

• Ankündigung Vortrag :

Prof. Dr. Stefan Bornholdt

„Börse, Chaos und Lawnen: Die Physik systematischer Risiken in Finanzmärkten“

Fr. 13.1 um 19 Uhr

HU - Berlin, Hörsaal 2074 A
Unter den Linden 6,

• OPG Tagung

studentische Hilfskräfte gesucht

www.tu-berlin.de/?dpy12

Zusammenfassung 5.2.

- 2 gekoppelte Hopf-Normalformen

• gegenphasige Lösungen - Pyragas Kontrolle mit halber Periode stabilisiert gegaphas. Orbit für bestimmte Rückkopplungsstärken

- nur für komplexe Rückkopplungsstärken b

• Mit $b \neq 0$ entstehen neue Delay induzierte gegenphasige Orbits zusätzlich zum Orbit $r_{0,0}$

Bem: ECM Lösungen beim Laser + Feedback sind auch Delay induzierte Orbits in $\mathbb{R}E / \mathbb{I}m E$ Ebene

5.3. Netzwerke

- ausgehend von 2 gekoppelten Elementen in 5.2. jetzt Betrachtung von vielen gekoppelten Elementen

Kopplung : Linke (Verbindung) im Netzwerk

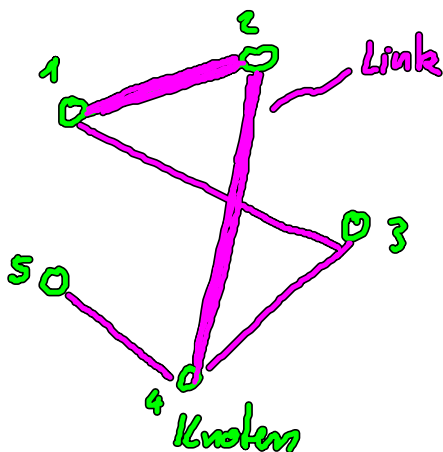
Elemente : Node (Knoten) im Netzwerk
z.B. Laser, Neuronen

- Zur Beschreibung eines Netzwerkes sind wichtig

1) Welche Knoten sind gekoppelt
→ Topologie

2) Wie sind die Knoten gekoppelt
→ Kopplungsschema

5.3.1. Topologie des Netzwerkes



$U \times U$ Matrix

U : Zahl der Elemente im Netz

$$\underline{A} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

adjacency matrix

A : Nachbarschaftsmatrix

- Mathematisch ist die Topologie beschreibbar durch Matrix A

$$\underline{A}_{jn} = a_{jn} = 1 \rightarrow \text{Kopplung existiert zwischen } j \text{ und } n$$

$a_{jn} = 0 \rightarrow$ keine Kopplung

• Erweiterung von \underline{A} durch

- gerichtete Verbindungen $\rightarrow A$ nicht mehr symm.

- gewichtete Verbindungen $\rightarrow a_{ij}$ nicht nur Werte von 0 oder 1 sondern reelle Werte

• für gewichtete Netzwerke spricht man statt von \underline{A} von

Kopplungsmatrix \underline{G}

G_{ij} : Stärke der Kopplung

• Charakterisierung der Topologie durch bestimmte Kenngrößen

z.B. Knotenordnung
(Zahl angetoppelter Elemente)

$$k_i = \sum_{j=1}^N a_{ij}$$

Verteilung von k : $P(k)$ Wahrscheinlichkeit einen Knoten mit Ordnung k zu finden

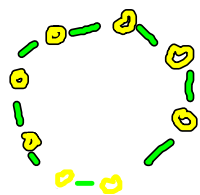
mittl. Knotenordnung $\langle k \rangle = \sum_i P(k_i) k_i$

• es existieren viele weitere mögliche Größen um Netzwerk Topologie zu unterscheiden

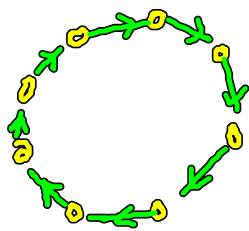
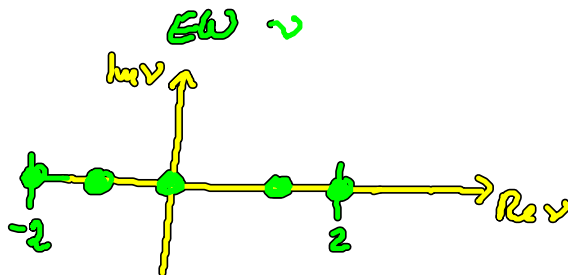
• mittl. Pfadlänge, Clusternoeffizient
Einbettung

