

Wh:



$$\begin{aligned}E &= \text{Const} \\&\uparrow \text{and} \\N &= N_1 + N_2 = \text{Const} \\V &= V_1 + V_2 = \text{Const}\end{aligned}$$

Wand (left) stimme dran
"Tatzen"
se ist verschoben)

für das gilt:

$$S(E_1, N_1, V_1, E_2, N_2, V_2)$$

$$\text{ist maximal} \Leftrightarrow T_1 = T_2$$

$$P_1 = P_2$$

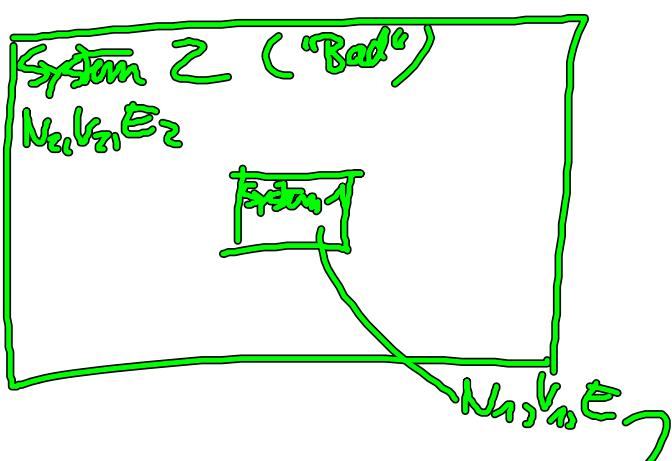
~~$$\mu_1 = \mu_2$$~~

$$\mu_1 = \mu_2$$

(II.-S.) Variabiles Ensemble: System bestimmt Variable T (astell in S)
Verteilung $p_N(T)$?
Volumen V
Masse N

betrachte Grand-System

isotropes



$$N = N_1 + N_2 = \text{Const}$$

$$V = V_1 + V_2 = \text{Const}$$

$$E = \text{Const}, \quad E = E_1 + E_2$$

mikrokanonische Verteilung für das Gesamtsystem:

$$S_{\text{MK}}(\Gamma_1, \Gamma_2) = \begin{cases} \frac{1}{S(E, V, N)} & \text{falls } E \leq H_1(\Gamma_1) + H_2(\Gamma_2) \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

Dabei

$$S(E, V, N) = \frac{1}{h^{3N_1} N_1! h^{3N_2} N_2!} \int d\Gamma_1 d\Gamma_2$$

$$E \leq H_1 + H_2 \leq E_{\text{HE}}$$

Wir interessieren uns in folgenden nur für das Subsystem 1 : " (→ "projiziert" auf Subsystem 1)

Definiere reduzierte Verteilung

$$g(\Gamma_1) = \frac{1}{h^{3N_2} N_2!} \int d\Gamma_2 S_{\text{MK}}(\Gamma_1, \Gamma_2)$$

$E - H_1(\Gamma_1) \leq H_2(\Gamma_2) \leq E + E_{\text{HE}}$

Bei Man integriert also über alle Mikrozustände in System 2, die zu festem E und festem $H_1(\Gamma_1)$ gehören!

Einsatz von $\Omega_2(E, H_1, \Gamma_1)$

$$\Rightarrow g(\Gamma_1) = \frac{\Omega_2(E - H_1, \Gamma_1)}{S(E, V, N)}$$

*

$$\text{mit } \Omega_2 = \frac{1}{h^{3N_2} N_2!} \int d\Gamma_2$$

$E - H_1, S_{H_2} \leq S_{H_1}$

Zentrale Idee:

System 2 ist viel größer als System 1

$$\text{d.h. } N_2 \gg N_1$$

$$V_2 \gg V_1$$

da Energien exklusiv, fügt aus: $E_2 \gg H_1(\Gamma_1)$

$E \gg H_1(\Gamma_1)$

für alle Hilfszustände in System 1

Strategie

\Rightarrow Wir entwickeln die Größe $\ln \Omega_2(E - H_1, \Gamma_1)$ um $H_1 = 0$ (Taylorentwicklung des Logarithmus konvergiert schneller als die dazugehörige Sollf.)

$$\ln \Omega_2(E - H_1, \Gamma_1)$$

$$\propto \ln S_2(E)$$

$$- \frac{\partial \ln S_2(E)}{\partial E} \Big|_{H_1(\Pi_1) = 0} \cdot H_1(\Pi_1)$$



$$+ \frac{1}{2} \frac{\partial^2 \ln S_2(E)}{\partial E^2} \Big|_{H_1=0} \left(H_1(\Pi_1) \right)^2 + O(H^3)$$

Term nullter Ordnung:

$$\ln S_2(E) \stackrel{\text{aus der Def. von } S_2}{=} \ln \left(\frac{1}{\text{Stell!}} \int_{E \in H_2(\Pi_2) \subset E + \delta E} d\Pi_2 \right)$$

Damit:

$$\ln S_2(E) = \frac{1}{k_B} S_2(E, V_2, N_2)$$

unabhängig von Π_1 !!

