

Wdh: $\nabla \cdot \underline{D}(\underline{r}, t) = \rho(\underline{r}, t)$

$$\nabla \cdot \underline{B}(\underline{r}, t) = 0$$

3) $\nabla \times \underline{E}(\underline{r}, t) = -\frac{\partial}{\partial t} \underline{B}(\underline{r}, t)$ Induktionsgesetz

4) $\nabla \times \underline{H}(\underline{r}, t) = \underline{j}(\underline{r}, t) + \frac{\partial}{\partial t} \underline{D}(\underline{r}, t)$
"Verschiebungsstrom"

Energie-Bilanzgleichung

3) $\cdot \underline{H}$ - 4) $\cdot \underline{E}$

benutze: $\underline{D} = \epsilon_0 \underline{E}$
 $\underline{H} = \mu_0^{-1} \underline{B}$

$$\Rightarrow \nabla \cdot (\underline{E} \times \underline{H}) + \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\epsilon_0}{2} \underline{E}^2 + \frac{1}{2\mu_0} \underline{B}^2 \right) = -\underline{j} \cdot \underline{E}$$

Erinnere dich Elektrodynamik:
 $\frac{\epsilon_0}{2} (\underline{E}(\underline{r}))^2 = w(\underline{r})$
Energiedichte!

Elektrodynamik:

$$w(\underline{r}, t) := \frac{\epsilon_0}{2} (\underline{E}(\underline{r}, t))^2$$

Energiedichte des elektrodyn. Felds

$$+ \frac{1}{2\mu_0} (\underline{B}(\underline{r}, t))^2$$

Poynting-Vektor $\underline{S}(\underline{r}, t) := \underline{E}(\underline{r}, t) \times \underline{H}(\underline{r}, t)$

$$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} w(\underline{r}, t) + \nabla \cdot \underline{S}(\underline{r}, t) = -\underline{j}(\underline{r}, t) \cdot \underline{E}(\underline{r}, t)$$

zeit. Änderung der
Energiedichte

In integraler Form

$$\frac{d}{dt} \int_V d\underline{r} w(\underline{r}, t) + \int_V d\underline{r} \nabla \cdot \underline{S} = - \int_V d\underline{r} \underline{j} \cdot \underline{E}$$

Benutze im 2. Term den Gauß'schen Satz

$$\frac{d}{dt} \int_V d\underline{r} w(\underline{r}, t) + \int_{F_V} d\underline{F} \cdot \underline{S}(\underline{r}, t) = - \int_V d\underline{r} \underline{j}(\underline{r}, t) \cdot \underline{E}(\underline{r}, t)$$

Energiebilanzgleichung (Poynting'sche Theorem)

($\int_V d\underline{r} w$ ist die gesamte 'Feldenergie' im Volumen V)

Interpretation: Die Feldenergie in einem beliebigen Volumen V kann sich auf 2 Arten ändern

a) durch einen Energiestrom (Strahlung) durch die Oberfläche F_V

$$\int d\underline{F} \cdot \underline{S}(\underline{r}, t)$$

\downarrow \uparrow
 \underline{F}_V

→ Der Poynting-Vektor heißt auch
Energie Stromvektor!

b) durch Umwandlung von Feldenergie in Strom
bzw. die dazugehörige „Leitungsstärke“ $\underline{j} \cdot \underline{E}$
(„mechanische Energie“)

Überlegung dazu.

Betrachte Teilchen mit Ladung q
im elektromagnet. Feld

→ es wirkt die Lorentzkraft $\underline{F} = q(\underline{E} + \underline{v} \times \underline{B})$

Verschiebe Teilchen um ein Wegelenelement $d\underline{r}$

Damit verknüpfte Arbeit

$$dW = \underline{F} \cdot d\underline{r} = q(\underline{E} \cdot d\underline{r} + (\underline{v} \times \underline{B}) \cdot d\underline{r})$$

