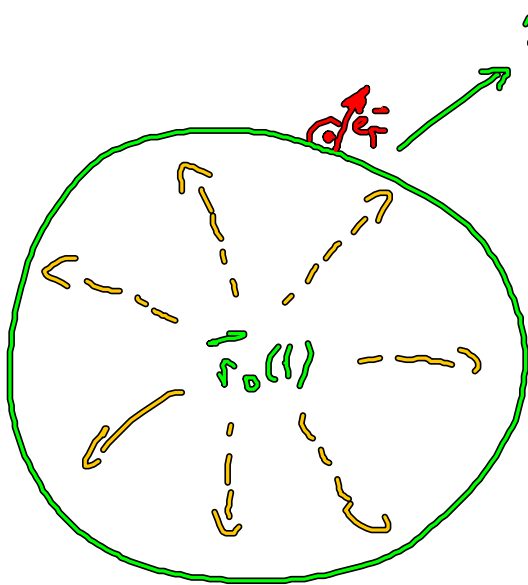
$$t' \rightarrow t - \frac{r}{c} \quad (\text{Laufzeit}) \quad \frac{|\vec{r}_0|}{c} \ll \frac{|\vec{r}|}{c}$$

$$\vec{E}(\vec{r}, t) = \frac{q}{4\pi\epsilon} = \frac{\vec{e}_r \times \{ (\vec{e}_r - \vec{\beta}) \times \dot{\vec{\beta}} \}}{c r (1 - \vec{\beta} \cdot \vec{e}_r)^3} \quad \vec{\beta} = \frac{\dot{\vec{r}}_0(t)}{c}$$

$$\dot{\vec{r}}_0(t)$$



$$\vec{B}(\vec{r}, t) = \frac{\vec{e}_r \times \vec{E}(\vec{r}, t)}{c}$$



Energiefluss

gesucht ist Energiefluss d. gewählten Kugel

$$\int d\vec{A} \cdot \vec{S} \stackrel{!}{=} \text{Energie pro Zeit durch Kugel}$$

↑
Oberflächenelement (r)

$$\int d\vec{A} \cdot \vec{S} = \underbrace{4\pi r^2}_{\text{Oberfläche}} \vec{e}_r \cdot \vec{S}$$

$$\vec{S} = \frac{\vec{E} \times \vec{B}}{\mu_0}$$

$$\vec{e}_r \cdot \vec{S} = ? , \text{ setzen } \vec{c} = \vec{e}_r \times [(\vec{e}_r \cdot \vec{B}) \times \vec{B}]$$

$$\vec{S} \cdot \vec{e}_r \stackrel{!}{=} \underbrace{\vec{c}}_{\vec{E}} \cdot \underbrace{(\vec{e}_r \times \vec{c})}_{\vec{B}} = (\vec{c} \cdot \vec{c} \vec{e}_r - \vec{c} \cdot \vec{e}_r \vec{c})$$

$$\vec{S} \cdot \vec{e}_r \stackrel{!}{=} \vec{c} \cdot \vec{c} , \text{ weil } \vec{c} \cdot \vec{e}_r = 0 \quad \swarrow \vec{c} \perp \vec{e}_r$$

$$= \frac{q^2}{\underbrace{\mu_0 (4\pi\epsilon_0)^2 c^2 r^2}} \frac{|\vec{e}_r \times (\vec{e}_r - \vec{\beta}) \times \dot{\vec{\beta}}|^2}{(1 - \vec{e}_r \cdot \vec{\beta})^6}$$

$$\frac{q^2}{(4\pi)^2 \epsilon_0 c r^2} \left(\frac{1}{\mu_0 \epsilon_0} - c^2 \right)$$

Energie / Zeit durch Kugel:

$$\int d\vec{A} \cdot \vec{S} = 4\pi r^2 \vec{e}_r \cdot \vec{S} = \frac{q^2}{4\pi\epsilon_0 c} \frac{|\vec{e}_r \times \{(\vec{e}_r - \vec{\beta}) \times \dot{\vec{\beta}}\}|^2}{(1 - \vec{\beta} \cdot \vec{e}_r)^6}$$

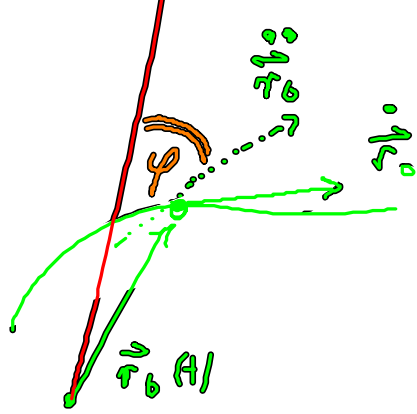
5.3.1 langsam beschleunigte Ladung

$v_0 = |\dot{\vec{r}}_0| \ll c \Rightarrow \beta \rightarrow 0$ wo nur 1. Ordnung wird

$$\int d\vec{A} \cdot \vec{S} = \frac{q^2}{4\pi\epsilon_0 c} \underbrace{\left| \vec{e}_r \times (\vec{e}_r \times \ddot{\vec{r}}_0 (t - \frac{r}{c})) \right|^2}$$