(nicht mehr relevant für die gesuchte Variablen des Subsystems 1.)

Term 1. Ordnung:

$$\frac{\partial \ln S_2(E)}{\partial E} = k_B^{-1} \frac{\partial \Sigma}{\partial E} \Big|_{V_2, N_2} = \frac{1}{k_B T}$$

$$T_2 = T \rightarrow \text{im therm. Gleichgew.} \quad \frac{1}{k_B T} = \beta \quad \text{Temperatur des 'Bades' (System 2)}$$

Term 2. Ordnung:

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 \ln S_2(E)}{\partial E^2} &= \frac{\partial}{\partial E} \left(\left(k_B T \right)^{-1} \right) \Big|_{V_2, N_2} \\ &= -\frac{1}{(k_B T)^2} k_B \frac{\partial T}{\partial E} \Big|_{V_2, N_2} = -\frac{1}{(k_B T)^2} \frac{1}{Q} \end{aligned}$$

beachte die thermodyn. Relation

$$\frac{\partial E}{\partial T} \Big|_{V_2, N_2} = Q$$

Wärmekapazität bei konstantem Volumen

$$\text{Folge: } \frac{\partial T}{\partial E} \Big|_{V_2, N_2} = \frac{1}{Q}$$

Übereign: zu C_V

$$C_V = \frac{\partial E}{\partial T} \Big|_{V,N}$$

$$= \lim_{\Delta T \rightarrow 0} \frac{\Delta E}{\Delta T} \Big|_{V,N}$$

Energien sind diskr.
Temperatur ist stetig

→ C_V ist diskr.! $C_k \sim k$!!

Für große Systeme kann der Term $\frac{\partial \ln Z}{\partial E} \approx 1/N$ vernachlässigt werden !!

Zurück zur Taylorentwicklung 

$$\ln S_Z(E - H_1(T_1))$$

$$\approx \ln S_Z(E) - \beta H_1(T_1) \quad \text{mit } \beta = \frac{1}{kT}$$

(unabhängig von T_1)

$$-\beta H_1(T_1)$$

$$\Leftrightarrow S_\Sigma(E - H_1(T_1)) \propto S_\Sigma(E) e^{-\beta H_1(T_1)}$$

Einsetzen in den Ausdruck für die reduzierte Wahrscheinlichkeit

$$g(T_1) \propto \frac{S_\Sigma(E, V_\Sigma, N_\Sigma)}{S_\Sigma(E, V, N)} e^{-\beta H_1(T_1)}$$

~~Definieren~~

für die Wahrscheinlichkeit der Mikrozustände in Zustand 1

bedeutet: Der genaue Wert von

$$\frac{S_\Sigma(E, V_\Sigma, N_\Sigma)}{S_\Sigma(E, V, N)}$$

ist irrelevant,
da diese Fakto nicht von T_1 abhängt

Hier definiert-

$$g_K(T_1) = \frac{1}{Z_K} e^{-\beta H(T_1)}$$

lasse den Index 1 weg, da jetzt System 2 herausintegriert ist

$$S_N(\Gamma) = \frac{1}{Z_N} e^{-\beta H(\Gamma)}$$

$$\beta = \frac{1}{k_B T} \text{ in der "Bad-Kapazität"}$$

(Das ist der Effekt, wo das alte System 2 nach reagiert)

$$Z_N = \frac{1}{N!} N^N \int d\Gamma e^{-\beta H(\Gamma)} = Z_N(T, V, N)$$

Kanonische Zustandssumme

Familie für Mittelwerte im Kanon. Ensemble

$$\langle A \rangle_N = \frac{1}{N!} \int d\Gamma A(\Gamma) S_N(\Gamma)$$

II. 9. Mittlere Energie, Energieschwank.

Beachte: Im Gegensatz zum klassischen Fall ist die Energie in Vakuum grundsätzlich nicht konstant!

