

$$\rightarrow \boxed{\{q_k, p_l\} = \delta_{kl}} \quad (14.22)$$

$$(ii) \boxed{\{q_i, q_j\} = 0 = \{p_i, p_j\}} \quad (14.23)$$

d) $\{...\}$ ist unabhängig von kanonischen Variablen!

• kanonische Transformation: $Q_k = Q_k(\{q_j\}, \{p_j\}, t)$
 $P_k = P_k(\{q_j\}, \{p_j\}, t)$

• Observable: $A(\{q_j\}, \{p_j\}, t) = \bar{A}(\{Q_j\}, \{P_j\}, t)$
 $B(\dots) = \bar{B}(\dots)$

o.B.
 [s. Nolting
 Goldstein]

$$\boxed{\{A, B\}_{q,p} = \{\bar{A}, \bar{B}\}_{Q,P} = \{A, B\}} \quad (14.24)$$

$\Rightarrow \{...\}$ erlauben Aussagen unabh. von Wahl der kanonischen Variablen

e) Integrale / Konstante der Bewegung:

$$(i) \boxed{\{A, H\} = -\frac{\partial A}{\partial t} \xrightarrow{(14.13)} \frac{dA}{dt} = 0 \rightarrow A = \text{konst}} \quad (14.25)$$

Bsp: Kap. 14.4

(ii) speziell:

$$\boxed{\{A, H\} = 0 \text{ \& } \frac{\partial A}{\partial t} = 0 \rightarrow A = \text{konst}} \quad (14.26)$$

Bsp: Gesamtenergie $E = H!$

(iii) erzeuge neue Konstante der Bewegung:

$$\left. \begin{aligned} \{H, A\} &= \frac{\partial A}{\partial t} \\ \{H, B\} &= \frac{\partial B}{\partial t} \end{aligned} \right\} \begin{array}{l} \text{Jacobi} \\ \text{Identität} \\ \text{für } A, B, H \end{array}$$

$A = \text{konst.}!$

$B = \text{konst.}!$

$$\boxed{\{H, \{A, B\}\} = \frac{\partial}{\partial t} \{A, B\}} \quad (14.27)$$

$\rightarrow \{A, B\} = \text{konst}$

... Poissonscher Satz!

5) Quantenmechanik:

$$\{A, B\} \longrightarrow \frac{1}{i\hbar} [\hat{A}, \hat{B}] = \frac{1}{i\hbar} [\hat{A}\hat{B} - \hat{B}\hat{A}]$$

(i) $\hbar = \frac{h}{2\pi}$, h ... Plancksche Konstante

(ii) $[\dots, \dots]$... Kommutator mit
Eigenschaften 14.3b) (i) - (v)

(iii) \hat{A}, \hat{B} ... Operatoren = Observablen
(z.B. Matrizen, Differentialoperatoren,
...)

(iv) Fundamental Klammern [vgl. 14.3c) (i), (ii)]

$$[\hat{q}_i, \hat{p}_j] = i\hbar \delta_{ij}$$

$$[\hat{q}_i, \hat{q}_j] = 0 = [\hat{p}_i, \hat{p}_j] \quad (14.28)$$

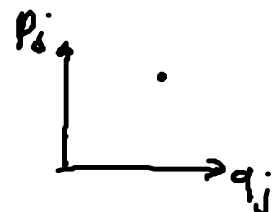
14.4. Liouvillescher Satz

• Ausblick in die statistische Mechanik

- Zustand eines Systems ist eindeutig bestimmt durch:

$$\underline{X}(t) = \{q_j(t), p_j(t)\} = \begin{pmatrix} q_1 \\ \vdots \\ p_{3N} \end{pmatrix} \quad (14.30)$$

= Punkt im Phasenraum



Problem: $N \stackrel{z.B.}{=} 1 \text{ Mol} = 6 \cdot 10^{23} \rightarrow$ nur unvollständige Info über System möglich

\rightarrow statistische Mechanik:

liefert Aussagen über Wahrscheinlichkeiten & mittlere Größen

(14.31)

• Def:

Dichte $g(\underline{X}, t)$ im Phasenraum

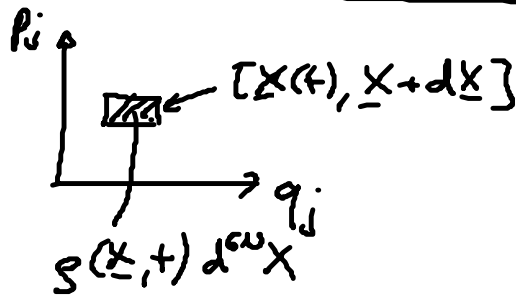
$g(\underline{X}, t) d^{6N} X$... Wahrscheinlichkeit System im Zustand aus $[\underline{X}(t), \underline{X}(t) + d\underline{X}]$ anzutreffen

$6N$ dim. U.d. element

$$\int_V g(\underline{X}, t) d^{6N} X = 1 \quad \dots \text{ "System ist irgendwo in } V \text{ "}$$

= Normierung

(14.31)



• Observable: $A = A(\{q_j\}, \{p_j\}, t) = A(\underline{X}, t)$

Mittelwerte = Erwartungswert:

$$\langle A \rangle = \int d^{6N} X g(\underline{X}, t) A(\underline{X}, t) \quad (14.32)$$

