

12.5. Lagrange'sche Glm. 2. Art

• generalisierte Kräfte:

$$Q_j = \sum_i \underline{F}_i^{(F)} \cdot \frac{\partial \underline{r}_i}{\partial q_j} \quad (12.25)$$

$$\rightarrow \sum_i \underline{F}_i^{(F)} \cdot \delta \underline{r}_i = \sum_j Q_j \delta q_j$$

• Lagrange'sche Glm. 2. Art. (im allgemeinen)

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{q}_j} - \frac{\partial T}{\partial q_j} = Q_j \quad (12.26)$$

T... kinetische Energie

a) konservative Systeme: $\underline{F}_i^{(F)} = -\underline{\nabla}_i U \rightarrow Q_j = -\frac{\partial U}{\partial q_j} \quad (12.28)$

$$\rightarrow \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j} - \frac{\partial L}{\partial q_j} = 0 \quad (12.29) \quad \dots \text{Lagrange'sche Glm.}$$

$L = T - U \dots \text{Lagrange-Fkt.} \quad (12.30)$

b) generalisiertes / geschwindigkeitsabh. Potential W:

• Annahme: $W = W(\{q_j\}, \{\dot{q}_j\}, t)$ existiert
mit $Q_j = -\frac{\partial W}{\partial q_j} + \frac{d}{dt} \frac{\partial W}{\partial \dot{q}_j} \quad (12.31)$

$$(12.26) \rightarrow \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j} - \frac{\partial L}{\partial q_j} = 0 \quad (12.32)$$

$L = T - W$

• Bsp: geladenes Teilchen im elektromagnetischen Feld

- Lorentz kraft:
$$\underline{F} = q \left(\underline{E} + \underline{v} \times \underline{B} \right) \quad (12.33)$$

↑ Ladung
↑ elektr. Feld
↑ Geschw. \underline{v}
↑ Magnetfeld

- o.B.

$$\underline{B} = \nabla \times \underline{A}$$

$$\underline{E} = -\nabla \varphi - \frac{\partial}{\partial t} \underline{A}$$

$\varphi(\underline{r}, t)$... skalares Potential

$\underline{A}(\underline{r}, t)$... Vektorpotential

(12.34)

$\xrightarrow{(12.34)}$
 $\xrightarrow{i_n(12.33)}$
$$\underline{F} = q \left[-\nabla \varphi - \frac{\partial}{\partial t} \underline{A} + \underline{v} \times (\nabla \times \underline{A}) \right] \quad \underline{v} = \underline{v}(t) \rightarrow \frac{\partial \underline{v}}{\partial x_i} = 0$$

(i) $\underline{v} \times (\nabla \times \underline{A}) = \nabla(\underline{v} \cdot \underline{A}) - (\underline{v} \cdot \nabla) \underline{A}$

$\underline{a} \times (\underline{b} \times \underline{c}) = \underline{b}(\underline{a} \cdot \underline{c}) - \underline{c}(\underline{a} \cdot \underline{b})$

(ii) $\frac{\partial}{\partial t} \underline{A} + (\underline{v} \cdot \nabla) \underline{A} = \frac{\partial}{\partial t} \underline{A} + \left(\dot{x}_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + \dot{x}_2 \frac{\partial}{\partial x_2} + \dot{x}_3 \frac{\partial}{\partial x_3} \right) \underline{A}$

↑ konvektive Ableitung $= \frac{d}{dt} \underline{A}$

$\rightarrow \underline{F} = q \left[-\nabla \varphi - \frac{d}{dt} \underline{A} + \nabla(\underline{v} \cdot \underline{A}) \right] \quad \frac{\partial \varphi}{\partial v_i} = 0!$

$\rightarrow F_i = q \left[-\frac{\partial}{\partial x_i} (\varphi - \underline{v} \cdot \underline{A}) - \frac{d}{dt} \frac{\partial}{\partial v_i} (\underbrace{\underline{A} \cdot \underline{v}}_{A_i} - \varphi) \right]$

