

### 3. Keplersches Gesetz:

$$T^2 = c a^3, \quad c = \frac{4\pi^2}{\mu(m_s + m_p)}$$

$a$ ... große Halbachse der Ellipse  
für Relativbewegung

→ bezogen auf SS:  $a_s = \frac{m_p}{M} a$

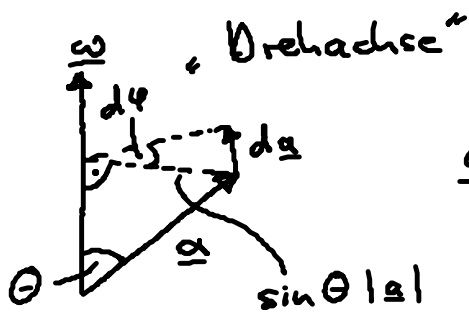
$$a_p = \frac{m_s}{M} a$$

## 7. Nichtinertialsysteme

### 7.2. Rotierende BS

#### a) Winkelgeschwindigkeit:

• Def:



$$\underline{\omega} = \frac{d\varphi}{dt} \underline{e}_\omega \quad (7.4) \quad |\underline{e}_\omega| = 1$$

... Winkelgeschw.

• bel. Vektor:

$$\left. \begin{aligned} d\underline{a} &\perp \underline{a}, \underline{\omega} \\ |d\underline{a}| &= \sin\theta |\underline{a}| d\varphi \end{aligned} \right\}$$

$$d\underline{a} = \underbrace{\frac{d\varphi}{dt} \underline{e}_\omega}_{\underline{\omega}} \times \underline{a} \xrightarrow{\frac{1}{dt}} \boxed{\frac{d\underline{a}}{dt} = \underline{\omega} \times \underline{a}} \quad (7.5)$$

• Bsp:  $\underline{a} = \underline{r} \rightarrow$

$$\boxed{\underline{v} = \frac{d\underline{r}}{dt} = \underline{\omega} \times \underline{r}} \quad (7.6)$$

• Bemerkungen:

(i) polare Vektoren  $\underline{a}, \frac{d\underline{a}}{dt} \xrightarrow{(7.5)} \underline{\omega} \dots$  Pseudovektor

$[\rightarrow -\underline{a}, -\frac{d\underline{a}}{dt}$  bei Pkt. Spiegelung am Ursprung]  $\rightarrow \underline{\omega}$  bei Pkt. Spiegelung

(ii)  $\underline{\omega}_1 + \underline{\omega}_2 = \underline{\omega}_2 + \underline{\omega}_1$  [s. (7.5)]

(iii) Drehungen  $\underline{D}(\underline{\varphi})$   $\uparrow \underline{\varphi} = \varphi \underline{e}$

$$(1) \underline{D}(\underline{\varphi}_1) \underline{D}(\underline{\varphi}_2) \neq \underline{D}(\underline{\varphi}_2) \underline{D}(\underline{\varphi}_1)$$

$$(2) \underline{\varphi} = d\underline{\varphi} \text{ mit } |d\underline{\varphi}| \ll 1$$

$$\underline{D}(d\underline{\varphi}) \underline{a} = \underline{a} + d\underline{a} \stackrel{(7.5)}{=} (\underline{1} + d\underline{\varphi} \times) \underline{a}$$

$$\rightarrow \underline{D}(d\underline{\varphi}) \approx \underline{1} + d\underline{\varphi} \times \quad (7.7)$$

$$\text{NB: } (d\underline{\varphi} \times)_{ik} = \varepsilon_{ijk} d\varphi_j$$

$$(3) \underline{D}(\underline{\varphi}) = \left( \underline{1} + \frac{\underline{\varphi}}{n} \times \right)^n \stackrel{n \rightarrow \infty}{=} e^{\underline{\varphi} \times} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} (\underline{\varphi} \times)^n$$

