

## b) Mittlung der Stromdichte

frei beweglicher Anteil (i), gebundener Anteil (ii)

(Mehlelektronen,  
Ionen in Lösung, etc)

(Elektronen in atomaren  
Einheiten: Moleküle, Atome)

## (i) frei bewegliche Ladungen

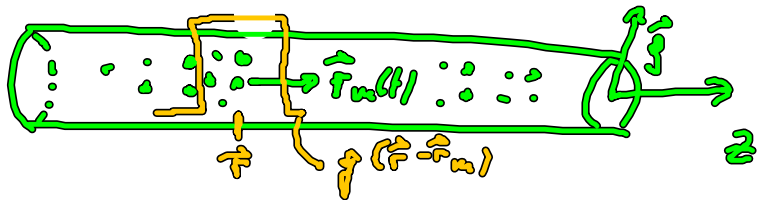
$$\vec{j}(\vec{r}, t) = \sum_n q_n \dot{\vec{r}}_n(t) \delta(\vec{r} - \vec{r}_n(t))$$

$$\langle \vec{j} \rangle_{\text{frei}} = \sum_n q_n \dot{\vec{r}}_n(t) g(\vec{r} - \vec{r}_n(t)) \equiv \vec{j}_n(\vec{r}, t)$$

analog zur Behandlung der Ladungsdichte entspricht der  
"verduichtete" (g-Mittlung), makroskopische Strom

Beispiel: räumlich homogenes Zylinderstrom

identisch festwinklig verhalten  $\dot{\vec{r}}_n(t) \equiv v \vec{e}_z$ ,  $v = \text{konst}$



$$\vec{j}_n(\vec{r}) = v \vec{e}_z \sum_n q_n g(\vec{r} - \vec{r}_n)$$

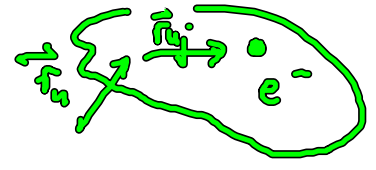
$$\hat{=} \sum_{n, n'} q_n \vec{r}$$

$N$ : Teilzahl im  
Volumen  $V$

$$g \equiv \frac{1}{V} = \text{konst}$$

$$\vec{j}_-(\vec{r}) = v \vec{e}_z \cdot \frac{q N}{V} \Theta(R_0 - |\vec{r}|)$$

Ladungsdichte



(ii) gebundene Ladungen

$$\langle j(\vec{r}) \rangle_{\text{gebunden}} = \sum_n \sum_{j(n)} q_j(n) \left( \cancel{\dot{\vec{r}}_n} + \dot{\vec{r}}_{nj} \right) \int d\vec{r}' g(\vec{r}-\vec{r}') \delta(\vec{r}' - \vec{r}_n - \vec{r}_{nj})$$

(analog  $\langle j \rangle_{\text{gebunden}}$ )

Position d. Atoms (Moleküle sollen nahe  $\dot{\vec{r}}_n = 0$ )

$\delta(\vec{r}' - \vec{r}_n - \vec{r}_{nj})$  (nicht klar)

$$= \sum_n \sum_{j(n)} q_j(n) \dot{\vec{r}}_{nj} g(\vec{r} - \vec{r}_n)$$

Dipol

0.ter Term Taylor in  $\vec{r}_{nj}$

$$\sum_n \dot{\vec{d}}_n(t) g(\vec{r} - \vec{r}_n) = \frac{\partial}{\partial t} \vec{P}(\vec{r}, t)$$

"Dipolstrom"

$$+ \sum_n \sum_{j(n)} q_j(n) \dot{\vec{r}}_{nj} \underbrace{\vec{r}_{nj} \cdot \vec{\nabla}_{\vec{r}_n}}_{(\propto \partial_x^2)} g(\vec{r} - \vec{r}_n)$$

1.er Term Taylor in  $r_{nj}$

Bemerkung: Ableitungen sind unbed.

$$\frac{1}{2} \partial_x^2 (\vec{r}_{nj} \vec{r}_{nj} \cdot \vec{\nabla}_{\vec{r}_n}) + \frac{1}{2} \dot{\vec{r}}_{nj} \vec{r}_{nj} \cdot \vec{\nabla}_{\vec{r}_n} - \frac{1}{2} \vec{r}_{nj} \dot{\vec{r}}_{nj} \cdot \vec{\nabla}_{\vec{r}_n}$$

Dipolmoment  
 + Dipolstrom  
 (ab jetzt mit  
 keine distanz,  
 ist will endlich,  
 wenn  $\vec{P} \neq 0$ )

$$\vec{\nabla} \times (\vec{r}_j \times \dot{\vec{r}}_j)$$

drehimpulsartig  
+ magnetisch Effekt

insgesamt:

$$\langle \vec{j}(\vec{r}, t) \rangle = \vec{j}_m(\vec{r}, t) + \frac{1}{\epsilon} \dot{\vec{P}}(\vec{r}, t) + \frac{1}{\mu_0} \vec{\nabla} \times \vec{M}(\vec{r}, t)$$

