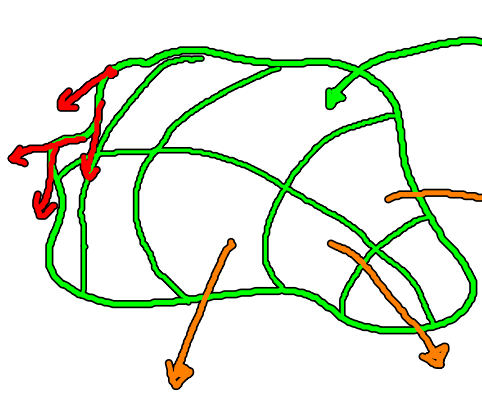


# 6. Höherdimensionale und Vektorintegration

- Motivation für Integration im Raum:



Fläche  $\partial V(t)$  umschließt Volumen  $V$

- Berechnung v. Flächeninhalt und Volumen

- Berechnung d. Flusses  $\int$  eines Vektorfeldes durch Oberfläche ( $\partial V$ )  $\partial V$  (Flüssigkeit) (Kapt. 5 Quell u. Senk)

- Berechnung der Arbeit entlang einer Kurve

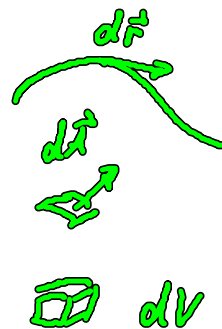
- Bemerkungen:

(a) Integrale werden bestimmt in dem statt über  $dx$  in  $1D$

- über  $d\vec{r}$  (Kurvenelement)

- über  $d\vec{A}$  (Flächenelement)

- über  $dV$  (Volumenelement)



gerichtete Länge

gerichtete Fläche

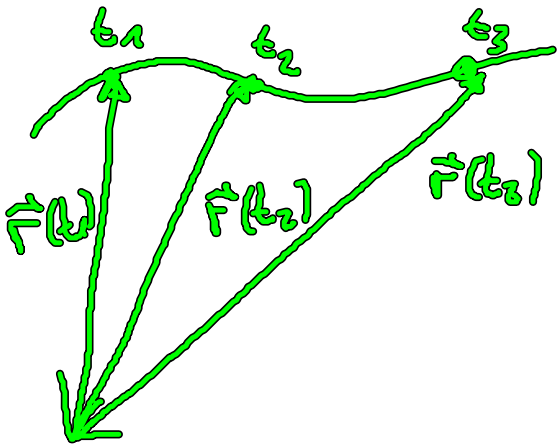
integriert wird

(b) es ex. wichtige Integralsätze die Volumen- mit  
OF-Integrale und OF- mit Kurvenintegrale  
verbinden

## 6.1 Kurvenintegrale

(a) Darstellung von Kurven

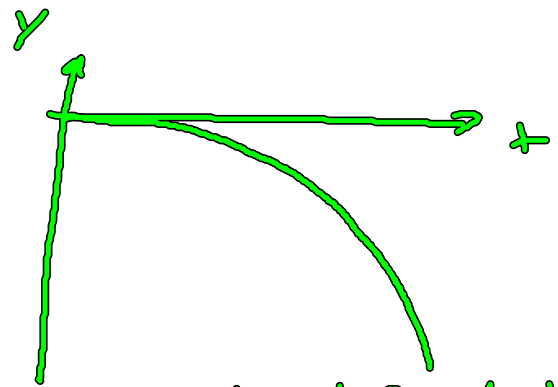
Eine Kurve im Raum kann als Bahnkurve verstanden  
werden:  $\vec{r}(t)$   $t$  ist Parameter (z.B. Zeit)



$\vec{r}(t) \hat{=}$  Parameterdarstellung  
der Kurve

• Beispiel: Wurfparabel

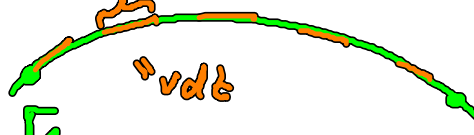
$$\vec{r}(t) = \begin{pmatrix} v_0 t \\ -\frac{1}{2} g t^2 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{aligned} x &= v_0 t \\ y &= -\frac{1}{2} g t^2 \\ &= -\frac{1}{2} \frac{g}{v_0^2} x^2 \end{aligned}$$



beschreibt Parabel  
als Kurve

## (b) Kurvenlängen

$$|d\vec{r}| = dr = v(t) dt$$


$$S = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} dr = \int_{t_1}^{t_2} v(t) dt = \int_{t_1}^{t_2} |\dot{\vec{r}}(t)| dt = \int_{t_1}^{t_2} dt \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}$$