- Eigenwertspektrum von \underline{A} oder \underline{G} auch gut um Topologie zu beschreiben (enthält vollständige Information)

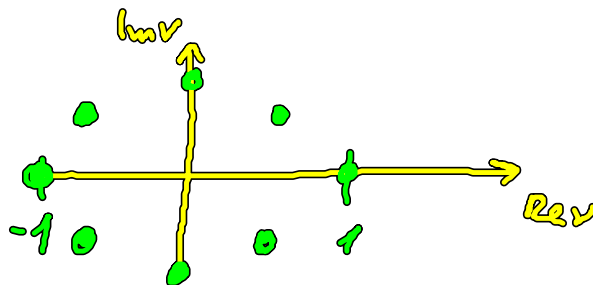
z. B. Netz, $N=8$



bidirektionaler Ring

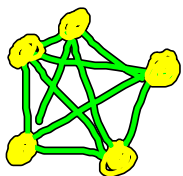


unidirektionaler Ring

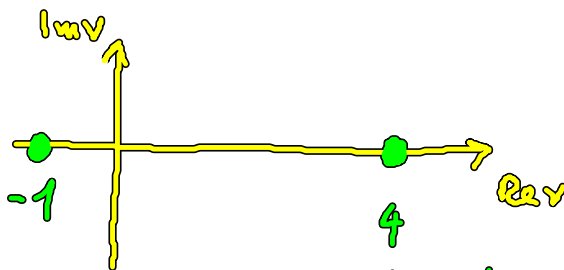


$$v_k = \exp\left(\frac{2\pi i k}{N}\right)$$

Eigenwerte liegen auf Kreis in Compl. Ebene



vollständiges Netz
(jeder mit jedem)



$\hat{=}$ Zeilensumme von \underline{A}

5.3.2. Kopplungsschema

- Kopplungsschema \underline{H}_{ij} gibt an wie die Elemente i und j koppeln, d.h. wie die gekoppelten Gleichungen aussehen

Möglicheiten

- Laser**
- opt. Kopplung
 - elektro-opt. Kopplung
 - Lang Kobayashi (selbst Kopplung)

Lichtvariable $\textcircled{1}$ in Lichtv. \textcircled{j}
 Lichtv. \textcircled{i} in Ladungsträger v. \textcircled{j}

: dyn. Variablen $\underline{x} = \begin{pmatrix} E \\ n \end{pmatrix}$

$$H_{11} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Feld koppelt nur an Feld Variable

- 2 Hopf Normalformen aus S. 2.

$$\underline{x} = \begin{pmatrix} \text{Re} z \\ \text{Im} z \end{pmatrix}$$

$$H_{12} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} \text{Re} z_2 \\ \text{Im} z_2 \end{matrix}$$

$\text{Re} z_1, \text{Im} z_1$

=> Differenzialgleichungssystem aller Element hat die Form

$\underline{x}_i \in \mathbb{R}^m$; m Dimensionen des Phasenraumes

$\underline{\dot{x}}_i$: Dynamik im Phasenraum des i-ten Elements

$$\underline{\dot{x}}_i = \underline{F}_i(\underline{x}_i(t)) + \sigma \sum_{j=1}^N G_{ij} \underline{H}_{ij} \underline{x}_j$$

↑
 lokale Dynamik
 z.B. Hopf Normalform

↑
 Topologie

↑
 Kopplungsschema

σ : Kopplungsstärke

- direkte Kopplung (pseudo diffusive)

$$\dot{x}_i = F_i[x_i] + \sigma \sum_{j=1}^N G_{ij} H_{ij} x_j(t - \tau_{ij})$$

Bsp.: Laser mit Feedback

$$(N=1, G_{11}=1, \tau_{11}=\tau_{ex})$$

$$\sigma = k$$

- diffusive Kopplung

$$\dot{x}_i = F_i[x_i] + \sigma \sum_{j=1}^N G_{ij} H_{ij} [x_j(t - \tau_{ij}) - x_i(t)]$$

Bsp. Neuronenkopplung
input ist Potenzialdiff.