Zugehörige Leistung:

$$\begin{aligned} \frac{dW}{dt} &= q \underline{E} \cdot \frac{d\underline{r}}{dt} = q \underline{E} \cdot \underline{v} \\ &= \underline{j} \cdot \underline{E} \end{aligned} \quad = q \underline{E} \cdot d\underline{r} \quad \underbrace{\frac{d\underline{r}}{dt}}_0$$

$$\frac{d}{dt} \int d\underline{v} w(\underline{r}, t) + \int d\underline{V} \underline{F} \cdot \underline{E}(\underline{r}, t) = - \int d\underline{v} \underline{j}(\underline{r}, t) \cdot \underline{E}$$

Beachte schließlich:

In vielen Metalle ~~Metalle~~ gilt

$$\underline{j}(\underline{r}, t) = \sigma \underline{E}(\underline{r}, t)$$

↑ Leitfähigkeit ($\sigma > 0$)

$$\begin{aligned} - \int d\underline{v} \underline{j}(\underline{r}, t) \cdot \underline{E}(\underline{r}, t) \\ = - \sigma \int d\underline{v} (\underline{E}(\underline{r}, t))^2 < 0 \quad ! \end{aligned}$$

In Situationen, in denen der
Energiestrom Null ist, wird
die Feldenergie typischerweise klein
(mit der Zeit)

analog zur Energiebilanz kann man auch eine
Impulsbilanzgleichung herleiten!

Ausgangspunkt:
betrachte System geladener Teilchen im Magnetfeld

→ BUCG für den (mechanischen)
Gesamtimpuls des Systems.

$$\frac{d}{dt} \underline{P}^{(Mech)} = \underline{\dot{P}}^{(Mech)}$$

↑
Neutral

$$= \int d\tau \rho(\underline{r}, t) (\underline{E}(\underline{r}, t) + \underline{v} \times \underline{B}(\underline{r}, t))$$

↓
Dimensional Ladung

Träger aufbauen der "Feldimpuls" ein

$$\underline{P}^{(Feld)} = \int_V d\tau (\underline{D}(\underline{r}, t) \times \underline{B}(\underline{r}, t))$$

Dann folgt (hier eine Herleitung)

$$\frac{d}{dt} (\underline{P}^{(Mech)} + \underline{P}^{(Feld)})_i$$

ist Komponente
des Gesamt-
impuls

$$= \int dF \sum_{j=1}^3 T_{ij} n_j$$

(ij)-Komponente des
"Maxwell'schen Spannungstensors"

Komponente des
Normalenvektors

$$T_{ij} = \epsilon_0 E_i E_j + \mu_0^{-1} B_i B_j - \frac{d_{ij}}{2} (\epsilon_0 E^2 + \mu_0^{-1} B^2)$$

Verbleibende Frage:

Was ist \underline{A} ?

S.a. Buch von
Nottig

Überlegung dazu.

- Die Kurve C bewegt sich mit konstanter Geschw. \underline{v} relativ zum raumfesten System (Laborsystem)
- Das auf der rechten Seite von \otimes auftauchende Feld \underline{E} ist das Feld im mitbewegten Bezugssystem (in dem C ruht)

Eine zeitliche von $\int \underline{dF} \cdot \underline{B}$ kann auf 2 Arten erfolgen:

- explizite zeitl. Änderung von \underline{B}
- Positionsänderung von C

$$\text{Formel: } \frac{d}{dt} \underline{B}(r,t) = \frac{\partial \underline{B}(r,t)}{\partial t} + (\underline{v} \cdot \nabla) \underline{B}$$

benutze: (Vektoridentität \rightarrow)

$$\nabla \times (\underline{B} \times \underline{v}) = (\underline{v} \cdot \nabla) \underline{B}$$

$$\cancel{(\underline{B} \cdot \nabla) \underline{v}} + \underline{B} \times (\nabla \cdot \underline{v}) - \underline{v} \times (\nabla \cdot \underline{B})$$

Null, da $\underline{v} = \text{const.}$!
nach Voraussetzung

$$= (\underline{v} \cdot \nabla) \underline{B}$$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} \underline{B}(\underline{r}, t) = \nabla \times (\underline{B} \times \underline{v}) + \frac{\partial \underline{B}}{\partial t}$$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} \int_{V_C} d\underline{F} \cdot \underline{B}(\underline{r}, t) \stackrel{\substack{\uparrow \\ \underline{F}_C \text{ konstant}}}{=} \int_{V_C} d\underline{F} \cdot \frac{d\underline{B}}{dt} \stackrel{\text{stetig } V_C}{=} \int_{V_C} d\underline{r} \cdot (\underline{B} \times \underline{v}) + \int_{V_C} d\underline{F} \cdot \frac{\partial \underline{B}}{\partial t}$$