Kontinuitätsgleichung

Leistung

$M$ : Magnetisierungsdichte

$$\vec{M} = \sum_k \vec{L}_k g(\vec{r} - \vec{r}_k)$$

$$\vec{L}_k = \frac{1}{2} \mu_0 \sum_{j \neq l} q_j q_l \vec{r}_{jk}(t) \times \dot{\vec{r}}_{jl}(t)$$

magnetisch Momente  $\sim$  Drehimpulse

(Bahngeschwindigkeit)

Autopie

$$\vec{P} = \sum_k \vec{d}_k g(\vec{r} - \vec{r}_k)$$

$$\vec{d}_i = \sum_{j \in i} q_j(\vec{r}_j) \vec{r}_{ji}$$

Dipolmoment wird durch Dipol des Moleküls bestimmt

Kapazitätsmoment durch die mag. Momente (Dipolmomente) bestimmt

Näher der Bohrscher Atomtheorie für Spinnmomenten.

## 7.2. Mittlg. der Maxwellgleichungen: vektorielle Maxwellgl.

$$\langle \vec{j} \rangle = \vec{j}_n + \dot{\vec{P}} + \mu_0^{-1} \vec{\nabla} \times \vec{M}$$

$$\langle \rho \rangle = \rho_n - \vec{\nabla} \cdot \vec{P}$$

$$\underbrace{\frac{\partial}{\partial t}}_{\text{pol. Ind.}} \int d\vec{r}' \rho(\vec{r}-\vec{r}') / \underbrace{\partial_{r_i}}_{\text{pol. Ind.}} f(\vec{r}')$$

alle 4 Maxwellgl. mittels: Mittlg. + Ableit. vertauschen  $\updownarrow$

a)  $\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \rho / \epsilon_0$  |  $\langle \rangle$  mittels

$$\vec{\nabla} \cdot \langle \vec{E} \rangle = \langle \rho \rangle / \epsilon_0$$

$$\vec{\nabla} \cdot \langle \vec{E} \rangle = \frac{1}{\epsilon_0} (\rho_n - \vec{\nabla} \cdot \vec{P})$$

$$\vec{\nabla} \cdot \left( \langle \vec{E} \rangle + \frac{\vec{P}}{\epsilon_0} \right) = \frac{1}{\epsilon_0} \rho_n$$

$$\vec{\nabla} \cdot (\epsilon_0 \langle \vec{E} \rangle + \vec{P}) = \rho_n$$

## $\vec{D}$ dielectric Verschiebung

$$\vec{D} = \epsilon_0 \langle \vec{E} \rangle + \vec{P}$$

$$\vec{D} \cdot \vec{D} = \rho_{\text{ext}}$$

Quell des dielektrischen Verschiebungsfelds sind mechanische Ladungen.

$$b) \vec{D} \cdot \vec{B} = 0 \quad | \langle \rangle$$

$$\vec{D} \cdot \langle \vec{B} \rangle = 0 \quad \text{Magnetisch Feld hat kei. Quell}$$

$$c) \vec{D} \times \vec{E} = -\partial_t \vec{B} \quad | \langle \rangle$$

$$\vec{D} \times \langle \vec{E} \rangle = -\partial_t \langle \vec{B} \rangle$$

Wirbel d. elektr. Feld  
 $\sim$  zeitlich Änd. d. B-Feld

$$d) \vec{D} \times \vec{B} = \mu_0 \vec{j} + \frac{1}{c^2} \partial_t \vec{E} \quad | \langle \rangle$$

$$\vec{D} \times \langle \vec{B} \rangle = \mu_0 \left( \vec{j}_{\text{ext}} + \partial_t \vec{P} + \frac{1}{\mu_0} \vec{D} \times \vec{H} \right) + \frac{1}{c^2} \partial_t \langle \vec{E} \rangle$$

$$c^2 = (\epsilon_0 \mu_0)^{-1}$$

$$\vec{D} \times \left( \frac{\langle \vec{B} \rangle - \vec{H}}{\mu_0} \right) = \vec{j}_{\text{ext}} + \partial_t \vec{D}$$

$\vec{H}$

magnetisch Feldstärke

$$\mu_0 \vec{H} = \langle \vec{B} \rangle - \vec{H}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{j}_u + \partial_t \vec{D}$$

Vorteile bei makroskop. Problem unter Verwendung  $\vec{D}, \vec{H}$ :

- $j_u = 0 \rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{D} = 0$
- man kann Stetigkeitsbedingung an Medien formulieren

nächstes Schritt: makroskopische Materialgleichungen!

$$j_u = j_u(E, B), \quad \vec{P} = \vec{P}(E, B) \dots$$

$\rightarrow$  selbstkonsistente Lsg. der Maxwellgleichungen.

