

1.4 Galileisches Relativitätsprinzip (der klass. Mechanik)

Newtonsche Axiome gelten in IS \rightarrow

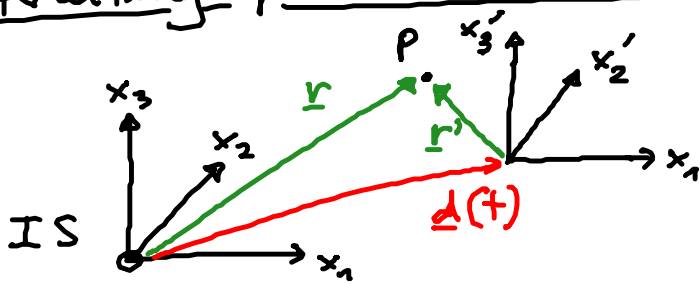
Alle IS bewegen sich gleichförmig zueinander.
Sie sind alle gleichwertig. (1.26)



Die Newtonsche Axiome sind „forminvariant“
unter Galileitransformationen. Diese vermitteln
zwischen den verschiedenen IS (1.27)

• Beweis ?!

a) Herleitung spezieller Galileitransformation:



$BS' = IS' ?$

$\underline{r}(t) = \underline{r}'(t) + \underline{d}(t) \quad (1.28)$

• Forderung: 1. Newtonsches Axiom gilt in allen IS

$m \underline{\ddot{r}} = 0 \quad (1.29)$

$\xrightarrow{(1.28)} m \underline{\ddot{r}}'(t) = -m \underline{\ddot{d}}(t) \quad (1.30)$

Bew. gesetz in BS'

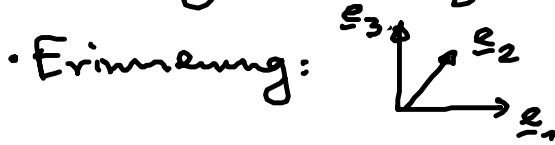
$BS' = IS' ? \rightarrow \underline{\ddot{d}}(t) = 0 \rightarrow \underline{d} = \underline{v}t + \underline{a} \quad (1.31)$

$\rightarrow \underline{r}' = \underline{r} - \underline{v}t - \underline{a} \quad (1.32)$

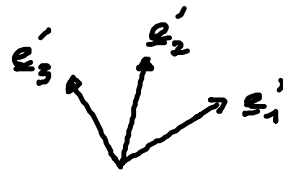
gleichf. Bewegung

konstante Verschiebung

b) Verallgemeinerung:



Drehung der ONB
Drehmatrix
 $\underline{D} \in SO(3)$



mit $D_{ij} = \underline{e}'_i \cdot \underline{e}_j \rightarrow \underline{D} \underline{D}^t = \underline{1} \Leftrightarrow \underline{D}^t = \underline{D}^{-1}$

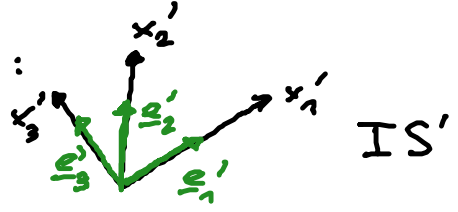
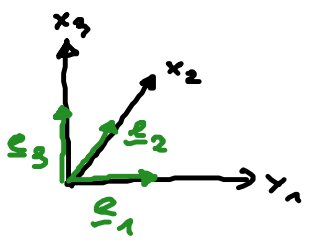
passiver Standpkt: $\underline{a} = a_j \underline{e}_j = a'_i \underline{e}'_i \longrightarrow a'_i = D_{ij} a_j$

$\underline{a}' = \underline{D} \underline{a}$

mit $\underline{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$, $\underline{a}' = \begin{pmatrix} a'_1 \\ a'_2 \\ a'_3 \end{pmatrix}$

• allgemeine Galileitransf.:

IS



$$\underline{r}' = \underline{D} (\underline{r} - \underline{v}t - \underline{a})$$

$$t' = t - t_0$$

... in Komp. bzgl. ONB von IS'

(1.33)

- \underline{v} ... gleichförmige Bewegung („boost“), 3 Komp. } in Komp. bzgl. ONB von IS
- \underline{a} ... konst. Verschiebung, 3 Komp.
- t_0 ... „ „ „ 1 Parameter
- \underline{D} ... Drehung von IS' relativ zu IS, 3 Eulerschen Winkel