Bemerkung: beides ineinander umzuformen

durch
$$\tilde{F}_i = F_i - \sigma \sum_{j=1}^N G_{ij} H_{ij} x_i$$

(geänderte lokale Dynamik)

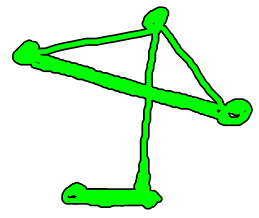
5.3.3. Voraussetzung für Synchronisierung aller Elemente

- $F_i = F$ alle gleiche lokale Dynamik

- $\tau_{ij} = 0$ " " Signallaufzeiten

- $\sum_{j=1}^N G_{ij} = \text{const } \forall_i$ alle Elemente bekommen in Fall der Synchronisierung das gleiche Eingangssignal

Konstante Zeilensumme



- erreicht man durch Wahlung der Links

• $\underline{H}_{ij} = \underline{H}$ identische Kopplungsschema

$$\underline{H} \in \mathbb{R}^{m \times m}$$

=> Dynamik auf der isochronen Synchronisations Mannigfaltigkeit gegeben durch

$$\dot{\underline{x}}_s = F(\underline{x}_s(t)) + \sigma \underline{H} \underline{x}_s(t - \tau)$$

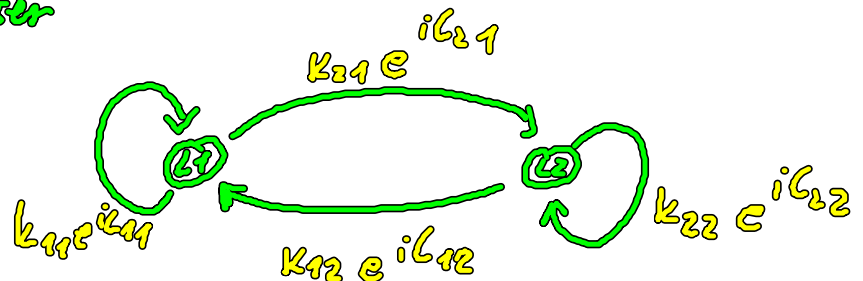
entspricht einzelner Dynamik eines Elements
Vergleiche §.2. gleichphasige Lösung.

Noch zu klären: Ist die Dynamik in synchr. Mannigfaltigkeit stabil?

-> 5.3.4.

Frage: Was bedeutet Bedingung konstanter Zeilensumme für das Netzwerk.

Bsp.: 2 gekoppelte Laser



$$\dot{E}_1 = (1 + i\alpha) \omega E_1 + k_{11} e^{i\omega t} E_1(t-\tau) + k_{12} e^{i\omega t} E_2(t-\tau)$$

$$\dot{E}_2 = (1 + i\alpha) \omega E_2 + k_{22} e^{i\omega t} E_2(t-\tau) + k_{21} e^{i\omega t} E_1(t-\tau)$$

$$T\dot{n}_1 = P_{in} - n_1 - (1 + 2\alpha) |E_1|^2$$

$$T\dot{n}_2 = P_{in} - n_2 - (1 + 2\alpha) |E_2|^2$$

Kopplungsmatrix :

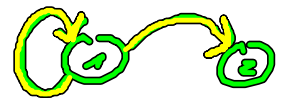
$$\underline{G} = \begin{pmatrix} k_{11} e^{i\omega t} & k_{12} e^{i(\omega t - \tau)} \\ k_{21} e^{i(\omega t + \tau)} & k_{22} e^{i\omega t} \end{pmatrix}$$

neue Variable
 $\tilde{E}_2 = e^{i\omega t} E_2$

ω : künstliche Variable um Phasenverschiebung besser beschreiben zu können

• konstante Zeilensumme : (Fall $k_{22} = k_{12} = 0$)

$$k_{11} e^{i\omega t} = k_{21} e^{i(\omega t + \tau)}$$



=> Synchronisierung nur möglich wenn $k_{11} = k_{21}$

• je nach Phasen ω_{11}, ω_{21} stellt sich Synchronisierung mit Phasenshift $u = \omega_{11} - \omega_{21}$ ein

$$\text{also } E_1 = e^{i\mu} E_2$$