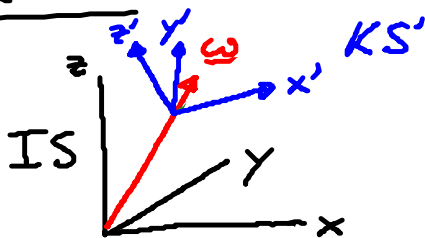
$$\left(1 + \frac{x}{n}\right)^n$$

$$\stackrel{n \rightarrow \infty}{=} e^x$$

$\rightarrow$  Lie-Gruppen-Darstellung der Drehungen

b) rotierende BS:

• Geometrie:



• Vektor  $\underline{a}(t)$ :  $d\underline{a}_{IS} = d\underline{a}_{KS'} + \underline{\omega} dt \times \underline{a} \quad (7.8)$

$$\frac{d\mathbf{a}}{dt} \rightarrow \left( \frac{d\mathbf{a}}{dt} \right)_{IS} = \left( \frac{d\mathbf{a}}{dt} \right)_{KS'} + \underline{\omega} \times \underline{a} \quad (7.10)$$

• „Zeitoperator:“  $\left( \frac{d}{dt} \right)_{IS} = \left( \frac{d}{dt} \right)_{KS'} + \underline{\omega} \times \quad (7.11)$

• gemeinsamer Ursprung von IS und KS':  $\underline{r}(t) = \underline{r}'(t)$

aber:  $\underline{\dot{r}} := \left( \frac{d\underline{r}}{dt} \right)_{IS} \neq \underline{\dot{r}}' := \left( \frac{d\underline{r}}{dt} \right)_{KS'} \quad (7.12)$

richtig:  $\left( \frac{d\underline{r}}{dt} \right)_{IS} = \left( \frac{d\underline{r}}{dt} \right)_{KS'} + \underline{\omega} \times \underline{r} !$

•  $\underline{\omega} = \text{konst.}$   
 $\underline{r} = \underline{r}' \rightarrow \underline{\ddot{r}} = \left( \frac{d^2 \underline{r}}{dt^2} \right)_{IS} \stackrel{(7.11)}{=} \left[ \left( \frac{d}{dt} \right)_{KS'} + \underline{\omega} \times \right] \left[ \left( \frac{d}{dt} \right)_{KS'} + \underline{\omega} \times \right] \underline{r}$   
 $= \underline{\ddot{r}}' + \underbrace{2 \underline{\omega} \times \underline{\dot{r}}' + \underline{\omega} \times (\underline{\omega} \times \underline{r})}_{\underline{b}_0} \quad (7.13)$

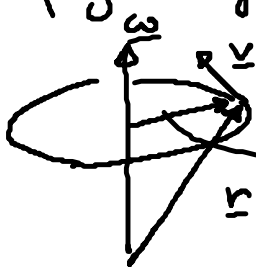
• IS:  $m \underline{\ddot{r}} = \underline{F}$

→ Bew. gl. in KS':  $-m \underline{b}_0$

$$m \underline{\ddot{r}}' = \underline{F} + \underline{F}'_s \quad (7.14)$$

mit  $\underline{F}'_s = \underbrace{-2m \underline{\omega} \times \underline{\dot{r}}'}_{\text{Corioliskraft}} - \underbrace{m \underline{\omega} \times (\underline{\omega} \times \underline{r})}_{\text{Zentrifugalkraft}}$

• Zentrifugalkraft:



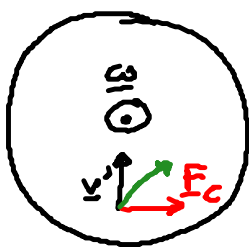
$$\rightarrow -m \underline{\omega} \times (\underline{\omega} \times \underline{r}) = -m \underline{\omega} \times \underline{v}$$

$$= m \frac{v^2}{r} \frac{r}{r} \frac{1}{-n}$$

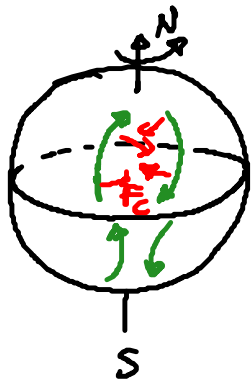
$\left[ \underline{\omega} = \frac{v}{r} \right]$