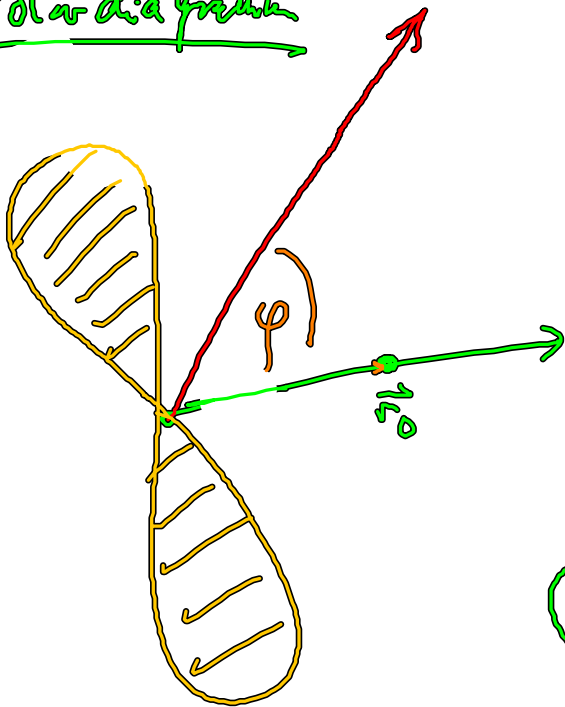
\vec{r}
↑

$$\left| \left(\ddot{\vec{r}}_0 - \vec{e}_r \cdot \ddot{\vec{r}}_0 \vec{e}_r \right) \right|^2$$

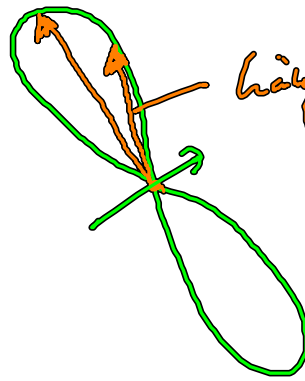


$$\begin{aligned}
 & \left| \ddot{\vec{r}}_0 \right|^2 - 2 \left| \ddot{\vec{r}}_0 \right|^2 \cos^2 \varphi + \left| \ddot{\vec{r}}_0 \right|^2 \cos^2 \varphi \\
 &= \left| \ddot{\vec{r}}_0 \right|^2 (1 - \cos^2 \varphi) \\
 &= \left| \ddot{\vec{r}}_0 \right|^2 \sin^2 \varphi \hat{=} \text{Stärke der} \\
 & \quad \text{Abstrahlung}
 \end{aligned}$$

Polar diagramm



$$\ddot{\vec{r}}_0 \sim \frac{\ddot{\vec{r}}_0}{r_0} \sim \frac{1}{r_0}$$



länge als Maß der
abgewinkelten Energie

Die Längsachse des Dipols, das beschleunigte
Punktladung stellt \perp zu ihrer
Beschleunigungsrichtung.

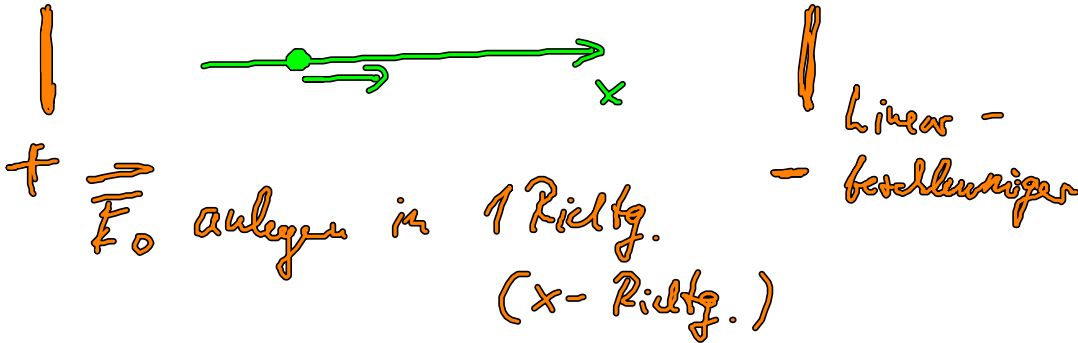
5.3.2. Schnell bewykte Poisson-Gleichung