$$\langle E \rangle_K = \frac{1}{h^{3N} N!} \int d\Gamma h(\Gamma) \frac{e^{-\beta h(\Gamma)}}{Z_K}$$

(*)

$$\langle E \rangle_K = -\frac{1}{Z_K} \frac{\partial}{\partial \beta} \left(\frac{1}{h^{3N} N!} \int d\Gamma e^{-\beta h(\Gamma)} \right)$$

$$= -\frac{1}{Z_K} \frac{\partial Z_K}{\partial \beta} = -\frac{\partial}{\partial \beta} \ln Z_K$$

Schwankungsquadrat der Energie

$$\begin{aligned} \langle (\Delta E)^2 \rangle_K &= \langle E^2 \rangle_K - \langle E \rangle_K^2 \\ &= -\frac{1}{Z_K} \frac{1}{h^{3N} N!} \int d\Gamma (h(\Gamma))^2 e^{-\beta h(\Gamma)} - \langle E \rangle_K^2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \rightarrow \langle (\langle E \rangle)^2 \rangle &= \frac{1}{Z_N} \frac{\partial^2}{\partial \beta^2} \left(\frac{1}{h^3 \mu!} \int d\tau e^{-\beta H(\tau)} \right) \\
 &\quad - \langle E \rangle_N^2 \\
 &= \frac{1}{Z_N} \frac{\partial^2 Z_N}{\partial \beta^2} - \left(\frac{1}{Z_N} \frac{\partial Z_N}{\partial \beta} \right)^2 \\
 &\quad - \frac{\partial}{\partial \beta} \left(\frac{1}{Z_N} \frac{\partial Z_N}{\partial \beta} \right) \\
 &= - \frac{\partial \langle E \rangle_N}{\partial \beta} = k_B T^2 \frac{\partial \langle E \rangle_N}{\partial T} \\
 &\quad \boxed{T \frac{\partial \beta}{\partial T} = -k_B^{-1} T^{-2}}
 \end{aligned}$$

(prüfe $\beta = \frac{1}{k_B T} = \beta(T)$)

$$\frac{\partial \beta}{\partial T} = -\frac{1}{(k_B T)^2} k_B = -\frac{1}{k_B T^2} \quad \checkmark$$

Zusammenhang zu Thermodynamik

Wir hatten bereits gefunden: $\frac{\partial E}{\partial T} \Big|_{V,N} = C_V$

Wann wir nun die mittlere Energie $\langle E \rangle_N$ gleich der in der Thermodynamik vorkommende Energie setzen, dann folgt:

$$\langle (\Delta E)^2 \rangle_N = k_B T^2 C_V !!$$

bedeutet für sehr große Systeme !! (Beweis spät.)

Wir schließen also:

Energiefluktuation \sim Wärmekapazität

(Nebenbemerkung: Das ist ein Begriff für ein (statisches) thermisches Dissoziationskenn)

Betrachten nun die relative Schwankung:

$$\frac{\sqrt{\langle (\Delta E)^2 \rangle_N}}{\langle E \rangle_N} = \frac{\sqrt{k_B T^2 C}}{\langle E \rangle_N} \sim \frac{\sqrt{N}}{N} = \frac{1}{\sqrt{N}} \rightarrow 0$$

Also:

Die Schwankung $\sqrt{\langle (\Delta E)^2 \rangle_N}$ an
sich ist exakt, wird also nie
für große N , aber die relative Schwankung
wird sehr klein!

I.10. Freie Energie: statistische und thermodynamische Definition

Aus der kanon. Zustandssumme zu läßt sich die
(Helmholtz'sche) Freie Energie definieren

$$F = -k_B T \ln Z_N(T, V, N)$$

$$= F(T, V, N)$$

Statistische
Definition

In der Thermodynamik definiert man F dagegen als Legendre-Transformiert der Entropie $S(E, V, N)$

Ausgangspunkt:

$$S = S(E, V, N) \xrightarrow{\text{auflas}} E = E(S, V, N)$$

$$\text{Definiere dann } F = E - \frac{\partial E}{\partial S} \Big|_{V, N} S = E - TS$$

Dabei ~~$\frac{\partial E}{\partial S}$~~ wurde beweckt.

$$\frac{\partial S}{\partial E} \Big|_{V, N} = \frac{1}{T}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial E}{\partial S} \Big|_{V, N} = \frac{1}{\frac{\partial S}{\partial E} \Big|_{V, N}} = T$$