... Massenkörper wird radial nach außen getrieben

• Corioliskraft: falls  $\underline{\dot{r}}' = \underline{v}' \neq 0$



Erde



Bewegung auf Nord } halbkugel: „Rechts“ } ab-  
 Süd } „Links“ } weichung

Meteorologie:

NO } Passate: (Winde von  
 SO } Äquator)

Unterstützung des rechten } Ufer (in Fluss-  
 linken } richtung)

## II. Newtonsche Mechanik für Vielteilchen-Systeme

- System von  $N$  Massepunkten  
 Zustandsraum: Raum der  $3N$  Ortskoordinaten
- Bsp: Zwei Körperproblem ( $\rightarrow$  Kap. 6; 9)  
 Stoßprozesse ( $\rightarrow$  Kap. 9)  
 starr Körper ( $\rightarrow$  Kap. 10)  
 schwingende, gekoppelte ( $\rightarrow$  Kap. 11)
- mechanische Freiheitsgrade  $f$ : beschreiben Lage der  $N$  Massepunkte eindeutig

$$f = 3N - Z$$

↖ Zahl der Zwangsbedingungen

Bsp:



# 8. Newtonsche Grundgleichungen & Folgerungen

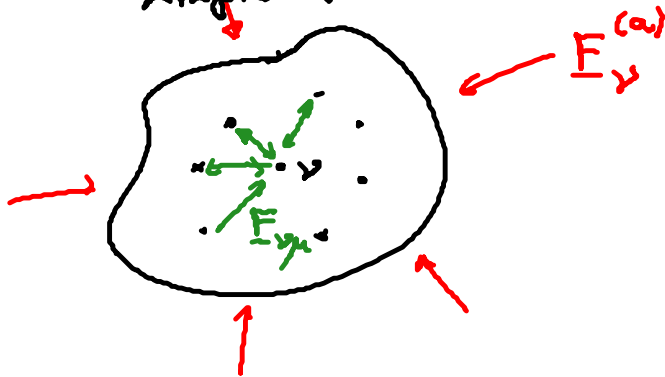
## 8.1. Grundgleichungen

• Newton für Massepunkte  $\nu = 1, \dots, N$ :

$$m_\nu \ddot{\underline{r}}_\nu = \frac{d}{dt} \underline{p}_\nu = \underline{F}_\nu$$

$$\text{mit } \underline{F}_\nu = \underline{F}_\nu^{(a)} + \underline{F}_\nu^{(i)} \quad (8.1)$$
$$= \underline{F}_\nu^{(a)} + \sum_{\substack{\mu=1 \\ \mu \neq \nu}}^N \underline{F}_{\nu\mu}$$

äußere Kräfte  
innere Kräfte  
von allen anderen Massepunkten: Zweiteilchenkräfte!



• innere Kräfte: Bsp: Coulomb - } Kräfte  
Gravitations }  
chem. Bindungskräfte (in Molekülen etc)

(i)  $\underline{F}_{\nu\mu} = \underline{F}_{\nu\mu}(\underline{r}_\nu - \underline{r}_\mu)$  ... Kraft von  $m_\mu$  auf  $m_\nu$

Annahme:  $\underline{F}_{\nu\mu} \parallel \underline{r}_\nu - \underline{r}_\mu$  ... Zentralkräfte

(ii) actio = reactio  $\rightarrow$

$$\underline{F}_{\nu\mu}(\underline{r}_\nu - \underline{r}_\mu) = - \underline{F}_{\mu\nu}(\underline{r}_\mu - \underline{r}_\nu) \quad (8.5)$$

$$\rightarrow \underline{F}_{\nu\nu} = 0 \rightarrow \sum_{\substack{\mu=1 \\ \mu \neq \nu}}^N \underline{F}_{\nu\mu} = \sum_{\mu=1}^N \underline{F}_{\nu\mu}$$

(iii) innere Gesamtkraft.

$$\underline{F}^{(i)} = \sum_{\nu=1}^N \underline{F}_{\nu}^{(i)} = \sum_{\nu, \mu=1}^N \underline{F}_{\nu\mu} = 0 \quad (2.6)$$

$\underbrace{\sum_{\nu=1}^N \sum_{\mu=1}^N}$