

Wh: $\nabla \cdot \underline{D}(\underline{r}, t) = \rho(\underline{r}, t)$

$$\nabla \cdot \underline{B}(\underline{r}, t) = 0$$

3) $\nabla \times \underline{E}(\underline{r}, t) = -\frac{\partial}{\partial t} \underline{B}(\underline{r}, t)$ Induktionsgesetz

4) $\nabla \times \underline{H}(\underline{r}, t) = \underline{j}(\underline{r}, t) + \frac{\partial}{\partial t} \underline{D}(\underline{r}, t)$
"Verschiebungsstrom"

Energie-Bilanzgleichung

3) $\cdot \underline{H}$ - 4) $\cdot \underline{E}$

benutze: $\underline{D} = \epsilon_0 \underline{E}$
 $\underline{H} = \mu_0^{-1} \underline{B}$

$$\Rightarrow \nabla \cdot (\underline{E} \times \underline{H}) + \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\epsilon_0}{2} \underline{E}^2 + \frac{1}{2\mu_0} \underline{B}^2 \right) = -\underline{j} \cdot \underline{E}$$

Erinnerung Elektrodynamik:

$$\frac{\epsilon_0}{2} (\underline{E}(\underline{r}))^2 = w(\underline{r})$$

Energiedichte!

Elektrodynamik:

$$w(\underline{r}, t) := \frac{\epsilon_0}{2} (\underline{E}(\underline{r}, t))^2$$

Energiedichte des
elektrodyn. Felds

$$+ \frac{1}{2\mu_0} (\underline{B}(\underline{r}, t))^2$$

Poynting-Vektor:

$$\underline{S}(\underline{r}, t) := \underline{E}(\underline{r}, t) \times \underline{H}(\underline{r}, t)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} w(\underline{r}, t) + \nabla \cdot \underline{S}(\underline{r}, t) = -\underline{j}(\underline{r}, t) \cdot \underline{E}(\underline{r}, t)$$

zeitl. Änderung der
Energiedichte

In integraler Form

$$\frac{d}{dt} \int_V d\underline{r} w(\underline{r}, t) + \int_V d\underline{r} \nabla \cdot \underline{S} = - \int_V d\underline{r} \underline{j} \cdot \underline{E}$$

Benutze im 2. Term den Gauß'schen Satz

$$\frac{d}{dt} \int_V d\underline{r} w(\underline{r}, t) + \int_{F_V} d\underline{F} \cdot \underline{S}(\underline{r}, t) = - \int_V d\underline{r} \underline{j}(\underline{r}, t) \cdot \underline{E}(\underline{r}, t)$$

Energiebilanzgleichung (Poynting'sches Theorem)

($\int_V d\underline{r} w$ ist die gesamte 'Feldenergie')
im Volumen V

Interpretation: Die Feldenergie in einem beliebigen Volumen V kann sich auf 2 Arten ändern

- a) durch einen Energiestrom (Strahlung)
durch die Oberfläche F_V

$$\int d\underline{F} \cdot \underline{S}(\underline{r}, t)$$

\downarrow \uparrow
 \underline{F} \underline{S}

→ Der Poynting-Vektor heißt auch
Energie Stromvektor!

b) durch Umwandlung von Feldenergie in Strom
bzw. die dazugehörige „Leitungsstärke“ $\underline{j} \cdot \underline{E}$
(„mechanische Energie“)

Überlegung dazu.

Betrachte Teilchen mit Ladung q
im elektromagnet. Feld

→ es wirkt die Lorentzkraft $\underline{F} = q(\underline{E} + \underline{v} \times \underline{B})$

Verschiebe Teilchen um ein Wegelenelement $d\underline{r}$

Damit verknüpfte Arbeit

$$dW = \underline{F} \cdot d\underline{r} = q(\underline{E} \cdot d\underline{r} + (\underline{v} \times \underline{B}) \cdot d\underline{r})$$

Zugehörige Leistung:

$$\begin{aligned} \frac{dW}{dt} &= q \underline{E} \cdot \frac{d\underline{r}}{dt} = q \underline{E} \cdot \underline{v} \\ &= \underline{j} \cdot \underline{E} \end{aligned} \quad \underbrace{\frac{d\underline{r}}{dt}}_{\text{O}}$$

$$\frac{d}{dt} \int d\underline{r} w(\underline{r}, t) + \underbrace{\int d\underline{r} \underline{F} \cdot \underline{E}(\underline{r}, t)}_{\text{F}} = - \int d\underline{r} \underline{j}(\underline{r}, t) \cdot \underline{E}$$