• Beispiel:

$$S_{\text{parabel}} = \int_0^t dr = \left| \begin{array}{l} \vec{r} = \begin{pmatrix} v_0 t \\ -\frac{1}{2} g t^2 \end{pmatrix} \\ \dot{\vec{r}} = \begin{pmatrix} v_0 \\ -g t \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{array}{l} \dot{x} = v_0 \\ \dot{y} = -g t \end{array} \end{array} \right|$$

$$= \int_0^t dt' \sqrt{v_0^2 + g^2 t'^2} = \frac{t}{2} \sqrt{g^2 t^2 + v_0^2} + \frac{v_0^2}{2g} \ln \left( \frac{g t + \sqrt{g^2 t^2 + v_0^2}}{v_0} \right)$$

$$S_{\text{kreis}} = \int_{\text{kreis}} dr = \left| \begin{array}{l} \vec{r}(\varphi) = \begin{pmatrix} R \cos \varphi \\ R \sin \varphi \end{pmatrix} \\ \dot{\vec{r}}(\varphi) = \begin{pmatrix} -R \sin \varphi \\ R \cos \varphi \end{pmatrix} \end{array} \right|$$

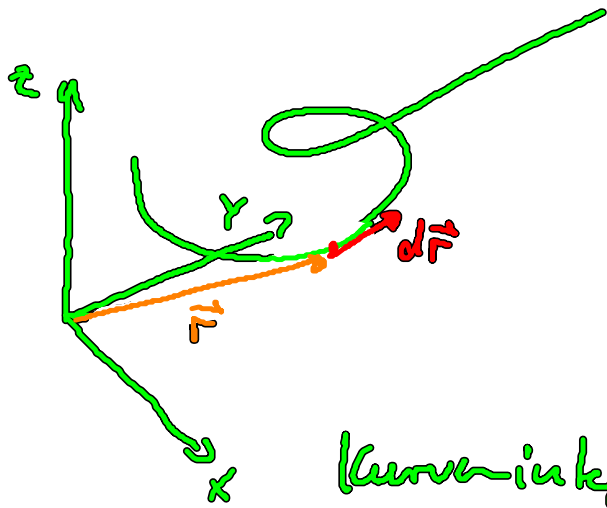
$$= \int_0^{2\pi} d\varphi \left( R^2 \sin^2 \varphi + R^2 \cos^2 \varphi \right)^{\frac{1}{2}}$$

$$= R \int_0^{2\pi} d\varphi 1 = 2\pi R$$

→ Parametrisierung muß nicht unbedingt über Zeit erfolgen, kann über  $\varphi$  oder Länge geschehen

(c) allgem. Kurvenintegral (gerichtete Linienelement  $d\vec{r}$ )

geg. sei Kurve  $K$  im Raum



Fragestellung:

- Berechnung v. gerichteten Länge
- Arbeit wenn Kraftfeld  $\vec{F}$  vorliegt
- el. Strom entlang Draht

Kurvenintegral kann über Zahl, Vektore

- wichtige Kombination:

(1) Skalarwert Funktion  $\rightarrow$  vektorwertig

$$\int d\vec{r} \cdot \vec{g}(\vec{r}) = \vec{v}$$

(2) Feld via Skalarprod  $\rightarrow$  Skalar

$$\int d\vec{r} \cdot \vec{g}(\vec{r}) = s$$

(3) Feld via Kreuzprod  $\rightarrow$  vektorwertig

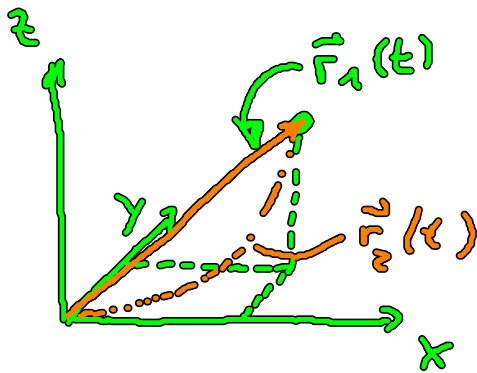
$$\int d\vec{r} \times \vec{g}(\vec{r}) = \vec{v}$$