$\beta \rightarrow 1$ soll zuglasken werden

$$\int d\vec{A} \cdot \vec{S} = \frac{q^2}{4\pi\epsilon} \frac{|\vec{e}_r \times (\vec{e}_r - \cancel{\beta} / \dot{\vec{\beta}})|^2}{(1 - \vec{\beta} \cdot \vec{e}_r)^5}$$

↑
hier Erweit genommen

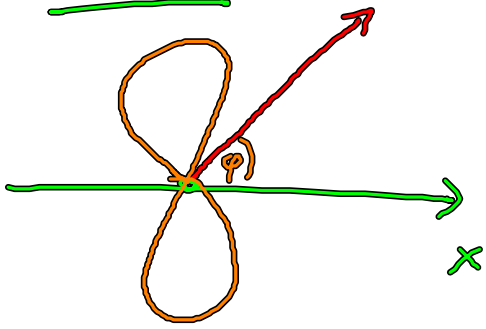
$$\vec{\beta} \sim \dot{\vec{\beta}} \sim \vec{r}_0$$



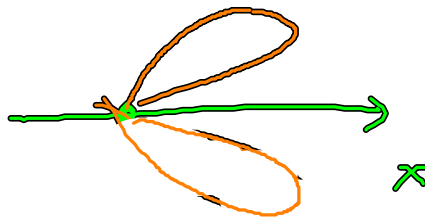
Winkelverteilg. wird komplizierter:

$$\frac{\sin^2 \varphi \dot{\beta}^2}{(1 - \beta \cos \varphi)^5}$$

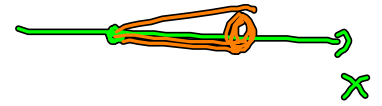
$$\underline{v \ll c \quad (\beta \rightarrow 0 \text{ im Keim})}$$



$$\underline{v < c}$$



$$\underline{v \approx c}$$



dieser Keim bekommt in Licht, entsteht sie über ein

Brechung d. maximales Abstrahlrichtung:

$$\partial_{\varphi} \left(\frac{\sin^2 \varphi}{(1 - \beta \cos \varphi)^6} \right) = 0 \Rightarrow \varphi_{\max}$$

$$\cos^2 \varphi_{\max} + \frac{1}{2\beta} \cos \varphi_{\max} - 3 = 0$$

$$\cos(\varphi_{\max}) = -\frac{1}{4\beta} \pm \sqrt{\frac{1}{16\beta^2} + \frac{3}{2}}$$

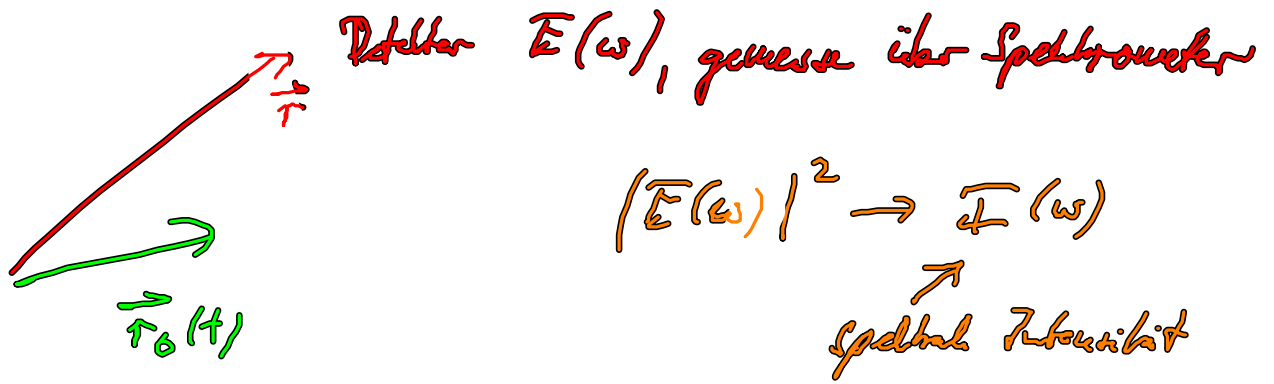
beschränkt & Übergang $\varphi_1 = \frac{\pi}{2} \rightarrow \varphi_2 = 0$

f. $\beta = 0 \rightarrow \beta = 1$

$$\beta = 0 \rightarrow \varphi_{\max} = \frac{\pi}{2}$$

$$\beta \rightarrow 1 \rightarrow \varphi_{\max} = 0$$

5.3.3. Spektrale Eigenschaften der Emission



Laufzeit bezieht Ladg. + einfache Modell: R-Lay x-Richtg.

