

• 4.3 a) freier Fall mit Stokes'scher Reibung

$$\tau = \frac{m}{6\pi\eta a}$$

$$\eta(\text{H}_2\text{O}) = 10^{-3} \frac{\text{kg}}{\text{m}\cdot\text{s}}$$

$$a = 10^{-6} \text{m}$$

$$g = 1 \frac{\text{g}}{\text{cm}^3} = 10^3 \frac{\text{kg}}{\text{m}^3}$$

$$m = \frac{4\pi}{3} a^3 g = 4 \cdot 10^{-15} \text{kg}$$

$$\rightarrow \underline{\tau = 10^{-7} \text{s}}$$

5. Eindimensionaler harmonischer Oszillator

• volles Problem: $m \ddot{x} = -f x - \alpha \dot{x} + F(t)$ (5.1)

5.1 Ungedämpfte freie Bewegung

a) Lösung: $m \ddot{x} + f x = 0$ (5.3)

• Lsg:

$$x(t) = a \cos \omega_0 t + b \sin \omega_0 t$$

$$\omega_0^2 = \frac{f}{m}$$

... Eigenfrequenz

$$\left. \begin{array}{l} A^2 = a^2 + b^2 \\ \tan \varphi = \frac{b}{a} \end{array} \right\} \begin{array}{l} a = A \cos \varphi \\ b = A \sin \varphi \end{array} = A \cos(\omega_0 t - \varphi)$$

A ... Amplitude } der Schwingung
 φ ... Phase }

(5.4)

b) komplexe Darstellung: $z = x + iy \in \mathbb{C}$ (5.5) $i = \sqrt{-1}$

$$\left. \begin{array}{l} \ddot{x} + \omega_0^2 x = 0 \\ \ddot{y} + \omega_0^2 y = 0 \end{array} \right\} \text{Linearität}$$

$$\ddot{z} + \omega_0^2 z = 0 \quad (5.6)$$

• sys. Lsg. durch Ansatz: $z(t) = e^{\lambda t}$ in (5.6)

$$\cancel{\lambda^2 e^{\lambda t}} + \omega_0^2 \cancel{e^{\lambda t}} = 0 \rightarrow$$

$$\lambda^2 = -\omega_0^2$$

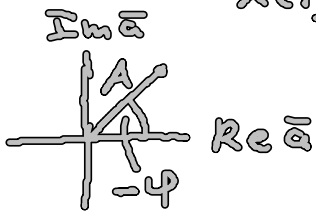
... „charakt. Polynom“

$$\lambda = \pm i \omega_0 \quad (5.7)$$

$$[\sqrt{-1} = i]$$

$$\rightarrow z(t) = \bar{a} e^{i\omega_0 t} + \bar{b} e^{-i\omega_0 t}, \quad \bar{a}, \bar{b} \in \mathbb{C}$$

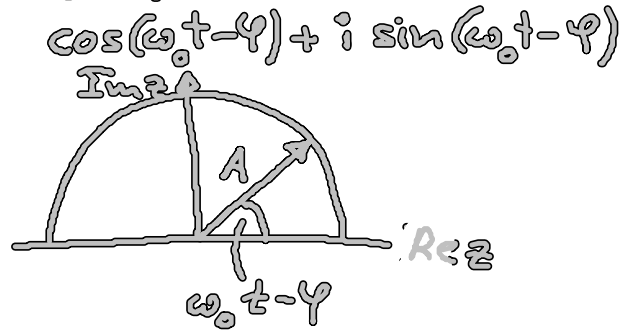
$$x(t) = \operatorname{Re} z(t) = \operatorname{Re} [A e^{i(\omega_0 t - \varphi)}] \quad (5.8)$$



o.B.d.A

$$(i) \bar{a} = A e^{-i\varphi}$$

$$\bar{b} = 0$$

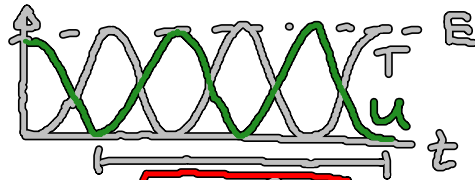


(ii) i.a. bestimme \bar{a}, \bar{b} so, daß Anfangsbed. erfüllt sind

c) Energiebilanz: ($\varphi=0 \rightarrow x(t) = A \cos \omega_0 t$)

• $E = T + U$ mit $U = \frac{f}{2} x^2 \rightarrow -\frac{\partial U}{\partial x} = -fx$, $f = m\omega_0^2$

$$\left. \begin{aligned} T &= \frac{m}{2} \dot{x}^2 = \frac{m}{2} \omega_0^2 A^2 \sin^2 \omega_0 t \\ U &= \frac{m}{2} \omega_0^2 x^2 = \frac{m}{2} \omega_0^2 A^2 \cos^2 \omega_0 t \end{aligned} \right\} E = \frac{m}{2} \omega_0^2 A^2 \quad (5.9)$$



$$t_0 = \frac{2\pi}{\omega_0}$$

... Periodendauer (5.10)

Trick

• Mittelwerte:

$$\langle T \rangle = \frac{1}{t_0} \int_0^{t_0} dt T(t) = \frac{E}{\omega_0 t_0} \int_0^{2\pi} d(\omega_0 t) \sin^2 \omega_0 t = \frac{E}{2} \quad (5.11)$$

$$\langle U \rangle = \frac{1}{t_0} \int_0^{t_0} dt U(t) = \frac{E}{2}$$

... Gleichverteilung im Mittel!

