

VI.3 Ortsdarstellung

gesucht: $\Psi_{lm}(\underline{r}) = \langle \underline{r} | l, m \rangle$

$$\underline{r} = \underline{r} \times \hat{r}$$

Ortsdarst. $\rightarrow \underline{r} \times \frac{1}{r} \nabla$

$$\hat{L}_x = \frac{\hbar}{i} (-\sin\varphi \frac{\partial}{\partial r} - \cot\varphi \cos\varphi \frac{\partial}{\partial \varphi})$$

$$\hat{L}_y = \frac{\hbar}{i} (\cos\varphi \frac{\partial}{\partial r} - \cot\varphi \sin\varphi \frac{\partial}{\partial \varphi})$$

$$\hat{L}_z = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial \varphi}$$

in Kugelkoordinaten:

Ausgangspunkt:

$$\hat{L}_z |l, m\rangle = m\hbar |l, m\rangle$$

Ortsdarst. $\frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial \varphi} \Psi_{lm}(\underline{r}) = m\hbar \Psi_{lm}(\underline{r})$ $\leftarrow \Psi_{lm}(r, \vartheta, \varphi)$

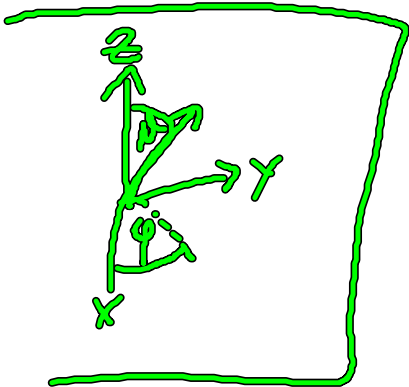
$$\rightarrow \frac{\partial}{\partial \varphi} \Psi_{lm}(r, \vartheta, \varphi) = im \Psi_{lm}(r, \vartheta, \varphi)$$

\rightarrow Ansatz

$$\Psi_{lm}(r, \vartheta, \varphi) = e^{im\varphi} \underbrace{f_{lm}(r, \vartheta)}$$

Funktion, die nur noch von r und ϑ abhängt

Faktorisiere bzgl. φ und ϑ !



Forderung:

Wellenfunktion muss eindeutig sein in dem Sinne,

dass gelten muss $\psi(r, \vartheta, \varphi + 2\pi) \stackrel{!}{=} \psi(r, \vartheta, \varphi)$

Um diese Forderung zu erfüllen, muss m ganzzahlig sein!

Wg. $m = -l, -l+1, \dots, +l$ folgt, dass auch l ganzzahlig sein muss!

\Rightarrow Die „Bahndrehimpulsquantenzahl“ l ist ganzzahlig; $l = 0, 1, 2, 3, \dots$

Zustände mit $l=0$	nennt man	s-Zustände
$l=1$	„	p-Zustände
$l=2$	„	d-Zustände
	„	...

Weitern

Zur Konstruktion der Wellenfunktion, insbesondere der φ -Abhängigkeit, benutzt man vor die Leiteroperatoren

\hat{L}_{\pm} in der Ortsdarstellung:

$$\langle n | \hat{L}_{\pm} | l, m \rangle = \langle n | \hat{L}_x \pm i \hat{L}_y | l, m \rangle$$

$$= \frac{\hbar}{i} \left(y \frac{\partial}{\partial z} - z \frac{\partial}{\partial y} \right) \pm z \frac{\partial}{\partial x} \mp x \frac{\partial}{\partial z} \psi_{lm}(r)$$

Übergang in Kugelkoordinat

$$= \hbar e^{\pm i\varphi} \left(\pm \frac{\partial}{\partial \mu} + i \cot \mu \frac{\partial}{\partial \varphi} \right) \psi_{lm}(r, \mu, \varphi)$$

Kugelkoordinat

setze ein: $\psi_{lm}(r, \mu, \varphi) = e^{im\varphi} f_{lm}(r, \mu)$

$$= \hbar e^{i(m \pm 1)\varphi} \left(\pm \frac{\partial}{\partial \mu} - m \cot \mu \right) f_{lm}(r, \mu)$$

Kombiniere dies mit der Tatsache: $\hat{L}_\pm |l, m\rangle = 0$

(da $l = m_{\max}$)

$$\hbar e^{i(l+1)\varphi} \left(\frac{\partial}{\partial \mu} - l \cot \mu \right) f_{ll}(r, \mu) = 0$$

$$\rightarrow \frac{\partial}{\partial \mu} f_{ll}(r, \mu) = l \cot \mu f_{ll}(r, \mu)$$