$$E(t) \leftarrow \ddot{x}_0(t) \quad E(\omega) = \int dt e^{i\omega t} E(t) \sim \ddot{x}_0(\omega)$$

Newtonsche Bewegungsgl.:

$$\ddot{x}_0 = -\gamma \dot{x}_0 + \frac{q E_0}{m} \Theta(t)$$

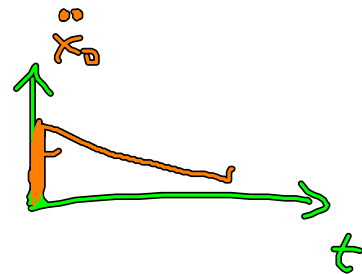
← externes Feld d. Beschleunigers

Dämpf., z.B. Matrix → „Bremsstrahlung“

„Lilij-Modell“

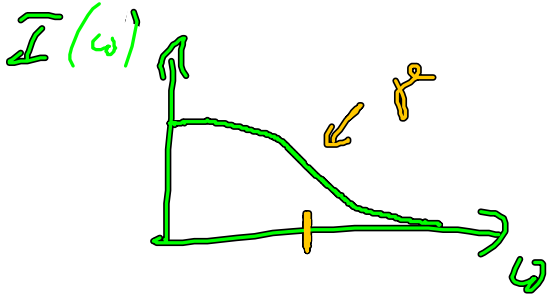
$$\dot{v}_0 = -\gamma v_0 + \frac{q E_0}{m} \Theta(t)$$

$$\rightarrow \ddot{x}_0 = \frac{q E_0}{m} e^{-\gamma t}$$



$$\bar{E}(\omega) \propto \int_0^{\infty} dt e^{i\omega t} e^{-\gamma t} = \frac{1}{i\omega - \gamma}$$

$$|\bar{E}(\omega)|^2 \propto \frac{1}{\omega^2 + \gamma^2}$$



Bremsstrahlungstypische Verteilung:
kontinuierliche Spektren mit
Abschneidparameter

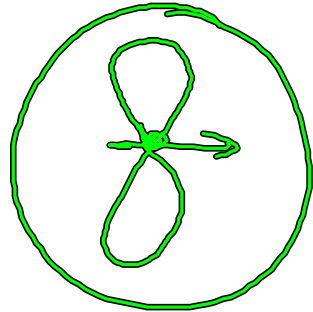
5.3.4 Strahlungs-dämpfung

in der obigen Newton-Gleichung ist noch nicht
die Dämpfung der Bewegung durch die Energieverluste
durch Strahlungsabgabe enthalten.

$\beta \rightarrow 0$ (nichtrelativistischer Fall)

emittiert Energie auf der Kugeloberfläche:

$$\frac{q^2}{4\pi\epsilon_0 c^3} |\ddot{\vec{r}}_0|^2 \sin^2 \varphi$$



integriere über φ , um Gesamt abstrahl. zu bekommen,

o.B. gilt $\int \sin^2 \varphi \rightarrow \frac{2}{3}$.

Mechanik: Verlustleistung bei Mittelpotentialkraft

$$E = \int dt \underbrace{\vec{v}_0(t) \cdot \vec{F}(\vec{r}_0)}_{\text{①}} = \text{Aufwand des dipolstrahl. Kräfte}$$

\nearrow Kraft + pot. \vec{r}_0 ① \nearrow radierendes Kraft
 „Kraft die die Strahlungsleistung transportiert“

$$\int dt \text{ Leistgrad} = \int dt \frac{2}{3} \frac{q^2}{4\pi\epsilon_0 c^3} \dot{v}_0^2(t)$$

\nwarrow Verluste
 ① = - ②

$$= - \int dt \frac{2}{3} \frac{q^2}{4\pi\epsilon_0 c^3} \dot{v}_0 \frac{d}{dt} v_0$$

$$= \int dt \underline{-v_0 \cdot \ddot{v}_0}$$

\vec{F}_{rad}

$$\dot{\vec{v}}_0 = \vec{F}_{\text{rad}} + \vec{F}_{\text{extern}} \text{ (Beschleuniger)}$$

$$(\dot{\vec{v}}_0 - \dot{\vec{v}}_0 \vec{r}_{\text{rad}}) = \vec{F}_{\text{ext}}$$

$$\ddot{\vec{r}}_0 - \vec{r}_{\text{rad}} \ddot{\vec{r}}_0 = \vec{F}_{\text{ext}}$$

Die Strahlungsdämpfung ist proportional
zur dritten Zeitableitung d. Ortsvektors.