$\xrightarrow{v_i = \dot{x}_i}$

$$F_i = -\frac{\partial W}{\partial x_i} + \frac{d}{dt} \frac{\partial W}{\partial \dot{x}_i} \quad (12.35)$$

mit $W = q (\varphi - \underline{A} \cdot \underline{v})$

also:
$$L = T - q\varphi + q \underline{A} \cdot \underline{v} \quad (12.36)$$

c) Reibungskräfte

- Aufteilung der Kräfte: $\underline{F}_i^{(T)} = \text{konst. Kraft} + \text{Rest}$
 $\hookrightarrow L = T - U$

$$\rightarrow \boxed{\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j} - \frac{\partial L}{\partial q_j} = Q_j} \quad (12.37)$$

- Reibungskraft:

linearer Ansatz: $F_{i\alpha}^{(R)} = - \gamma_{\alpha\beta}^{(i)} \dot{x}_{i\beta}$ (12.38) $\alpha, \beta = 1, 2, 3$
 $[E_i^{(R)} = - \underline{\gamma}^{(i)} \dot{\underline{x}}_i]$

Bsp: Stokesche Reibung einer Kugel:

$$\gamma_{\alpha\beta}^{(i)} = \gamma \delta_{\alpha\beta}$$

$$\rightarrow F_{i\alpha}^{(R)} = -\gamma \dot{x}_{i\alpha}$$

$$\underline{F}_i^{(R)} \parallel \dot{\underline{x}}_i$$

- Rayleighsche Dissipationsfkt:

$$\boxed{W = \frac{1}{2} \sum_i \gamma_{\alpha\beta}^{(i)} \dot{x}_{i\alpha} \dot{x}_{i\beta}, \quad \gamma_{\alpha\beta}^{(i)} = \gamma_{\beta\alpha}^{(i)}} \quad (12.39)$$

$$\rightarrow \boxed{F_{i\alpha}^{(R)} = - \frac{\partial W}{\partial \dot{x}_{i\alpha}} = - \gamma_{\alpha\beta}^{(i)} \dot{x}_{i\beta}} \quad (12.40)$$

Bsp: $\gamma_{\alpha\beta}^{(i)} = \gamma \delta_{\alpha\beta}$ $W = \frac{1}{2} \sum_i \gamma \dot{x}_{i\alpha}^2$ $F_{i\alpha}^{(R)} = - \frac{\partial W}{\partial \dot{x}_{i\alpha}} = -\gamma \dot{x}_{i\alpha}$ ✓

- physikal. Interpretation:

$$- \sum_i \underline{F}_i^{(R)} \cdot \dot{\underline{x}}_i \stackrel{(12.40)}{=} \sum_i \dot{x}_{i\alpha} \gamma_{\alpha\beta}^{(i)} \dot{x}_{i\beta} \stackrel{(12.39)}{=} 2W$$

$2W$... die von den Reibungskräften dissipierte Leistung

- generalisierte Kräfte:

$$Q_j \stackrel{(12.25)}{=} \sum_i \underline{F}_i^{(R)} \cdot \frac{\partial \underline{r}_i}{\partial \dot{q}_j} \stackrel{(12.40)}{=} - \sum_i \frac{\partial W}{\partial \dot{x}_{i\alpha}} \frac{\partial x_{i\alpha}}{\partial \dot{q}_j}$$

Einsteinsche Summenkonv.
 für α, β
 $\dot{x}_{i\alpha} = \sum_j \frac{\partial x_{i\alpha}}{\partial \dot{q}_j} \dot{q}_j + \frac{\partial x_{i\alpha}}{\partial t}$
 $= \frac{\partial x_{i\alpha}}{\partial \dot{q}_j} \dot{q}_j$ [vgl. (12.22)]

$$\rightarrow \boxed{Q_j = - \frac{\partial W}{\partial \dot{q}_j}} \quad (12.42)$$

generalisierte Geschw.