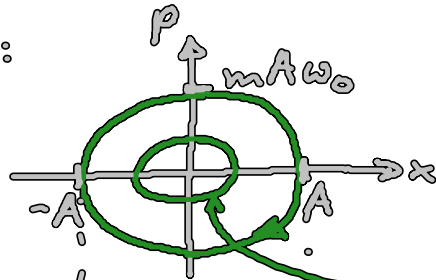
[NB. Trick $\int_0^{2\pi} \sin^2 x dx = \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} (\sin^2 x + \cos^2 x) dx = \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} 1 dx = \pi$]

d) Bewegung im Phasenraum: x-p-Ebene

- p konjugierte Koord. zu x
 $\hookrightarrow [p, x] = [E, t] = \dots$ Wirkung

- hier: $x(t) = A \cos(\omega_0 t)$
 $p(t) = m \dot{x}(t) = -m A \omega_0 \sin(\omega_0 t)$ } Parameterdarstellung einer Ellipse

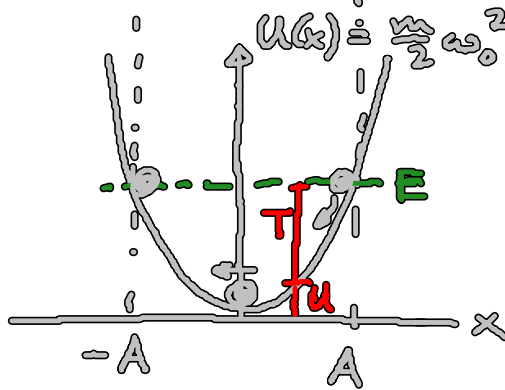
- Phasenverhät:



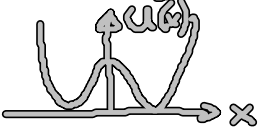
- period. Bewegung
 \rightarrow geschlossene Kurve
- Umlaufzeit: $t_0 = \frac{2\pi}{\omega_0}$

kleineres A, E

- vgl:



- Anharmonischer Oszillator: qualitatives Phasenverhät \rightarrow Üb.



- Wirkung einer Bewegung:

$$S := \oint p(x) dx = \int_0^{t_0} p(x) \dot{x} dt \quad (5.12)$$

ein Umlauf eingeschlossene Fläche im Phasenraum

- harm Oszillator: $S = \pi m \omega_0 A^2 = 2\pi \frac{E}{\omega_0} = E t_0!$ (5.13)
 Fläche Ekipse

- klassik: S kontinuierlich

QM: $S_n = 2\pi\hbar \left(n + \frac{1}{2}\right), n = 0, 1, \dots!$ (5.14)

$E = S\hbar\omega_0$ (5.15) $E_n = \hbar\omega_0 \left(n + \frac{1}{2}\right)$

Plancksche Quantenhypothese

Bohr: S_n auch für e^- im Atom!

5.2 Gedämpfter, freier harm. Oszillator

(5.1) $\rightarrow m\ddot{x} + \underbrace{\alpha\dot{x}}_{\substack{\text{nicht} \\ \text{konserv.} \\ \text{System}}} + \underbrace{f x}_{\substack{f = m\omega_0^2 \\ \gamma = \frac{\alpha}{2m}}}$ $\xrightarrow{x = \text{Re}z}$ $\ddot{z} + 2\gamma\dot{z} + \omega_0^2 z = 0$ (5.16)

(5.4) $f = m\omega_0^2$

(5.15) $\gamma = \frac{\alpha}{2m}$ $[\gamma] = \frac{1}{s}!$

• Lsg.ansatz: $z(t) \sim e^{\lambda t}$ in (5.16)

\rightarrow charakt. Polynom: $\lambda^2 + 2\gamma\lambda + \omega_0^2 = 0$

$\rightarrow \lambda_{1,2} = -\gamma \pm \sqrt{\gamma^2 - \omega_0^2}$ (5.17)

allg. Lsg: $z(t) = \bar{a} e^{\lambda_1 t} + \bar{b} e^{\lambda_2 t}, a, b \in \mathbb{C}$ (5.18)