Einsetzen in $\textcircled{*}$

$$\int_{V_C} d\underline{r} \cdot (\underline{E} - k \underline{v} \times \underline{B}) \stackrel{\textcircled{**}}{=} -k \int_{V_C} d\underline{F} \cdot \frac{\partial \underline{B}}{\partial t}$$

Nehme nun, das Galilei-Invarianz gilt

↔ Induktionsgesetz ist in allen, mit
konstanter Geschwindigkeit \underline{v} relativ
zueinander bewegten Bezugssystemen
gültig!

(o.k., falls $\frac{v}{c} \ll 1$, also im nichtrelativistischen
Bereich!)

→ (***) gibt es ebenfalls auch
im Fall $\underline{v} = 0$

(Konstanz c fest fixiert im
Raum \Leftrightarrow Ruhesystem von C ist gleich
dem Laborsystem)

aus (***) $\int_C d\underline{r} \cdot \underline{E}' = -k \int_C d\underline{r} \cdot \frac{\partial \underline{B}}{\partial t}$

↙ C ↘ $\text{Feld im Laborsystem}$

$$\Rightarrow \underline{E}' = \underline{E} - k \underline{v} \times \underline{B} \Leftrightarrow \boxed{\underline{E} = \underline{E}' + k \underline{v} \times \underline{B}}$$

(***)

Gl. $(\mathbf{v} \times \mathbf{v})$ verknüpft also drei
elektr. Felder im Ruhesystem der
Ladung C einwärts und dem
Laborsystem andersherum

— involviert \underline{B} -Feld!

Aber: Was ist nun \underline{v} ?

Betrachte dazu einzelne Punktladung q

Die Ladung ruht in C

\Rightarrow erfährt in C nur die Kraft $\underline{F} = q \underline{E}$ (da $\underline{v} = 0$
im Ruhesystem
 \underline{E})

Im Laborsystem bewegt sich die
Ladung, erzeugt Strom

$$\underline{j}(\underline{r}) = q \underline{v} \delta(\underline{r} - \underline{r}(t))$$

Kraft auf diesen Strom

$$\int d\underline{r} (\underline{j}(\underline{r}) \times \underline{B}) = q \underline{v} \times \underline{B}$$

↓
Kraft

Gesamtkraft im Laborsystem:

$$\underline{F}' = q \underline{E}' + q \underline{v} \times \underline{B}$$

Nehme wieder Galilei-Invarianz an:

$$\underline{F}' = \underline{F}$$

$$\underline{E}' + \underline{v} \times \underline{B} = \underline{E}$$

Verknüpfung der Felder
in den beiden
Bezugssystemen!

Vergleiche das mit $\begin{pmatrix} * & * \\ * & * \end{pmatrix}$

$$\rightarrow \boxed{v=1} !!$$

q.e.d.

IV. G. Elektromagnetische Potentiale, Eichungen

Erinnerung an Potentiale im statischen Fall

Elektrostatik

$$\nabla \times \underline{E} = 0, \quad \nabla \cdot \underline{E} = \frac{\rho(\underline{r})}{\epsilon_0}$$

$$\hookrightarrow \Rightarrow \underline{E} = -\nabla \phi(\underline{r})$$

skalares Pot.

$$\Delta \phi(\underline{r}) = -\frac{\rho(\underline{r})}{\epsilon_0}$$

Poisson-Gl.

Magnetostatik

$$\nabla \cdot \underline{B} = 0 \Rightarrow \underline{B} = \nabla \times \underline{A}(\underline{r}) \quad \text{Vektorpotential}$$

$$\nabla \times \underline{B} = \mu_0 \underline{j}(\underline{r}) \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{Falls noch } \nabla \cdot \underline{A}(\underline{r}) = 0 \\ \rightarrow \Delta A_i(\underline{r}) = -\mu_0 j_i(\underline{r}) \end{array} \right.$$