8. Beweis ausgleichungen f. Strom, Dipoldichte

ausgeh. v. Punktladungen

$$m \ddot{\vec{r}}_i = q ( \vec{E}(\vec{r}_i, t) + \dot{\vec{r}}_i \times \vec{B}(\vec{r}_i, t) )$$

$$i \rightarrow m, q$$

von Maxwellgleichg.  $\rightarrow \vec{j}_m(\vec{E})$   
 $(\vec{r}; (\vec{E}))$

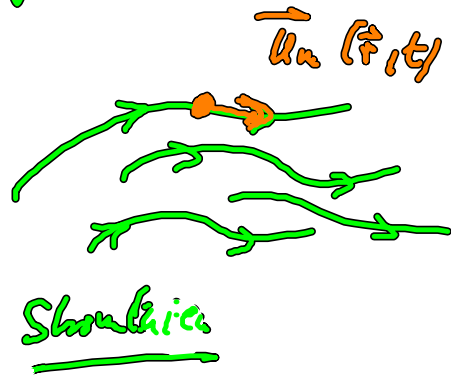
2 Grenzfälle:  $i$ : makroskop. Strom  
 $ii$ : Dipolstrahlung

### § 1. Makroskopische Ströme

- el. in Metalle, Plasma, abwechselnd ...

- man geht zu Stromfeld über:

mittleren feldtheoretisch. Feld  $\vec{u}_m(\vec{r}, t)$ ,  
 das die Bewegg. einer Probeladg.  
 beschreibt



- Aussage:  $\vec{j}_m = \rho_m \vec{u}_m$  (alle von  $\vec{r}, t$ )  
 $\uparrow$  um feld. erzeugt

### Maxwellgleichungen d. Ladungsströmigkeit:

1. Kontinuitätsgleichg.  $\partial_t \rho_m = -\vec{\nabla} \cdot (\rho_m \vec{u}_m)$   $\vec{u}_m = ?$

2. feldtheoretisch. feldgleichung:

$$\partial_t \vec{u}_m + \vec{u}_m \cdot \vec{\nabla} \vec{u}_m = \frac{q}{m} (\vec{E} + \vec{u}_m \times \vec{B})$$

Korrekturen dichte

ist ein wellenartiges flüssiges System und muß  
 i. a. mit Maxwell's. Gleichungen gelöst werden

einfache Anwendg. - akustische fests

- Dämpfungen mit „rechenbar“ (Ω-Phasen ωt  
 Ω-Ω stat.)

$$\frac{\dot{u}_n}{\text{Damp}} = -\gamma \vec{u}_n$$

↑ Dämpfungs

- Klein feldtheoretische  $\vec{u}_n \cdot \vec{\nabla} \vec{u}_n \rightarrow 0$

- konstant in Ort u. Zeit

~~$$\partial_t \vec{u}_n + \vec{u}_n \cdot \vec{\nabla} \vec{u}_n = -\gamma \vec{u}_n + \frac{\rho}{\mu} (\vec{E} + \vec{u}_n \times \vec{B})$$~~

$$\vec{u}_n = \frac{\rho}{\mu \gamma} (\vec{E} + \vec{u}_n \times \vec{B})$$

Lagrange

$$\vec{j}_n = \frac{\rho_n \rho}{\mu \gamma} \vec{E} = \sigma \vec{E}$$

Leitfähigkeit

} einfache  
 akustische  
 fests

Skizze Herleitung (Tutorium)



Kontinuitätsgl.  $\rightarrow$  klar

Gleichung f. festbindig geb. Feld koppelt an

$\vec{r}_n$  wie kinetisch Energie

$$\langle \dot{\vec{r}}_i \rangle \rightarrow \langle \dot{\vec{r}}_i, \dot{\vec{r}}_i \rangle$$

$\downarrow$

$$\langle \vec{r}_i \times \vec{r}_j \times \vec{r}_k \rangle$$

es entsteht ein Hierarchieproblem

$$\langle AB \rangle \approx \langle A \rangle \langle B \rangle + \text{Korrekturen}$$

## 8.2. Magnetische Dipoldichte

$$\vec{P}(\vec{r}, t) = \sum_n \vec{d}_n(t) \delta(\vec{r} - \vec{r}_n)$$

Bewegungsgleichung:

$$\ddot{\vec{P}} + \omega_p^2 \vec{P} = -\mu \dot{\vec{P}} + 4\pi \frac{q^2}{m} \vec{E}$$

Bewegungsgleichung f. Dipol-dichte

$\gamma$ -Dämpfung

$\mu_0$ -Dipolstärke

$\omega_0^2 \sim$  richterbestimmende Kraft im Hertz



geringste Auslenkung  
+ Lorentzkraft

Oszillationsmodell + Lorentzkraft (Tutorium)

direkte Anwendung: dielektrische Konstante in Medien

$$\text{stationäre Lsg.: } \left| \vec{P} = \frac{\mu_0 \gamma^2}{\omega \omega_0^2} \vec{E} \right|$$

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P} = \epsilon_0 \epsilon \vec{E}$$

$\uparrow$  phasenversetzt

$$= \underbrace{\left( \epsilon_0 + \frac{\mu_0 \gamma^2}{\omega \omega_0^2} \right)}_{\epsilon_0 \epsilon} \vec{E}$$