

3. Keplersches Gesetz:

$$T^2 = c a^3, \quad c = \frac{4\pi^2}{\mu(m_s + m_p)}$$

a ... große Halbachse der Ellipse
für Relativbewegung

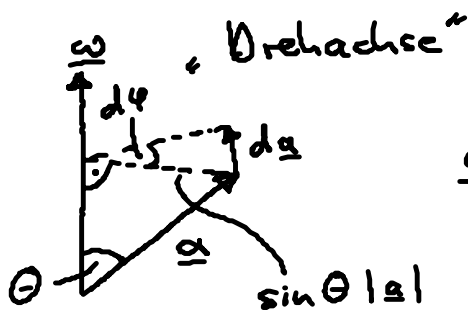
→ bezogen auf SS: $a_s = \frac{m_p}{M} a$
 $a_p = \frac{m_s}{M} a$

7. Nichtinertialsysteme

7.2. Rotierende KS

a) Winkelgeschwindigkeit:

• Def:



$$\underline{\omega} = \frac{d\varphi}{dt} \underline{e}_\omega \quad (7.4) \quad |\underline{e}_\omega| = 1$$

... Winkelgeschw.

• bel. Vektor:

$$\left. \begin{aligned} d\underline{a} &\perp \underline{a}, \underline{\omega} \\ |d\underline{a}| &= \sin\theta |\underline{a}| d\varphi \end{aligned} \right\}$$

$$d\underline{a} = \underbrace{\frac{d\varphi}{dt} \underline{e}_\omega}_{\underline{\omega}} \times \underline{a} \xrightarrow{\frac{1}{dt}} \boxed{\frac{d\underline{a}}{dt} = \underline{\omega} \times \underline{a}} \quad (7.5)$$

• Bsp: $\underline{a} = \underline{r} \rightarrow$

$$\boxed{\underline{v} = \frac{d\underline{r}}{dt} = \underline{\omega} \times \underline{r}} \quad (7.6)$$

• Bemerkungen:

(i) polare Vektoren $\underline{a}, \frac{d\underline{a}}{dt} \xrightarrow{(7.5)} \underline{\omega} \dots$ Pseudovektor

$[\rightarrow -\underline{a}, -\frac{d\underline{a}}{dt}$ bei Pkt. Spiegelung am Ursprung] $\rightarrow \underline{\omega}$ bei Pkt. Spiegelung

(ii) $\underline{\omega}_1 + \underline{\omega}_2 = \underline{\omega}_2 + \underline{\omega}_1$ [s. (7.5)]

(iii) Drehungen $\underline{D}(\underline{\varphi})$ $\uparrow \underline{\varphi} = \varphi \underline{e}$

(1) $\underline{D}(\underline{\varphi}_1) \underline{D}(\underline{\varphi}_2) \neq \underline{D}(\underline{\varphi}_2) \underline{D}(\underline{\varphi}_1)$

(2) $\underline{\varphi} = d\underline{\varphi}$ mit $|d\underline{\varphi}| \ll 1$

$\underline{D}(d\underline{\varphi}) \underline{a} = \underline{a} + d\underline{a} \stackrel{(7.5)}{=} (\underline{1} + d\underline{\varphi} \times) \underline{a}$

$\rightarrow \underline{D}(d\underline{\varphi}) \approx \underline{1} + d\underline{\varphi} \times$ (7.7)

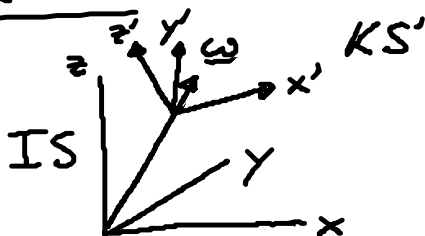
NB: $(d\underline{\varphi} \times)_{ik} = \epsilon_{ijk} d\underline{\varphi}_j$

(3) $\underline{D}(\underline{\varphi}) = (\underline{1} + \frac{\underline{\varphi}}{n} \times)^n$
 $\stackrel{n \rightarrow \infty}{=} e^{\underline{\varphi} \times} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} (\underline{\varphi} \times)^n$

