

Wdh: Verallgemeinerte Langevin-Gl.:

$$\dot{x}_i(t) = h_i(\{x_j(t)\}, t)$$

deterministisch

$$i=1, \dots, M$$

$$+ \sum_{j=1}^M D_{ij}(\{x_j(t)\}, t) f_j(t)$$

↑ Zufallsvariable

$$\langle f_j \rangle = 0$$

$$\langle f_j(t) f_k(t') \rangle$$

$$= \Gamma_{jk} \delta(t-t')$$

Kontinuierliche Brownsche Dynamik
" für 1 Teilchen im Gitter mit

$$i=1, 2, 3$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \underline{v}$$

$$\begin{pmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{pmatrix} = -\gamma \underline{v}$$

$$; D_{ij} = d_{ij}$$

Spezialfall b) Ornstein-Uhlenbeck-Prozess

$$\dot{x}_i(t) = - \sum_{j=1}^M \gamma_{ij} x_j(t) + f_i(t) \quad (*)$$

$$i=1, \dots, M$$

• Linear in x

• Stochastische Term hängt nicht von den x_i ab!

c) Ornstein - Uhlenbeck-Prozess mit $\gamma_{ij} = 0$ in $(*)$

$$\Rightarrow \boxed{\dot{x}_i(t) = f_i(t)} \quad (**)$$

„Wiener Prozess“

mit f_i (Gauß'sche)
Eichvariable
mit $\langle f_i \rangle = 0$
 $\langle f_i(t) f_j(t') \rangle = \Gamma_{ij} \delta(t-t')$

Häufig findet man hier das sogenannte
„Wiener Inkrement“ ein:

$$\begin{aligned} W_i(\tau) &= x_i(t+\tau) - x_i(t) \\ &= \int_t^{t+\tau} f_i(t') dt' \end{aligned}$$

$(**)$

Bezug zwischen Wiener Prozess und Brown'scher
Bewegung:

Wir hatten: $\dot{\underline{r}} = -\gamma \underline{r} + \underline{f}$ $\underline{v}(t) = \dot{\underline{r}}(t)$

$\Leftrightarrow \dot{\underline{v}} = -\gamma \underline{v} + \underline{f}$

Erinnerung:

$$\langle \underline{v} \rangle = v_0 e^{-\gamma(t-t_0)}$$

$$\langle \underline{v}(t) \cdot \underline{v}(t_0) \rangle = 3 \frac{k_B T}{m} e^{-\gamma t}$$

(ohne Mittelung
über die
Maxwell-Boltzmann-
Verteilung)

→ Die Relaxationszeit für die Geschwindigkeit
ist $\tau = \frac{1}{\gamma}$!

Folgerung:

Für $t \gg \tau = \frac{1}{\gamma}$ kann der Term $\sim \dot{\underline{v}} = \ddot{\underline{r}}$
in der BWGL vernachlässigt werden!


In diesem Grenzfall gilt also:

$$\underline{v}(t) = \dot{\underline{r}}(t) \approx \frac{1}{\gamma} \underline{f}$$

Man sieht also

Für „relaxierte“ Geschwindigkeiten
wird die Kramersche Lagrange-Gleichung
zu einem Wiener Prozess.

$$\gamma \dot{\underline{r}}(t) = \underline{f}(t)$$

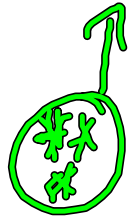
$\dot{\underline{r}}(t)$ 

„Brown'sche
Bewegung im
überdämpften Limit“

Frage: Beschreibt auch diese überdämpfte Brownsche
 BWGL die Dynamik des Teilchens richtig?

Beispiel: Verschiebungskonstante $\Delta N(t) = N(t) - N(0)$

$$\langle \Delta N(t) \rangle = \langle N(t) - N(0) \rangle$$



$$= \frac{1}{\gamma} \left\langle \int_0^t f(t') dt' \right\rangle$$

$$= \frac{1}{\gamma} \int_0^t \underbrace{\langle f(t') \rangle}_0 dt' = 0$$

$$= \langle W(t) \rangle = 0$$

Erinnerung:
 $\langle f_i(t) f_j(t') \rangle = \Gamma \delta_{ij} \delta(t-t')$

$$\langle (\Delta N(t))^2 \rangle = \langle (N(t) - N(0))^2 \rangle$$

$$= \frac{1}{\gamma^2} \int_0^t dt' \int_0^t dt'' \underbrace{\langle f(t') \cdot f(t'') \rangle}_{3\Gamma \delta(t'-t'')} = \frac{1}{\gamma^2} 3\Gamma t$$

$$\Rightarrow \langle (\Delta N(t))^2 \rangle = \frac{1}{\gamma^2} 3\Gamma t$$

Reichgewicht

$$FDI : \Gamma = \frac{2 \gamma k_B T}{m}$$

$$\Rightarrow \langle (\Delta N(t))^2 \rangle = 6 \underbrace{\frac{k_B T}{\gamma m}}_D t = 6 D t$$

Diffrusionskoeffizient

Wir erhalten also das wichtige Ergebnis für den ~~Long~~ Longzeit-Limes!

früher, aus der Kontinuitätsgleichung:

$$\langle (\Delta N(t))^2 \rangle = 6D \left(t - \frac{1}{\gamma} (1 - e^{-\gamma t}) \right)$$

Beachte aber:

Bei der Beschreibung der Brownschen

Bewegung als Wiener Prozess

arbeiten wir auf einer „vergrößerten“

Zeitskala ($t \gg \delta^{-1}$)