Wahrscheinlichkeit mit der $A(\underline{X}, t)$ realisiert wird

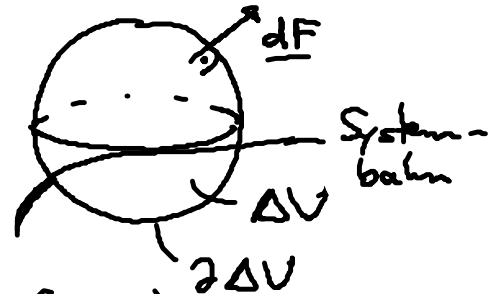
• Kontinuitätsgleichung: Herleitung

Ausgangspunkt: $\int_{\Delta V} \rho(\underline{x}, t) d^{6N}X$

... Wahrscheinl. System in ΔV anzutreffen

zeitl. Änderung:

$$\frac{d}{dt} \int_{\Delta V} \rho(\underline{x}, t) d^{6N}X = \int_{\Delta V} \frac{\partial}{\partial t} \rho(\underline{x}, t) d^{6N}X$$



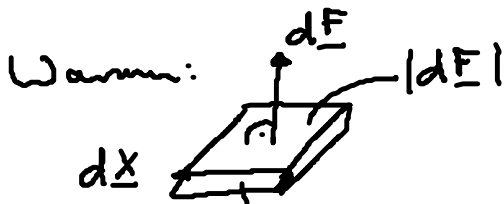
$$= - \int_{\partial \Delta V} \underline{j}(\underline{x}, t) \cdot d\underline{F} \quad (14.33)$$

System wird nicht erzeugt, oder „vernichtet“

Wahrscheinlichkeit pro Zeiteinheit, daß System ΔV über $\partial \Delta V$ verläßt

Wahrscheinlichkeitsstromdichte: (14.34)

$$\underline{j}(\underline{x}, t) = \rho(\underline{x}, t) \dot{\underline{x}}(t)$$



$$\dot{\underline{x}} = \frac{d\underline{x}}{dt}, \quad \underline{j} = \rho \frac{d\underline{x}}{dt}$$



Volumen: Fläche \times Höhe = $d\underline{x} \cdot d\underline{F}$

$\rightarrow \rho d\underline{x} \cdot d\underline{F}$... Wahrscheinlichkeit, daß System ^{das} in Zeit dt die Fläche $(d\underline{F})$ durchquert! \rightarrow (14.34)
 \rightarrow (14.33)

Satz von Gauß:
(in 6N Dimensionen)

$$\int_{\partial \Delta V} \underline{j} \cdot d\underline{F} = \int_{\Delta V} \text{div} \underline{j} d^{6N}X \quad (14.35)$$

mit $\text{div} = \underline{\nabla}_{\underline{x}} \cdot = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial}{\partial x_{6N}} \end{pmatrix} \cdot$

$$(14.33) \xrightarrow[(14.35)]{(14.34)} \int_{\Delta U} \left[\frac{\partial}{\partial t} \rho + \operatorname{div}(\rho \underline{\dot{X}}) \right] d^{6N}X = 0$$

ΔU
beliebig

$$\boxed{\frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \underline{\dot{X}}) = 0}$$

Kontinuitätsgl.

(14.36)

$$\text{mit } \operatorname{div} = \nabla_{\underline{X}} \cdot = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial}{\partial x_{6N}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial q_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial}{\partial p_{3N}} \end{pmatrix}$$

• Liouville'scher Satz:

$$\text{Herleitung: } \operatorname{div}(\rho \underline{\dot{X}}) = \sum_j \left[\frac{\partial}{\partial q_j} (\rho \dot{q}_j) + \frac{\partial}{\partial p_j} (\rho \dot{p}_j) \right]$$

$$\underline{X} = \begin{pmatrix} q_1 \\ \vdots \\ q_{3N} \\ p_1 \\ \vdots \\ p_{3N} \end{pmatrix}$$

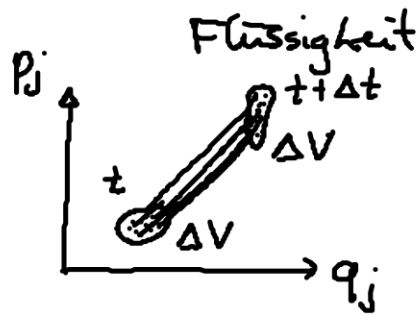
$$= \sum_j \left[\underbrace{\frac{\partial \rho}{\partial q_j}}_{= \frac{\partial H}{\partial p_j}} \dot{q}_j + \underbrace{\frac{\partial \rho}{\partial p_j}}_{= -\frac{\partial H}{\partial q_j}} \dot{p}_j + \rho \left(\underbrace{\frac{\partial \dot{q}_j}{\partial q_j}}_{= \frac{\partial H}{\partial p_j}} + \underbrace{\frac{\partial \dot{p}_j}{\partial p_j}}_{= -\frac{\partial H}{\partial q_j}} \right) \right]$$

$$\rightarrow \operatorname{div}(\rho \underline{\dot{X}}) \stackrel{(14.14)}{=} \{\rho, H\} \quad (14.37)$$

$$(14.37) \text{ in } (14.36) \rightarrow \boxed{0 = \frac{\partial \rho}{\partial t} + \{\rho, H\}} \quad (14.38)$$

... Liouville'scher Satz

(i) (14.38) $\frac{dS}{dt} = 0$... Dichte entlang Systembahn ist konstant = „incompressible“
 (14.13)



(ii) thermodynam. Gleichgewicht:

$$\frac{\partial \mathcal{S}}{\partial t} = 0 \longrightarrow \{S, H\} = 0 \quad (14.39)$$

mögliche Lsg: $\mathcal{S} = \mathcal{S}(H) = \mathcal{S}(H(\{q_j\}, \{p_j\})) = \sum_n S_n H^n$

$$\{H^n, H\} = 0$$

Bsp: kanonische Ensemble:

$$\mathcal{S} = \frac{1}{Z} e^{-H/k_B T}$$

$$Z = \int d^{6N} X e^{-H/k_B T}$$