$(1 + \frac{x}{n})^n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} e^x$ \rightarrow Lie-Gruppen-Darstellung der Drehungen

b) rotierende BS:

• Geometrie:



• Vektor $\underline{a}(t)$: $d\underline{a}_{IS} = d\underline{a}_{KS'} + \underline{\omega} dt \times \underline{a}$ (7.8)

$$\frac{d\mathbf{a}}{dt} \rightarrow \boxed{\left(\frac{d\mathbf{a}}{dt}\right)_{IS} = \left(\frac{d\mathbf{a}}{dt}\right)_{KS'} + \underline{\omega} \times \underline{a}} \quad (7.10)$$

„Zeitoperator:“ $\boxed{\left(\frac{d}{dt}\right)_{IS} = \left(\frac{d}{dt}\right)_{KS'} + \underline{\omega} \times}$ (7.11)

• gemeinsamer Ursprung von IS und KS' : $\underline{r}(t) = \underline{r}'(t)$

aber: $\underline{\dot{r}} := \left(\frac{d\underline{r}}{dt}\right)_{IS} \neq \dot{\underline{r}}' := \left(\frac{d\underline{r}'}{dt}\right)_{KS'}$ (7.12)

richtig: $\left(\frac{d\underline{r}}{dt}\right)_{IS} = \left(\frac{d\underline{r}}{dt}\right)_{KS'} + \underline{\omega} \times \underline{r}$!

• $\boxed{\underline{\omega} = \text{konst.}}$
 $\underline{r} = \underline{r}' \rightarrow \ddot{\underline{r}} = \left(\frac{d^2\underline{r}}{dt^2}\right)_{IS} \stackrel{(7.11)}{=} \left[\left(\frac{d}{dt}\right)_{KS'} + \underline{\omega} \times\right] \left[\left(\frac{d}{dt}\right)_{KS'} + \underline{\omega} \times\right] \underline{r}$
 $= \ddot{\underline{r}}' + \underbrace{2\underline{\omega} \times \dot{\underline{r}}' + \underline{\omega} \times (\underline{\omega} \times \underline{r})}_{\underline{b}_0}$ (7.13)

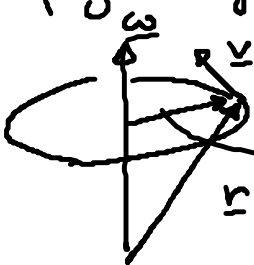
• IS: $m \ddot{\underline{r}} = \underline{F}$

\rightarrow Bew. gl. in KS' : $-m\underline{b}_0$

$$\boxed{m \ddot{\underline{r}}' = \underline{F} + \underline{F}'_s} \quad (7.14)$$

mit $\underline{F}'_s = \underbrace{-2m\underline{\omega} \times \dot{\underline{r}}'}_{\text{Corioliskraft}} - \underbrace{m\underline{\omega} \times (\underline{\omega} \times \underline{r})}_{\text{Zentrifugalkraft}}$

• Zentrifugalkraft:



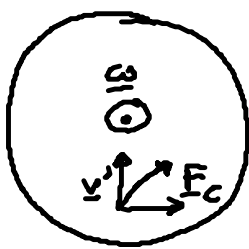
$$\rightarrow -m \underline{\omega} \times (\underline{\omega} \times \underline{r}) = -m \underline{\omega} \times \underline{v}$$

$$= m \frac{v^2}{r} \frac{\underline{r}}{r} \frac{1}{\underline{n}}$$

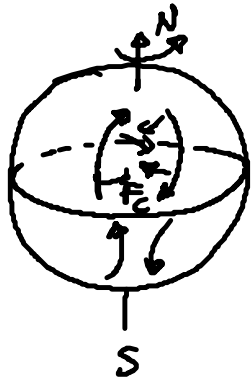
$[\underline{\omega} = \frac{v}{r} \underline{n}]$