Beachte schließlich:

In vielen Metalle ~~Halbleitern~~ gilt

$$\underline{j}(\underline{r}, t) = \sigma \underline{E}(\underline{r}, t)$$

↑ Leitfähigkeit ($\sigma > 0$)

$$\begin{aligned} - \int d\underline{r} \underline{j}(\underline{r}, t) \cdot \underline{E}(\underline{r}, t) \\ = - \sigma \int d\underline{r} (\underline{E}(\underline{r}, t))^2 < 0 \quad ! \end{aligned}$$

In Situationen, in denen der
Energiestrom Null ist, wird
die Feldenergie typischerweise klein
(mit der Zeit)

analog zur Energiebilanz kann man auch eine
Impulsbilanzgleichung herleiten!

Ausgangspunkt:
betrachte System geladener Teilchen im Magnetfeld

→ BWG für den (mechanischen)
Gesamtimpuls des Systems.

$$\frac{d}{dt} \underline{P}^{(\text{Mech})} = \underline{\dot{P}}^{(\text{Mech})} = \int dV \rho(\underline{r}, t) (\underline{E}(\underline{r}, t) + \underline{\dot{r}} \times \underline{B}(\underline{r}, t))$$

Dimensionen Ladung

Trübe aufenden den "Feldimpuls" ein

$$\underline{P}^{(\text{Feld})} = \int dV (\underline{D}(\underline{r}, t) \times \underline{B}(\underline{r}, t))$$

Dann folgt (hier eine Herleitung)

$$\frac{d}{dt} (\underline{P}^{(\text{Mech})} + \underline{P}^{(\text{Feld})})_i$$

i-te Komponente des Gesamtimpuls

$$= \int dV \sum_{j=1}^3 T_{ij} n_j$$

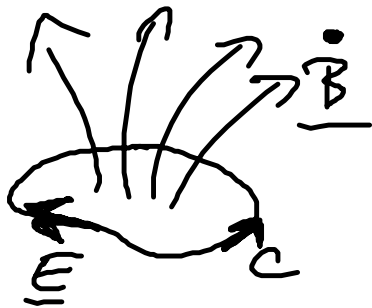
(ij)-Komponente des "Maxwell'schen Spannungstensors"

Komponente des Normalenvektors

$$T_{ij} = \epsilon_0 E_i E_j + \mu_0^{-1} B_i B_j - \frac{\delta_{ij}}{2} (\epsilon_0 \underline{E}^2 + \mu_0^{-1} \underline{B}^2)$$

IV.5. Nochmal zum Faraday'schen Induktionsgesetz

in Kap. IV.2.



$$\int_{\underline{C}} \underline{d\underline{r}} \cdot \underline{E}(\underline{r}, t) = - \frac{d}{dt} \int_{\underline{F}_C} \underline{d\underline{F}} \cdot \underline{B}(\underline{r}, t)$$

Ziel jetzt: Erläuterung dessen, was das Induktionsgesetz mit ~~mit~~ ^{relativ} zueinander bewegten Bezugssystemen zu tun hat!

Aus den experimentellen Befunden von Faraday ergab sich zunächst:

$$\int_{\underline{C}} \underline{d\underline{r}} \cdot \underline{E} = -k \frac{d}{dt} \int_{\underline{F}_C} \underline{d\underline{F}} \cdot \underline{B} \quad (*)$$

Proportionalitätskonstante

Verbleibende Frage:

Was ist \underline{U} ?

S.a. Buch von
Nottig

Überlegung dazu.

