

Systeme

- Isoliertes System: kein Austausch von Energie oder Masse (mikrokanonisch)
- geschlossenes System: kein Masseaustausch, aber Energieaustausch
- offenes System: Energie, Masseaustausch (kanonisch) (großkanonisch)

ZUSTANDS BEGRIFF

- QM:
- - Projektor für Wellenfkt zur Energie E , $|\Psi\rangle\langle\Psi|$
 - Projektoren für WF zu verschiedenen Energien
 - mikroskop. durch WF für Systeme mit sehr vielen Freiheitsgraden
 - makroskop. z.B. für nanomech. Resonator

Klassisch:

- Verteilungsfkt. im Phasenraum, mikroskop. Beschreibung

- makroskopisch im Zustandsraum der Zustandsvariablen

(Zustandsgrößen)
Beispiel: Druck p , Temperatur T
eines Gases mit N Molekülen

} Thermodynamik

Thermodynamische Zustandsgrößen

Def: Gleichgewichtszustände sind Zustände, die sich zeitlich nicht ändern.

1) Volumen V

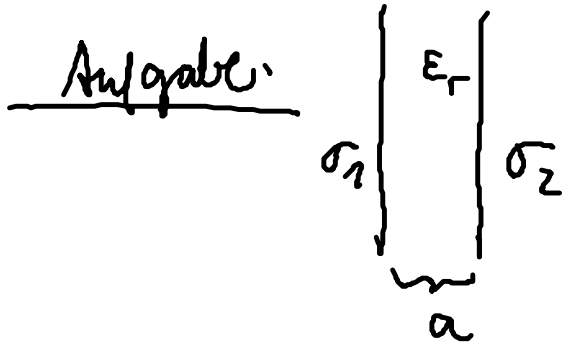
- Fraktale
- ART

2) Teilchenzahl N

Def. :=

3) Druck

$$p \equiv - \frac{\partial E}{\partial V}, \text{ isoliertes System}$$



$$W = \int \vec{F} \cdot d\vec{s}$$

- extensive Zustandsgrößen: additive bei Zusammensetzung von Systemen
- intensive " : nicht additiv

4) Temperatur

a) Existenz der Temp. postulieren als "Nullter Hauptsatz"

b) über die Entropie S , $T \equiv \left. \frac{\partial E}{\partial S} \right|_V$

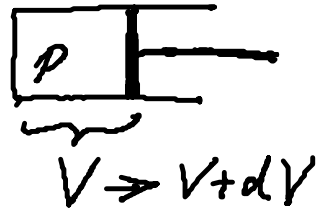
Gesamtenergie U , Arbeit und Wärme

Postulat: Für thermodynamische Systeme ist die Gesamtenergie U des Systems eine Zustandsgröße.

Änderungen der Gesamtenergie erfolgen durch

1) durch verrichten von Arbeit δW , die sich durch wenige makroskopische Größen parametrisieren lässt, z.B. durch Volumenänderung dV

$$\delta W = -p dV$$



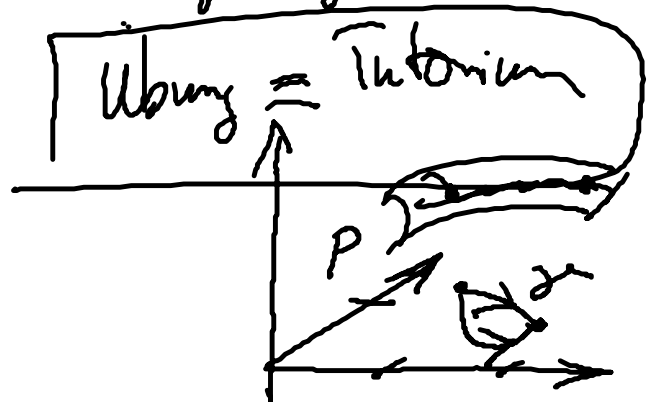
2) durch Austausch von Energie δQ , die sich nicht durch einfache makroskopische, elektromechanische Größen parametrisieren lässt.