⇒ Galileigruppe mit 10 Parameter bzgl. Hintereinander-Ausführung

→ Übungen zeige Gruppenaxiome

c) 2. Newtonsches Axiom form invariant unter (1.33)?

$$\underline{D} \mid m \underline{\ddot{r}}(t) = \underline{F}(\underline{r}, \underline{\dot{r}}, t) \text{ in IS}$$

\uparrow \uparrow \uparrow
 $\underline{D}^{-1} \underline{\ddot{r}}'$ $\underline{D}^{-1} \underline{r}' + \underline{v}t + \underline{a}$ $\underline{D}^{-1} \underline{\dot{r}}' + \underline{v}$

$$\rightarrow m \ddot{r}' = \underline{D} \underline{F}(\dots) = \underline{F}'(r', \dot{r}', t') \text{ in } IS' \checkmark$$

Gesetze der Klass. Physik müssen forminvariant unter (1.33) sein!

d) Gültigkeit der Galilei-Invarianz.

• Maxwell-Gln. nicht forminvariant unter (1.33)!

denn: Galilei: $IS: c$, $IS': c \pm v$
 \uparrow
 Lichtgeschw.

Maxwell: $IS: c$ $IS': c$

• Einstein'sches Rel.-prinzip:

Alle IS sind gleichwertig. In jedem IS ist die Lichtgeschwindigkeit c

\rightarrow Lorentz-Transform für $IS \rightarrow IS'$: Zeit nicht mehr absolut

\hookrightarrow Maxwell-Gln invariant

\hookrightarrow 2. Newtonsches Axiom modifiziert: $m \rightarrow \frac{m_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$
 m_0 = Ruhemasse

2. Erhaltungssätze

• allg. Folgerungen aus den Newton'schen Axiomen

- Begriffe einführen

- Erhaltungssätze " , erleichtern Problemlösung

2.1 Impulserhaltung

• Impulssatz: $\int_{t_1}^{t_2} \underline{F} dt = \frac{d\underline{p}}{dt} \rightarrow \int_{t_1}^{t_2} \underline{F} dt = \int_{t_1}^{t_2} \frac{d\underline{p}}{dt} dt$

$\rightarrow \underline{p}(t_2) - \underline{p}(t_1) = \int_{t_1}^{t_2} \underline{F}(t) dt \quad (2.1)$

Kraftstoß

$\underline{F} = 0 \rightarrow \underline{p} = \text{konst.} \dots \text{Impulserhaltung} \quad (2.2)$

... 1. Newtonsche Axiom

2.2 Drehimpulserhaltung

• Führe ein: Moment \underline{M} einer Vektorgröße \underline{a} bezogen auf einen Punkt im Raum:



$\underline{M} := \underline{r} \times \underline{a} \quad (2.3)$

Bsp: $\underline{D} = \underline{r} \times \underline{F} \dots \text{Kraftmoment, Drehmoment} \quad (2.4)$

$\underline{L} = \underline{r} \times \underline{p} \dots \text{Impulsmoment, Drehimpuls}$

($\underline{r} \times \underline{v} \dots$ Moment der Geschw.)
($\underline{r} \times \underline{a} \dots$ " der Beschl.)

• Betrachte: $\underline{D} = \underline{r} \times \underline{F} \stackrel{2. \text{Newton}}{=} \underline{r} \times \frac{d\underline{p}}{dt} = \frac{d}{dt} (\underline{r} \times \underline{p}) - \underbrace{\dot{\underline{r}} \times \underline{p}}_{=0, \dot{\underline{r}} \parallel \underline{p} = m\dot{\underline{r}}}$

$\xrightarrow{(2.4)}$ Drehimpulssatz: $\frac{d\underline{L}}{dt} = \underline{D} \quad (2.5)$

Integralform: $\underline{L}(t_2) - \underline{L}(t_1) = \int_{t_1}^{t_2} \underline{D}(t) dt \quad (2.6)$

$\underline{D} = 0 \rightarrow \underline{L} = \text{konst} \dots \text{Drehimpulserhaltung} \quad (2.7)$

Anwendung: \rightarrow Keplerproblem [\rightarrow 2.3]
 \rightarrow starrer Körper