Lagrange'sche Glu:

$$(12.37) \rightarrow \boxed{\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j} - \frac{\partial L}{\partial q_j} + \frac{\partial W}{\partial \dot{q}_j} = 0} \quad (12.43)$$

"Reibung"

13. Hamiltonsches Prinzip

• bisher: d'Alembertsches Prinzip: $\sum_i (F_i^{(+)} - m_i \ddot{r}_i) \cdot \delta \underline{r}_i = 0$
 → Differentialprinzip: $\delta \underline{r}_i$ zur Zeit t

• jetzt: Integralprinzip: virtuelle Verschiebung der gesamten Bahn
 & Extremal

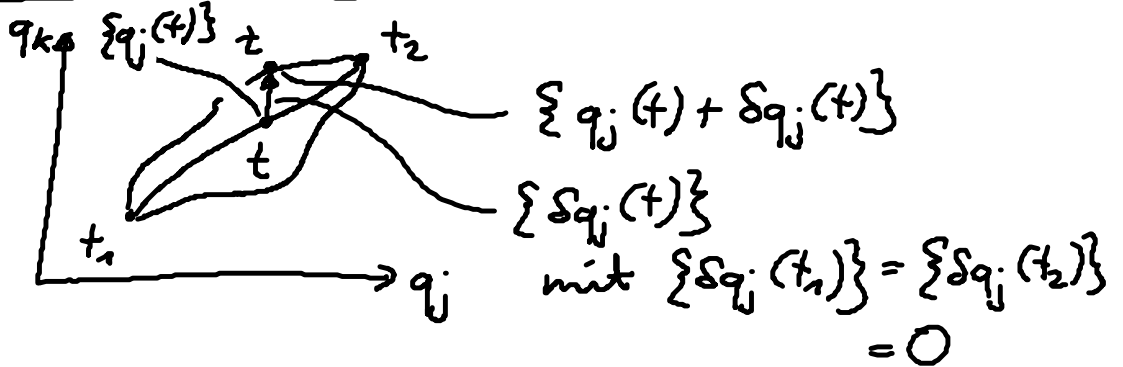
Mechanik, Elektrodynamik, komplexe Materialien,
 Rel. Theorie, fundamentale Ww der Natur

13.1. Hamiltonsches Prinzip ("der kleinsten Wirkung") [historisch]

• mechan. System: f generalisierte, voneinander unabh. Koord.
 $q_1(t) \dots q_s(t) = \{q_j(t)\} \quad (13.1)$

physikal. / virtuelle Bahnen:

2D-Schnitt
 des Konf. raumes



• Hamiltonsches Prinzip:

Die physikal. Bahn eines Systems zwischen $\{q_j(t_1)\}$ und $\{q_j(t_2)\}$ im Konfigurationsraum ist durch ein Extremum der Wirkung $S = \int_{t_1}^{t_2} L(\{q_j\}, \{\dot{q}_j\}, t) dt$ ausgerechnet:

$$\delta S = 0 \quad (13.2)$$

"Variation von S"

L heißt Lagrange-Fkt n.

Bem: (i) $\delta S =$ Änderung von S bei $\{q_j(t)\} \rightarrow \{q_j(t) + \delta q_j(t)\}$

(ii) Extremum: $\delta S = 0$
Minimum oder Maximum!

(iii) Einheit von S: Energie \times Zeit

• konervative Kräfte / generalisiertes Potential U:

$$Q_j = -\frac{\partial U}{\partial q_j} + \frac{d}{dt} \frac{\partial U}{\partial \dot{q}_j} \quad (12.31)$$

Beh:

$$\delta S = 0 \rightarrow \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j} - \frac{\partial L}{\partial q_j} = 0 \quad (13.3)$$

... Lagrange'sche Gln. (2. Art)

Beweis: Kap 13.3

• fundamentale Ww in der Natur

1. Gravitation

2. EM Ww

3. schwache Ww ("Neutrinos")

4. Starke Ww

(Kernkräfte)

} herleitbar über
Hamiltonsches
Prinzip & L