Lösung: $f_{ll}(r, \mu) = a_l (\sin \mu)^l \underbrace{P_{ll}(r)}_{\text{rein radialabhängig}}$

Normierungskonstante:

$$a_l = (-1)^l \sqrt{\frac{(2l+1)!}{2}} \frac{1}{2^l l!}$$

Check:

$$\frac{\partial}{\partial \theta} f_{ll}(r, \theta) = a_l \cdot l \sin \theta^{l-1} \cdot \cos \theta \cdot P_l(\cos \theta)$$

$$\frac{1}{f_{ll}} \frac{\partial}{\partial \theta} f_{ll}(r, \theta) = \frac{a_l \cdot l \sin \theta^{l-1} \cos \theta \cdot P_l(\cos \theta)}{a_l \sin^l \theta \cdot P_l(\cos \theta)}$$
$$= l \cot \theta$$

Erzeugnis der anderen Funktion $f_{lm}(r, \theta)$ mit $m < l$
dann durch Anwenden des „Ableitens“ \hat{L}

$$\text{z.B. } \hat{L} f_{l, l-1}(r, \theta, \varphi) = \langle \underline{r} | \hat{L} | l, l \rangle$$
$$= \frac{1}{\hbar} e^{i(l-m)\varphi} \left(-\frac{\partial}{\partial \theta} - l \cot \theta \right) f_{ll}(r, \theta)$$

$$\Rightarrow \hat{L} f_{l, l-1}(r, \theta, \varphi) = \frac{1}{\hbar} e^{i(l-m)\varphi} \cdot \left(\sin \theta \right)^{l-1} \frac{\partial}{\partial \cos \theta} \left[\left(\sin \theta \right)^l f_{ll}(r, \theta) \right]$$

allgemein erhält man als normierte Ortsraum-Eigenfunktionen des Bahndrehimpuls.

$$Y_{lm}(r) = Y_{lm}(r, \vartheta, \varphi) = \underbrace{P_{lm}(r)}_{\text{Radial-abhängigkeit}} \underbrace{Y_{lm}(\vartheta, \varphi)}_{\text{gesamt Winkelabhängigkeit}}$$

mit $Y_{lm}(\vartheta, \varphi)$ „Kugelflächenfunktion“

mit $Y_{lm}(\vartheta, \varphi) = b_{lm} e^{im\varphi} P_{lm}(\cos\vartheta)$ ← zugeordnet Legendrepolynom

$$b_{lm} = \frac{(-1)^m}{\sqrt{2\pi}} \sqrt{\frac{(2l+1)(l-m)!}{2(l+m)!}}$$

Normierungskonstant

$$P_{lm}(x) = (1-x^2)^{\frac{m}{2}} \frac{d^m}{dx^m} P_l(x)$$

↑

$$x = \cos\vartheta$$

Legendre-Polynom
l-ten Grades

$$P_l(x) = \frac{1}{2^l l!} \frac{d^l}{dx^l} (x^2-1)^l$$

Wichtig

Eigenstellen der Kugelflächenfunktionen

↳ „Eigenfunktionen des Laplaceoperators“

• Fallunterscheidung bzgl. n, l, φ

- Normierung

$$\int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^{\pi} \sin\theta d\theta \left(Y_{lm}^*(\theta, \varphi) Y_{l'm'}(\theta, \varphi) \right) = \delta_{l,l'} \delta_{m,m'}$$

→ Die Eigenfunktionen sind
orthonormiert!

- Die Y_{lm} 's bilden ein VONS, nach dem sich
Funktionen $F(\theta, \varphi)$ entwickeln lassen!

$$F(\theta, \varphi) = \sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^l c_{lm} Y_{lm}(\theta, \varphi)$$

↳ Entwicklungskoeffizient

- $Y_{lm}^*(\theta, \varphi) = Y_{l, -m}(\theta, \varphi)$

$$\left(\text{da } Y_{lm} \sim e^{im\varphi} \right)$$

- Verhalten bei Inversion am Ursprung

$$\begin{array}{c} \underline{r} \\ \text{Winkel} \\ \underline{r}, \varphi \end{array} \rightarrow \begin{array}{c} \underline{-r} \\ \text{Winkel } \pi - \varphi, \varphi + \pi \end{array}$$



$$Y_{lm}(\pi - \vartheta, \varphi + \pi) = (-1)^l Y_{lm}(\vartheta, \varphi)$$

man sagt: Die Bahndrehimpuls-Eigenzustände (l, m) haben Parität $(-1)^l$

d.h. l gerade: gerade Parität $(-1)^l = 1$
 l ungerade: ungerade Parität $(-1)^l = -1$