Berechnung über Parameterdarstellung d. Kurve  $\vec{r} = \vec{r}(t)$

$$\int_K d\vec{r} \cdot \vec{g}(\vec{r}(t)) \xrightarrow{\text{Integral}} \int_{k(t)} \frac{d\vec{r}}{dt} dt \cdot \vec{g}(\vec{r}(t)) = \int_{t_1}^{t_2} \underbrace{\dot{\vec{r}}(t)}_{\text{geg. über Kurve}} \cdot \vec{g}(\vec{r}(t))$$

$\uparrow$   
Rechen-  
Zeichen
 $\rightarrow$

• Beispiel:  $\vec{f}(\vec{r}) = (yz, xz, xy) \text{ [N]}$



Welche Arbeit wird bei der Bewegung von  $(0,0,0)$  nach  $(1,1,1)$  im Kraftfeld  $\vec{f}$  verrichtet?

$$\vec{r}_1(t) = \begin{pmatrix} t \\ t \\ t \end{pmatrix} \text{ [m]} \quad \dot{\vec{r}}_1(t) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \left[ \frac{\text{m}}{\text{s}} \right]$$

$$W_{0 \rightarrow 1} = \int_{(0,0,0)}^{(1,1,1)} d\vec{r} \cdot \vec{f}(\vec{r}) = \int_0^1 dt \frac{d\vec{r}}{dt} \cdot \vec{f}(\vec{r}(t))$$

$$= \int_0^1 dt \frac{\text{m}}{\text{s}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} y(t)z(t) \\ x(t)z(t) \\ x(t)y(t) \end{pmatrix} \text{ N} = \int_0^1 dt \frac{\text{Nm}}{\text{s}} \begin{bmatrix} y(t)z(t) \\ x(t)z(t) \\ x(t)y(t) \end{bmatrix}$$

$$= \int_0^1 dt \frac{\text{Nm}}{\text{s}} [t^2 + t^2 + t^2] = 3 \cdot \frac{1}{3} t^3 \Big|_0^1 = 1 \text{ Nm}$$

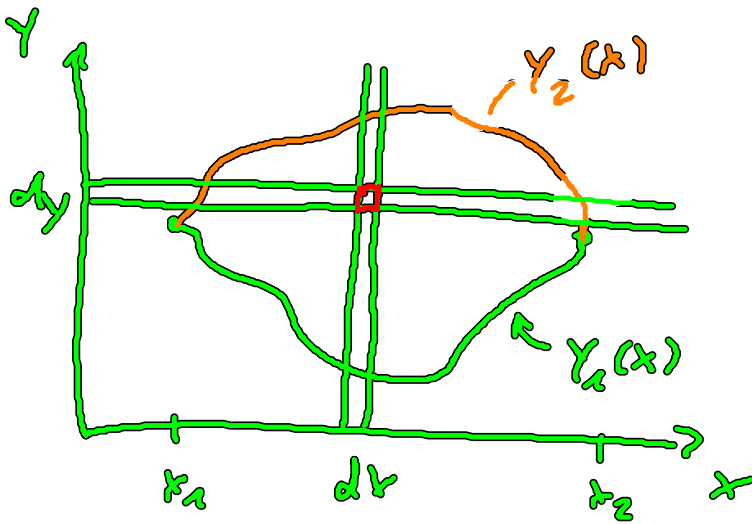
→ ÜB:  $\vec{r}_2(t) = (t, t^2, t^2) \text{ [m]}$

## 6.2. Oberflächenintegrale

(a) ebene Flächen im kart. System

geg. Sei Fläche in Ebene: - Flächeninhalt?