2.3 Flächensatz

• Sei $\underline{D} = \underline{r} \times \underline{F} = \underline{0} \rightarrow \underline{F} = 0$

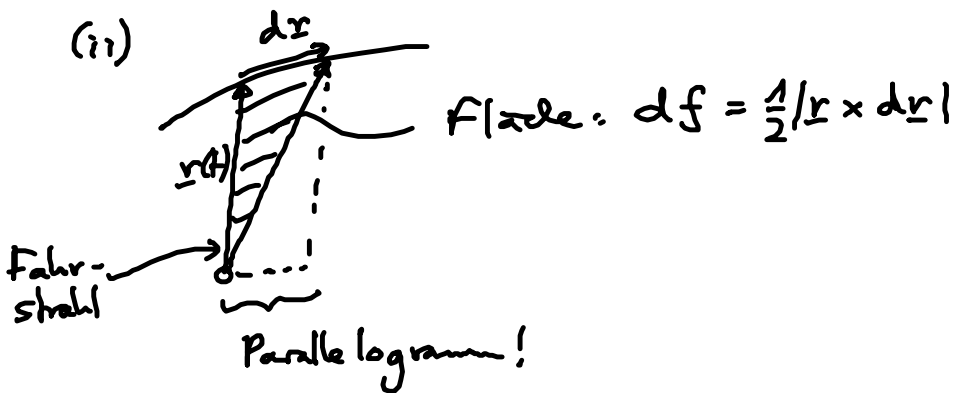
$\underline{F} = f(r, \dot{r}, t) \underline{e}_r \parallel \underline{r} \dots$ Zentralkraftfeld
 $\underline{e}_r = \frac{\underline{r}}{r}$

• Sei $\underline{D} = 0 \rightarrow \underline{L} = \text{konst.} = m (\underline{r} \times \dot{\underline{r}})$

$\rightarrow \underline{r}, \dot{\underline{r}} \perp \underline{L}$

(i) $\underline{D} = 0 \rightarrow$ ebene Bewegung $\perp \underline{L}$ (2.9)

(ii)



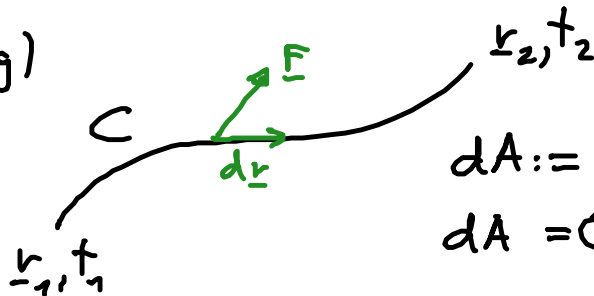
$$\frac{df}{dt} = \frac{\frac{1}{2} |\underline{r} \times d\underline{r}|}{dt} = \frac{1}{2} |\underline{r} \times \underline{v}| = \frac{1}{2m} |\underline{r} \times \underline{p}| = \frac{1}{2m} |\underline{L}| = \text{konst.}$$

\rightarrow Flächensatz; 2. Keplersches Gesetz

$\underline{D} = 0 \rightarrow$ Die vom Fahrstrahl pro Zeiteinheit überstrichene Fläche ist konstant!

2.4 Energieerhaltung

a) Arbeit: (Kraft \times Weg)



$$dA := \underline{F} \cdot d\underline{r} \quad (2.12)$$

$$dA = 0, \underline{F} \perp d\underline{r}$$

• Def:
$$A_{12}(C) = \int_{\substack{\underline{r}_1, C \\ t_1, t_2}}^{\underline{r}_2} dA = \int_{\substack{\underline{r}_1, C \\ t_1, t_2}}^{\underline{r}_2} \underline{F}(\underline{r}, \dot{\underline{r}}, t) \cdot d\underline{r}$$

$$= \int_{t_1, C}^{t_2} \underline{F}(\underline{r}, \dot{\underline{r}}, t) \cdot \dot{\underline{r}}(t) dt$$

... Arbeit, die Kraftfeld \underline{F} am Massepunkt verrichtet, wenn er sich von \underline{r}_1 nach \underline{r}_2 bewegt.

• Einheit: $[A_{12}] = \text{Joule} = \text{J} = \text{Nm}$