- Die Kurve C bewegt sich mit konstanter Geschw. \underline{v} relativ zum raumfesten System (Laborsystem)
- Das auf der linken Seite von \otimes auftauchende Feld \underline{E} ist das Feld im mitbewegten Bezugssystem (in dem C ruht)

Eine zeitliche von $\int \underline{\text{rot}} \underline{B}$ kann auf 2 Arten erfolgen:

- explizite zeitl. Änderung von \underline{B}
- Positionsänderung von C

$$\text{Formal: } \frac{d}{dt} \underline{B}(\underline{r}, t) = \frac{\partial \underline{B}(\underline{r}, t)}{\partial t} + (\dot{\underline{r}} \cdot \nabla) \underline{B}$$

benutze: (Vektoridentität \rightarrow)

$$\nabla \times (\underline{B} \times \underline{v}) = (\underline{v} \cdot \nabla) \underline{B}$$

$$-\cancel{(\underline{B} \cdot \nabla) \underline{v}} + \cancel{\underline{B} (\nabla \cdot \underline{v})} - \underline{v} (\nabla \cdot \underline{B})$$

Null, da $\underline{v} = \text{const.}$!
nach Voraussetzung

$$= (\underline{v} \cdot \nabla) \underline{B}$$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} \underline{B}(\underline{r}, t) = \nabla \times (\underline{B} \times \underline{v}) + \frac{\partial \underline{B}}{\partial t}$$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} \int_{\mathcal{V}_C} d\underline{V} \cdot \underline{B}(\underline{r}, t) \stackrel{\substack{\uparrow \\ \mathcal{V}_C \text{ konstant}}}{=} \int_{\mathcal{V}_C} d\underline{V} \cdot \frac{d\underline{B}}{dt} \stackrel{\substack{\text{Stokes} \\ \uparrow \\ \mathcal{C}}}{=} \int_{\mathcal{C}} d\underline{r} \cdot (\underline{B} \times \underline{v}) + \int_{\mathcal{V}_C} d\underline{V} \cdot \frac{\partial \underline{B}}{\partial t}$$

Einsetzen in $\textcircled{*}$

$$\int_{\mathcal{C}} d\underline{r} \cdot (\underline{E} - k \underline{v} \times \underline{B}) \stackrel{\textcircled{**}}{=} -k \int_{\mathcal{V}_C} d\underline{V} \cdot \frac{\partial \underline{B}}{\partial t}$$

Gl. $\textcircled{\begin{matrix} * & * \\ * & * \end{matrix}}$ verknüpft also drei
elektr. Felder im Ruhesystem der
Ladung C einerseits und dem
Laborsystem andererseits

—— involviert B-Feld!

Aber: Was ist nun \underline{v} ?

Betrachte dazu einzelne Punktladung q

Die Ladung ruht in C

\Rightarrow erfährt in C nur die Kraft $\underline{F} = q \underline{E}$ (da $\underline{v} = 0$
im Ruhesystem
C)

Im Laborsystem bewegt sich die
Ladung, erzeugt Strom

$$\underline{j}(\underline{r}) = q \underline{v} \delta(\underline{r} - \underline{r}(t))$$

Kraft auf diesen Strom

$$\int d\underline{r} (\underline{j}(\underline{r}) \times \underline{B}) = q \underline{v} \times \underline{B}$$

↓
Kraft

Gesamtkraft im Laborsystem:

$$\underline{F}' = q \underline{E}' + q \underline{v} \times \underline{B}$$

Nehme wieder Galilei-Invarianz an:

$$\underline{F}' = \underline{F}$$

$$\underline{E}' + \underline{v} \times \underline{B} = \underline{E}$$

Verknüpfung der Felder
in den beiden
Bezugssystemen!

Vergleiche das mit $\left(\begin{smallmatrix} * & * \\ * & * \end{smallmatrix} \right)$

$$\rightarrow \underline{v} = 1 !!$$

q.e.d.

IV. G. Elektromagnetische Potentiale, Eichungen

Erinnerung an Potentiale im statischen Fall

Elektrostatik

$$\nabla \times \underline{E} = 0, \quad \nabla \cdot \underline{E} = \frac{\rho(\underline{r})}{\epsilon_0}$$

$$\hookrightarrow \Rightarrow \underline{E} = -\nabla \phi(\underline{r})$$

Skalares Pot.

$$\Delta \phi(\underline{r}) = -\frac{\rho(\underline{r})}{\epsilon_0}$$

Poisson-Gl.

Magnetostatik

$$\nabla \cdot \underline{B} = 0 \Rightarrow \underline{B} = \nabla \times \underline{A}(\underline{r}) \quad \text{Vektorpotential}$$

$$\nabla \times \underline{B} = \mu_0 \underline{j}(\underline{r})$$

Falls noch $\nabla \cdot \underline{A}(\underline{r}) = 0$

$$\Delta A_i(\underline{r}) = -\mu_0 j_i(\underline{r})$$