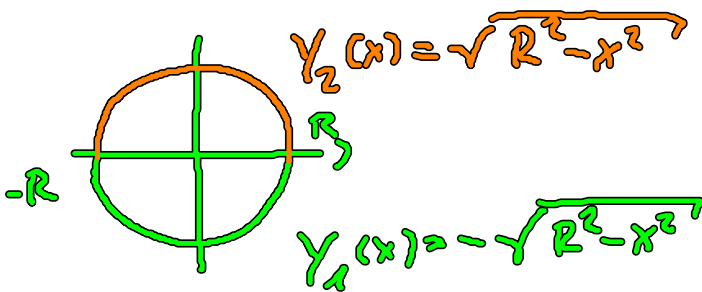
- Masse eines Flächenstücks  
mit Massendichte  $[\sigma] = \frac{M}{A}$



$$F = \int dA g(x,y) = \sum_{ij} \overset{\text{e-Platte}}{\Delta x \Delta y} g(x_i, y_j) = \int_{x_1}^{x_2} dx \int_{y_1(x)}^{y_2(x)} dy g(x,y)$$

↑  
kann auch  
vektoriell sein

• Beispiel: Kreisfläche



$$A = \int_{x_1}^{x_2} dx \int_{y_1(x)}^{y_2(x)} dy 1$$

$$= \int_{x_1}^{x_2} dx (y_2(x) - y_1(x))$$

$$= \int_{-R}^R dx (\sqrt{R^2 - x^2} + \sqrt{R^2 - x^2}) = 2R \int_{-R}^R dx \left(1 - \frac{x^2}{R^2}\right)^{\frac{1}{2}}$$

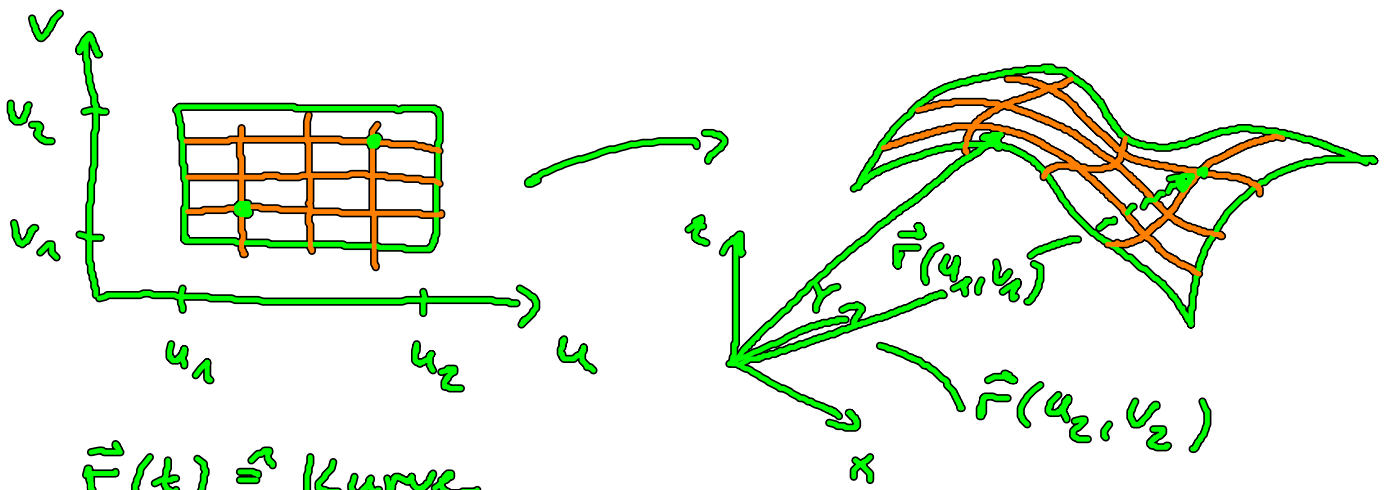
$$= \left| \begin{array}{l} u = \frac{x}{R} \quad x=R \Rightarrow u=1 \\ dx = R du \quad x=-R \Rightarrow u=-1 \end{array} \right| = 2R^2 \int_{-1}^1 du (1 - u^2)^{\frac{1}{2}}$$

$$= \left| \begin{array}{ll} u = \sin \varphi & u = -1 \rightarrow \varphi = -\frac{\pi}{2} \\ \frac{du}{d\varphi} = -\cos \varphi & u = 1 \rightarrow \varphi = \frac{\pi}{2} \end{array} \right| \cdot 2R^2 \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} d\varphi \cos \varphi \underbrace{(1 - \sin^2 \varphi)}_{\cos^2 \varphi}^{\frac{1}{2}}$$

$$du = -\cos \varphi d\varphi$$

$$= 2R^2 \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} d\varphi \cos^2 \varphi = 2R^2 \frac{\pi}{2} = \underline{\underline{\pi R^2}}$$