• Explizit

$$l=0, m=0$$

$$Y_{00}(\vartheta, \varphi) = \sqrt{\frac{1}{4\pi}} = \text{const}$$

$l=0$ -Zustand ist kugelsymmetrisch!

$$l=1, m=0 : Y_{10}(\vartheta, \varphi) \sim \cos \vartheta$$

$$m=\pm 1 : Y_{1\pm 1}(\vartheta, \varphi) \sim \sin \vartheta e^{\pm i\varphi}$$

Betragsquadrat der Y_{lm} als Polardiagramm
 \rightarrow "Orbitale"

VI. 4. Zentralpotential

Betrachte ein konservatives System
mit Potential $V(r) = V(r)$

$$r = |r|$$

Hamiltonoperator in der Ortsdarstellung:

$$\hat{H} = -\frac{\hbar^2}{2m} \Delta + V(r)$$

Da das Potential nur von r abhängt, ist es günstig
in Kugelkoordinaten zu arbeiten!

VI. 4.1. Hamiltonoperator in Kugelkoordinaten

Laplace-Operator $\Delta = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) + \underbrace{\Delta_{\mu p}}_{\text{winkelabhängiger Anteil}}$

Man kann zeigen

(C. Übungsblatt!)

$\Delta_{\theta\varphi}$ lässt sich darstellen
durch $\underline{\hat{L}}^2$!

benutze die Ortsdarstellung von $\underline{\hat{L}}$ und
quadriere

$$\underline{\hat{L}}^2 = -\frac{\hbar^2}{\sin^2\theta} \left[\sin\theta \frac{\partial}{\partial\theta} \left(\sin\theta \frac{\partial}{\partial\theta} \right) + \frac{\partial^2}{\partial\varphi^2} \right]$$

Kontroll:

$$\Delta_{\theta\varphi} = -\frac{\underline{\hat{L}}^2}{\hbar^2 \sin^2\theta}$$

!!!

in Kugel-
Koordinaten

$$\Rightarrow \hat{H} = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{2mr^2} \underline{\hat{L}}^2 + V(r)$$

Bemerkung:

in \hat{H}

- Der erste Term ist analog zum Radialanteil der kinetischen Energie eines rotationsinvarianten Systems

$$\hat{p}_r = \frac{1}{2} \left(\frac{\vec{L} \cdot \vec{p}}{r} + \frac{\vec{p} \cdot \vec{L}}{r} \right)$$

„Radial-Impuls“

Symmetrisch,
da Komponenten von
 \vec{r} und \vec{p} nicht
vertauschen!

(analog zum klass.

$$\text{Radial Impuls } p_r = \frac{L \cdot v}{r}$$

$$\hat{p}_r^2 = \dots = -\hbar^2 \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right)$$

Einsetzen in unseren Ausdruck für \hat{H}

$$\hat{H} = \underbrace{\frac{1}{2m} \hat{p}_r^2}_{\text{Translati-}} + \underbrace{\frac{1}{2m r^2} \hat{L}^2}_{\text{Rotations-}} + V(r)$$

antial der
Winkel-Energie

Rotationsanteil
der Winkel-Energie

- Der zweite Term $\sim \frac{\hat{L}^2}{2m r^2}$ entspricht gerade dem Rotationsanteil

Vertauschungsrelationen

Beachte: $\frac{\hat{L}^2}{r^2}$ wirkt nur auf die Winkelvariablen } $[\hat{p}_r, \hat{L}^2] = 0$
 „ „ „ den Abstand r

$$\rightarrow [\hat{H}, \hat{L}^2] = 0$$

$$[\hat{H}, \hat{L}_z] = 0$$

$$\text{da } \hat{L}_z \sim \frac{\partial}{\partial \varphi}$$

$$\text{und } [\hat{L}^2, \hat{L}_z] = 0$$

\Rightarrow Die drei Operatoren \hat{H} , \hat{L}_z und \hat{L}^2 besitzen ein gemeinsames System von Eigenzuständen!

\hat{H} , \hat{L}^2 und \hat{L}_z bilden einen vollständigen Satz kommutierender Observablen!

Außerdem:

$$[\hat{H}, \hat{L}^2] = 0 = [\hat{H}, \hat{L}_z]$$

$\rightarrow \hat{L}^2$ und \hat{L}_z sind Erhaltungsgrößen

denn z.B. nach Ehrenfest:

$$\frac{d\langle \hat{L}_z \rangle}{dt} \sim \langle [\hat{L}_z, \hat{H}] \rangle = 0$$

analog für \hat{L}^2

Konsistent mit ~~Energy~~ Noether'schem Theorem
Rotationsymmetrie \leftrightarrow Erhaltung des Drehimpulses!