1. Hauptsatz: $dU = \delta W + \delta Q$

Energieerhaltung, auch für Nichtgleichgewichte.

U als Zustandsgröße

Beispiel $U = U(p, V)$



$$\text{Es gilt } U(p_2, V_2) - U(p_1, V_1) =$$

$$= \underbrace{\int \delta W}_y + \underbrace{\int \delta Q}_y$$

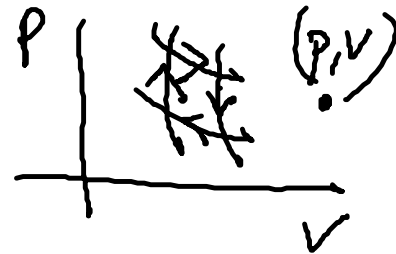
l.S.: hängt von Kurve y nicht ab

Die verrichtete Arbeit hängt von y ab

$$\Delta W = \Delta W[y] = \int \delta W$$

$$\Delta Q = \Delta Q[y] = \int_y \delta Q$$

Aufgabe: Berechne ΔW , ΔQ explizit für
vollen Zyklus im Carnot-Prozess



Mathematisches Einschub

Def:

Eine Differentialform
(Pfaffsche Form)

1. Ordnung
 ω hat die Form

$$\| \omega(\underline{x}) = \omega_1(\underline{x}) dx_1 + \dots + \omega_n(\underline{x}) dx_n$$

m.k. Funktionen $\omega_i(\underline{x})$

Def: Eine Differentialform ω heißt exakt, wenn es eine Funktion f gibt mit

$$\| \omega = df = \frac{\partial f(\underline{x})}{\partial x_1} dx_1 + \dots + \frac{\partial f(\underline{x})}{\partial x_n} dx_n$$

Die Richtungsableitung von $f(\underline{x})$ in Richtung $d\underline{x} = \underline{h}$ ist

$$\begin{aligned} \omega(\underline{x}) \underline{h} &= df(\underline{x}) \underline{h} = \vec{\nabla} f(\underline{x}) \cdot \underline{h} \\ &= \frac{\partial f(\underline{x})}{\partial x_1} h_1 + \dots + \frac{\partial f(\underline{x})}{\partial x_n} h_n \\ &= (\partial_1 f, \dots, \partial_n f) \begin{pmatrix} h_1 \\ \vdots \\ h_n \end{pmatrix}, \quad |\underline{h}| = 1 \end{aligned}$$

Satz: Diff. form ω auf einer einfach zusammenhängenden Teilmenge des \mathbb{R}^n ist exakt, falls

$$\frac{\partial \omega_i}{\partial x_j} = \frac{\partial \omega_j}{\partial x_i}, \quad i, j = 1, \dots, n$$

Beispiel 1) $\omega = \frac{-y dx}{x^2 + y^2} + \frac{x dy}{x^2 + y^2}$ nicht exakt

2) $\delta W = -p dV$ nicht exakt

3) $H = U + pV$ exakt

Beispiel: ^{Enthalpie} konservatives Kraftfeld $\vec{F}(\vec{x})$
Differential der Arbeit $\omega = \vec{F} d\vec{x}$

Kurvenintegral $\int \vec{F} d\vec{x}$ wegunabhängig

\Rightarrow existiert eine Funktion $-\phi(\vec{x})$
(-Potential)

$$\omega = \vec{F} d\vec{x} = -d\phi(\vec{x}) = -\vec{\nabla}\phi d\vec{x}$$

$$\Rightarrow \vec{F} = -\vec{\nabla}\phi$$

- Ist das Differential $\omega = df$ exakt,
so sind Kurvenintegrale entlang einer Kurve
 $\gamma(t) \equiv \gamma_t$

$$\int_{\gamma} \omega \equiv \int_{t_0}^{t_f} \omega(\gamma_t) \dot{\gamma}_t dt = f(\gamma_{t_f}) - f(\gamma_{t_i})$$

Nur vom Anfangs- und Endpunkt
abhängig

Hier in der TD
Zustandsraum.

Kurvenintegraler in $p dV$