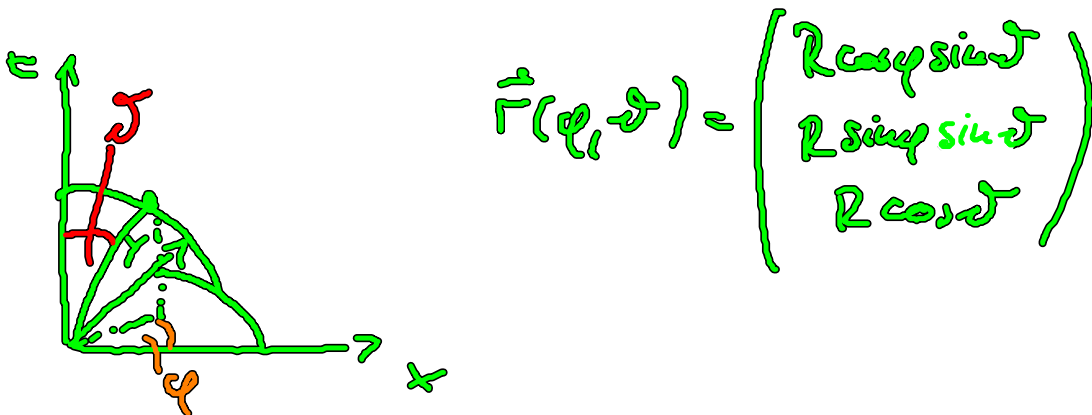
(6) Darstellung v. Flächen im Raum



$\vec{r}(t) \hat{=} \text{Kurve}$

$\vec{r}(u, v) \hat{=} \text{Fläche}$  (testet OF als Fkt v. 2 Parametern  $(u, v)$  ab)

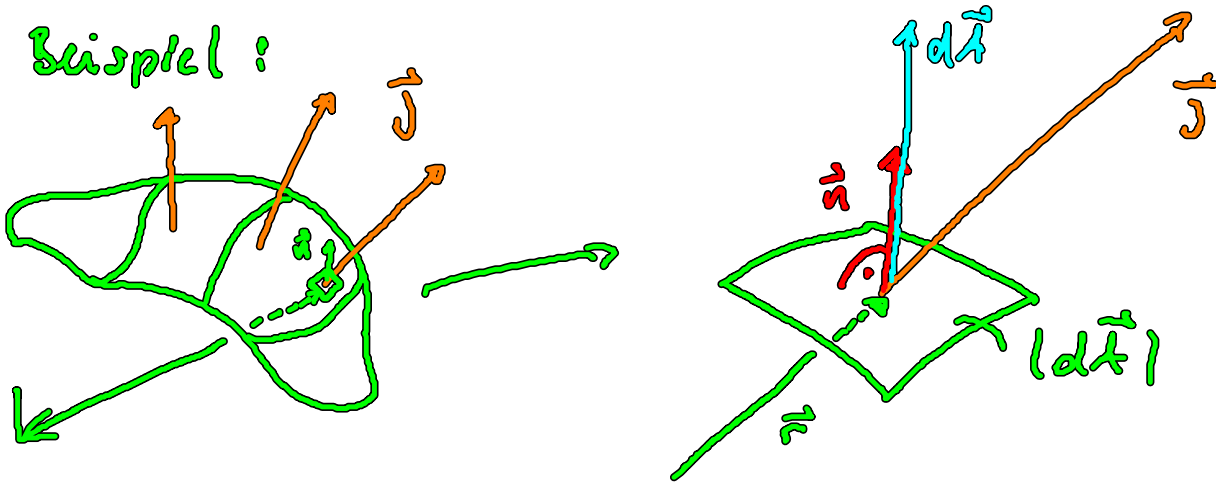
• Beispiel: Kugeloberfläche



## (c) Oberflächenintegral im Raum

→ Flächenintegrale auf gewölbter Fläche

• Beispiel:



Normalenvektor  $\vec{n}$  steht an jedem Ort  $\vec{r}$  senkrecht auf der OF und zeigt nach Außen:

$$d\vec{A} = \vec{n} dA \quad \text{mit } |\vec{n}| = 1$$

→ Zerlegen Fläche in Flächenelement

(i) ohne Richtung  $|d\vec{A}| \hat{=} \text{Flächeninhalt}$

(ii) gerichtetes Element  $d\vec{A}$  zeigt in Richtung  $\vec{n} = \vec{n}(\vec{r})$

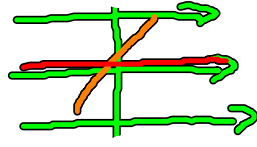
• wichtige Kombination:

(1) skalare Fluß eines Vektorfeldes

$$I = \int d\vec{A} \cdot \vec{J} \quad \text{beschreibt den Fluß (Strom) durch Fläche}$$



Skalarprod.



Zahl der Teilchen  
verringert sich  
wenn Fläche  
schräg gestellt wird

(2) Vektorfluß eines skalaren Feldes

$$\vec{I} = \int d\vec{A} f(\vec{r})$$

(3) Vektorfluß eines Vektorfeldes

$$\vec{I} = \int d\vec{A} \times \vec{f}(\vec{r})$$

(4) Flächeninhalt  $F = \int dA$

• Bezeichnung:

$\oint$  ← geschlossene  
Oberfläche

$\partial V$  = Oberfläche v. Volumen

• Bestimmen des Flächenelements  $d\vec{A}$ ,  $dA$ :

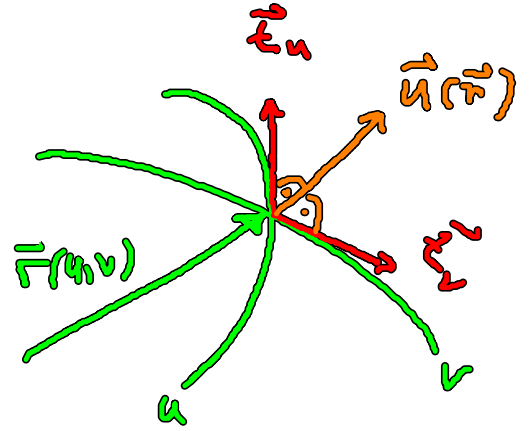
(i) Parametrisierung der Fläche  $\vec{r} = \vec{r}(u, v)$

(ii) Bestimmen der Tangentialvektoren

$$\vec{t}_u = \frac{\partial \vec{r}}{\partial u} \quad \text{und} \quad \vec{t}_v = \frac{\partial \vec{r}}{\partial v} \quad \text{entlang d. Koord. Linien}$$

(iii) Normalenvektor der Fläche berechnen

$$\vec{n}(\vec{r}(u,v)) = \frac{1}{|\vec{t}_u \times \vec{t}_v|} \vec{t}_u \times \vec{t}_v$$



→  $dA$  = Flächeninhalt des Parallelogramms,  
 $= |\vec{t}_u du \times \vec{t}_v dv|$  Geshw.

(Kurvenintegral: Kurvenlänge  $ds = v dt$

analog:  $v_u du$ ,  $v_v dv$

denn:  $v_u = \left| \frac{\partial \vec{r}}{\partial u} \right| du$ ,  $v_v = \left| \frac{\partial \vec{r}}{\partial v} \right| dv$

(iv) gerichtete Flächenelement

$$d\vec{A} = \vec{n} \, dA = \frac{1}{|\vec{t}_u \times \vec{t}_v|} \vec{t}_u \times \vec{t}_v \, |\vec{t}_u \times \vec{t}_v| \, du \, dv$$

$$= \underbrace{\vec{t}_u \times \vec{t}_v}_{\frac{\partial \vec{r}}{\partial u} \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial v}} \, du \, dv$$

• Beispiele:

(a) Oberfläche einer Viertelkugel

(i) Parametrisierung  $\vec{r} = \vec{r}(\varphi, \sigma)$

$$\vec{r} = \begin{pmatrix} x(\sigma, \varphi) \\ y(\sigma, \varphi) \\ z(\sigma, \varphi) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} R \cos \varphi \sin \sigma \\ R \sin \varphi \sin \sigma \\ R \cos \sigma \end{pmatrix}$$