... Massenkörper wird radial nach außen getrieben

• Corioliskraft: falls $\dot{\underline{r}}' = \underline{v}' \neq 0$



Erde



Bewegung auf Nord } halbkugel: „Rechts“ } ab-
 Süd } „Links“ } weichung

Meteorologie:

NO } Passate: (Winde von
 SO } Äquator)

Unterspähung des rechten } Ufer (in Fluss-
 linken } richtung)

II. Newtonsche Mechanik für Vielteilchen-Systeme

- System von N Massepunkten
 Zustandsraum: Raum der $3N$ Ortskoordinaten
- Bsp: Zwei Körperproblem (\rightarrow Kap. 6; 9)
 Stoßprozesse (\rightarrow Kap. 9)
 starrer Körper (\rightarrow Kap. 10)
 schwingende, gekoppelte (\rightarrow Kap. 11)
- mechanische Freiheitsgrade f : beschreiben Lage der N Massepunkte eindeutig

$$f = 3N - Z$$

zahl der Zwangsbedingungen

Bsp:

$f = 6$ $f = 6 - 1 = 5$

8. Newtonsche Grundgleichungen & Folgerungen

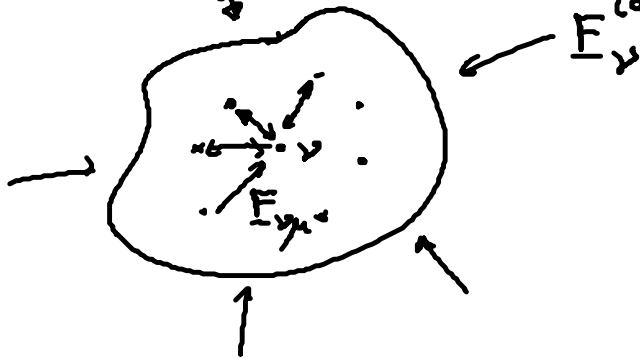
8.1. Grundgleichungen

• Newton für Massepunkte $\nu = 1, \dots, N$:

$$m_\nu \ddot{\underline{r}}_\nu = \frac{d}{dt} \underline{p}_\nu = \underline{F}_\nu$$

mit
$$\underline{F}_\nu = \underline{F}_\nu^{(a)} + \underline{F}_\nu^{(i)}$$
$$= \underline{F}_\nu^{(a)} + \sum_{\substack{\mu=1 \\ \mu \neq \nu}}^N \underline{F}_{\nu\mu}$$
 (8.1)

äußere Kräfte
innere Kräfte
von allen anderen Massepunkten: Zweiteilchenkräfte!



• innere Kräfte: Bsp: Coulomb - } Kräfte
Gravitations }
chem. Bindungskräfte (in Molekülen etc)

(i) $\underline{F}_{\nu\mu} = \underline{F}_{\nu\mu}(\underline{r}_\nu - \underline{r}_\mu)$... Kraft von m_μ auf m_ν

Annahme: $\underline{F}_{\nu\mu} \parallel \underline{r}_\nu - \underline{r}_\mu$... Zentralkräfte

(ii) actio = reactio \rightarrow
$$\underline{F}_{\nu\mu}(\underline{r}_\nu - \underline{r}_\mu) = - \underline{F}_{\mu\nu}(\underline{r}_\mu - \underline{r}_\nu)$$
 (8.5)

$$\rightarrow \underline{F}_{\nu\nu} = 0 \rightarrow \sum_{\substack{\mu=1 \\ \mu \neq \nu}}^N \underline{F}_{\nu\mu} = \sum_{\mu=1}^N \underline{F}_{\nu\mu}$$

(iii) innere Gesamtkraft.

$$\underline{F}^{(i)} = \sum_{\nu=1}^N \underline{F}_{\nu}^{(i)} = \sum_{\nu, \mu=1}^N \underline{F}_{\nu\mu} = 0 \quad (2.6)$$

$\underbrace{\hspace{10em}}$
 $\sum_{\nu=1}^N \sum_{\mu=1}^N$