• Erinnerung: Energiebilanz: $\frac{d}{dt}(T+U) = F_{\text{diss}} \dot{x} = -\alpha \dot{x}^2$ (2.25)

• Fallunterscheidung

a) geringe Dämpfung: $\gamma < \omega_0$

$\sqrt{-\Delta} = i \rightarrow \lambda_{1,2} = -\gamma \pm i\omega_d, \omega_d = \sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2} < \omega_0$ (5.19)

(5.18) \rightarrow reelle Lsg:

$$x(t) = \operatorname{Re} z(t) = \operatorname{Re} [A e^{-\gamma t} e^{i(\omega_d t - \varphi)}]$$

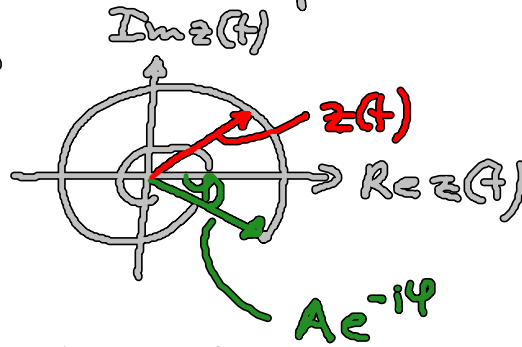
$$\bar{a} = A e^{-i\varphi}$$

$$\bar{b} = 0$$

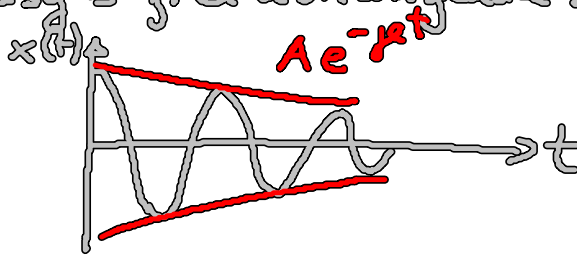
$$= A e^{-\gamma t} \cos(\omega_d t - \varphi)$$

'gedämpfte, period. Schw.' (5.20)
Amplitude'

• Zeigerdiagramm für komplexe Lsg:



• reelle Lsg = frei abklingende Schwingung mit ω_d :



2 Kenngrößen: 1. Relaxationszeit/ Abklingzeit: $\tau = \frac{1}{\gamma} = \frac{2m}{\alpha}$ (5.15)

2. Oszillationsgüte:

$$Q = \frac{2\pi \text{ mittlere Energie: } \frac{\omega_d}{2\pi} \int_0^{2\pi/\omega_d} (T+U) dt}{\text{Energieverlust pro Periode: } \alpha \int_0^{2\pi/\omega_d} x^2 dt} \quad (5.22)$$

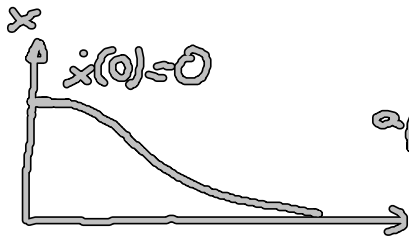
hohe Güte: $\tau \gg \frac{1}{\omega_0}$: $Q = 2\pi \frac{\frac{1}{2} m \omega_0^2 A^2 e^{-2\gamma t}}{\alpha A^2 e^{-2\gamma t} \omega_d^2 \int_0^{2\pi/\omega_d} \cos^2(\omega_d t - \varphi) dt}$

$\omega_d \approx \omega_0 \rightarrow Q = \frac{m \omega_0}{\alpha} = \frac{\omega_0 \tau}{2} \gg 1$ (5.23)

b) starke Dämpfung: $\gamma > \omega_0 \rightarrow \lambda_{1/2} = -\gamma \pm \sqrt{\gamma^2 - \omega_0^2} \in \mathbb{R}$

\rightarrow rein exp. Abfall: $x(t) = a e^{-(\gamma - \sqrt{\dots})t} + b e^{-(\gamma + \sqrt{\dots})t}$

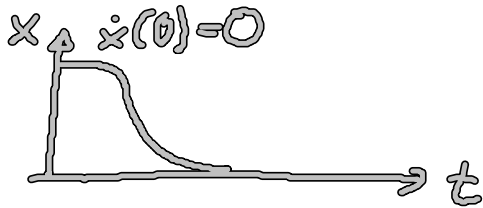
$a, b \in \mathbb{R}$



aperiodische Dämpfung
Kriechbewegung

c) aperiodischer Grenzfall: $\gamma = \omega_0 \rightarrow \lambda_{1/2} = -\gamma$

Mathematik $x(t) = a e^{-\gamma t} + b t e^{-\gamma t}$ (S. 25) Lsg. entartet



- Anwendung: ideal für Messgeräte
ideale Dämpfung, klingt am schnellsten ab:
 $\gamma > \gamma - \sqrt{\dots}$
 \rightarrow Zeiger geht am schnellsten gegen Messwert