(ii) Tangentialvektoren

$$\frac{\partial \vec{r}}{\partial \sigma} = \begin{pmatrix} R \cos \varphi \cos \sigma \\ R \sin \varphi \cos \sigma \\ -R \sin \sigma \end{pmatrix}, \quad \frac{\partial \vec{r}}{\partial \varphi} = \begin{pmatrix} -R \sin \varphi \sin \sigma \\ R \cos \varphi \sin \sigma \\ 0 \end{pmatrix}$$

(iv) Flächenelement

$$d\vec{A} = \frac{\partial \vec{r}}{\partial \sigma} \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial \varphi} d\sigma d\varphi$$

$$= R^2 \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ \cos \varphi \cos \sigma & \sin \varphi \cos \sigma & -\sin \sigma \\ -\sin \varphi \sin \sigma & \cos \varphi \sin \sigma & 0 \end{vmatrix} d\sigma d\varphi$$

$$= R^2 \begin{pmatrix} 0 + \underline{\sin \sigma} \cdot \cos \varphi \sin \sigma \\ + \underline{\sin \sigma} \cdot \sin \varphi \sin \sigma - 0 \\ \cos \varphi \underline{\cos \sigma} \cdot \cos \varphi \underline{\sin \sigma} + \sin \varphi \underline{\cos \sigma} \cdot \sin \varphi \underline{\sin \sigma} \end{pmatrix}$$

$$= R^2 \sin \sigma \begin{pmatrix} \cos \varphi \sin \sigma \\ \sin \varphi \sin \sigma \\ \cos \sigma \end{pmatrix} d\sigma d\varphi$$

$$= R^2 \sin \vartheta \vec{e}_r d\vartheta d\varphi$$

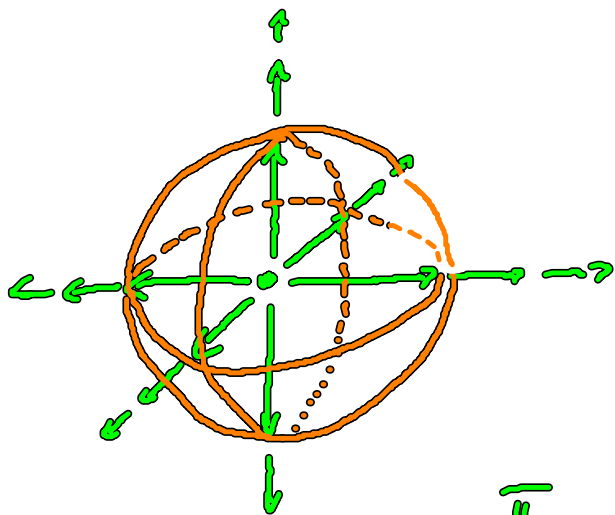
$$dA = |d\vec{A}| = \sqrt{d\vec{A} \cdot d\vec{A}} = \sqrt{R^4 \sin^2 \vartheta \underbrace{\vec{e}_r \cdot \vec{e}_r}_{=1} d\vartheta^2 d\varphi^2}$$

$$= R^2 \sin \vartheta d\vartheta d\varphi$$

$$\int_{\text{Viertelkug}} dA = \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\vartheta \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\varphi R^2 \sin \vartheta = \pi R^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\vartheta \sin \vartheta = \underline{\underline{\pi R^2}}$$

(ii) Fluß durch OF einer Kugel bei geg. Feld

→ elektr. Feld einer Punktladung in Kugelkoordin.



$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{e}_r + 0 \cdot \vec{e}_\vartheta + 0 \cdot \vec{e}_\varphi$$

→ Flußintegral sollte die Quelle des Feldes anzeigen

$$\int d\vec{A} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\vartheta \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\varphi R^2 \sin \vartheta \vec{e}_r \cdot \vec{E}(\vec{r}(\vartheta, \varphi))$$

$$= \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\vartheta \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\varphi R^2 \sin \vartheta \vec{e}_r \cdot \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 R^2} \vec{e}_r$$

$$= \frac{Q}{4\pi \epsilon_0} \underbrace{2\pi}_{=2} \int_0^\pi d\theta \sin\theta = \frac{Q}{2\epsilon_0}$$

$\bar{u}_z$ : Fluß eines Dipolfeld