Betrachte nun noch:

$$\langle N(t + \tau) \cdot N(t) \rangle \quad \text{Orts Korrelationsfunktion}$$

$$= \frac{1}{2} \langle (\underline{v}(t+\tau))^2 + (\underline{v}(t))^2 - (\underline{v}(t+\tau) - \underline{v}(t))^2 \rangle$$

$$= \frac{1}{2} \langle (\underline{v}(t+\tau))^2 \rangle + \frac{1}{2} \langle \underline{v}(t)^2 \rangle - \frac{1}{2} \langle (\underline{v}(t+\tau) - \underline{v}(t))^2 \rangle$$

$$(\underline{v}(t))^2 \rightarrow (\Delta \underline{v}(t))^2 \text{ mit } \underline{v}(0) = 0$$

$$(\underline{v}(t+\tau))^2 \rightarrow (\Delta \underline{v}(t+\tau))^2 \text{ " " "}$$

benutze unser ~~letzt~~ vorheriges Ergebnis für $\langle (\Delta \underline{v}(t))^2 \rangle$

$$\Rightarrow \langle \underline{v}(t+\tau) \cdot \underline{v}(t) \rangle$$

$$= \frac{1}{2} (GD(t+\tau) + GDt - GD\tau)$$

$$= GDt !$$

(linear in t und unabhängig von τ !)

Analog Relation für das
Weges Inkrement:

(in 1 Dimension)

$$W(\tau) = x(t+\tau) - x(t) = \int_t^{t+\tau} dt' v(t')$$

~~man~~ man erhält $\langle W(t) \rangle = 0$

ϵ

$$\langle (W(t))^2 \rangle = \Gamma t$$

mit $W(0) = 0$

$$\langle W(t+\tau) W(t) \rangle = \Gamma t$$

I.7. Stochastische Integrale

Problemstellung:

Manchmal benötigt man die verallgemeinerte
Lagrange-Gleichung in integraler Form

Warum?

- Herleitung der Feldla-Blanch-Gleichung aus
der Lagrange-Gleichung

Behält Dickenhüllungen,
die die Dynamik der
Verdichtungsfluktuationen der
relevanten Variablen
beschreiben!

- Annäherung der verallgemeinerten
Lagrange-Gleichung durch numerische
Simulation (erfordert Diskretisierung
in der Zeit)

Ausgangspunkt:

$$\dot{x}_i(t) = h_i(x_i(t), t) + \sum_{j=1}^M D_{ij}(x_i(t), t) f_j(t) \quad (\neq)$$

falls $D_{ij} = \text{const}$: „additives
Rauschen“

$D_{ij} = D_{ij}(x_i, t)$
„multiplicatives“
Rauschen

Formale Integration:

$$x_i(t+\tau) - x_i(t)$$

$$= \int_t^{t+\tilde{\tau}} dt' h_1(x_i(t'), t')$$

$$+ \int_t^{t+\tilde{\tau}} dt' \sum_{j=1}^M D_{ij}(x_i(t'), t') \dot{x}_j(t')$$

$$\langle f_i(t) \rangle = 0$$

$$\langle f_i(t) f_j(t') \rangle \sim \delta(t-t')$$

Problem:

$f_i(t)$ ist Zufallsvariable, hochgradig irregulär mit "Korrelationszeit Null"



von x_i

Welcher Wert soll man zur Auswertung der Funktion $D_{ij}(x_i)$ eigentlich nehmen

Wir werden sehen: Es gibt zwei unterschiedliche

Weg zu Auswertung des stochastischen Integral

$$\int_t^{t+\varepsilon} D_{ij}(x_i(t'), t) f_j(t')$$

Wir schreiben die momentane Copern-Gr.

Zunächst ohne um unter Benutzung des Wiener Inkrements.

$$W_i(\hat{t}) = \int_t^{\hat{t}} f_i(t')$$

→ man schreibt: $dW_i(t) = f_i(t) dt$

Verweil: W_i ist „glattere“ Funktion als $f_i(t)$

beachte aber: $W_i = f_i(t)$ existiert streng genommen gar nicht

Dem: $W_i \sim \frac{W_i(t+\varepsilon) - W_i(t)}{\varepsilon} \sim \frac{\sqrt{(W_i(t+\varepsilon) - W_i(t))^2}}{\varepsilon}$
verhält sich wie

man sagt: $\sim \frac{\sqrt{\varepsilon}}{\varepsilon} = \frac{1}{\sqrt{\varepsilon}}$

Der Wiener Prozess ist
streng genommen nicht
differenzierbar!

→ ∞ für $\varepsilon \rightarrow 0$

Wir benutzen jetzt die Schreibweise
 $dw_i(t) = f_i(t) dt$ in unserer integrierten
 Lagrange-Gleichung.

$$\begin{aligned}
 x_i(t + \hat{\tau}) - x_i(t) &= \int_t^{t+\hat{\tau}} dt' h_i(x_i(t'), t') \\
 &+ \sum_{j=1}^M \int_t^{t+\hat{\tau}} D_{ij}(x_i(t'), t') \cdot dw_j(t')
 \end{aligned}$$

Für sehr kleine $\hat{\tau}$ kann man das 1. Integral aufgrund
 des deterministischen Charakters der Funktion h_i wie gewohnt
 auswerten

$$\int_t^{t+\hat{\tau}} dt' h_i(x_i(t'), t) \xrightarrow{\hat{\tau} \text{ klein}} h_i(x_i(t), t) \cdot \hat{\tau}$$

2. Integral: $\int_t^{t+\hat{\tau}}$

$$A_{ij} = \int D_{ij}(x_i(t'), t') \cdot dw_j(t')$$

ϵ

Teile das
Intervall in
 N Teilintervalle

