

2.3.3 Entropie als maximale Wissensdifferenz

liver Beobachtungsebene

maximale Wissensdifferenz für eine Beobachtungsebene

$$\{g_v\} \text{ ist } \gamma(R) = -k \ln p(R, \ln R)$$

$$R_{\{g_v\}} \equiv R = \frac{1}{Z} e^{-\sum_v \lambda_v g_v}$$

Die Entropie S zu einer Beobachtungsebene $\{g_v\}$ wird mit $S = \gamma(R)$ definiert.

Entropie als Maß für Anordnung / Nichtwissen

(Gleichverteilung hat größte $\gamma(R)$).

Ziel der Entropiedefinition ist die Verbindung zwischen mikroskopischer Welt ($Z = \sum \dots$) und Zustand

makroskopischer Welt (Dichte, Temperatur ...),

also Zustandsgröße aus Z berechnen!

$$S = -k \operatorname{sp} \left(\frac{1}{Z} e^{-\sum \lambda_v g_v} \ln \left(\frac{1}{Z} e^{-\sum \lambda_v g_v} \right) \right)$$

$$= -k \operatorname{sp} \left(\frac{1}{Z} e^{-\sum \lambda_v g_v} \underbrace{\left(-\ln Z - \sum_v \lambda_v g_v \right)}_{\text{---}} \right)$$

$$= \underbrace{k \sum_v \lambda_v \langle g_v \rangle}_{\text{---}} + k \ln Z$$

{ } { }

$$= f(\lambda_v, \langle g_v \rangle) + g(\lambda_v, g_v(h_\alpha))$$

$$S = S(\langle g_v \rangle, h_\alpha)$$

$$\text{z.B. } S = S(\langle H \rangle, \langle N \rangle, V)$$

Sibos - Fundamentalkonstruktion:

dient zur Bezeichn. v. Zustandsgrößen und Läufen:

$$dS = k \sum_v \lambda_v \left(d\langle g_v \rangle - \sum_\alpha \langle \partial_\alpha g_v \rangle dh_\alpha \right)$$

↗

Entropieänderg. ist verbindl. mit Ändg. von $\langle g_v \rangle, h_\alpha$.

(Beweis gleich.)

Bemerkung zu Gibbs Gleichung:

- $S = S(\langle g_r \rangle, h_\alpha)$ legt die Variable fest
- legt verallgemeinerte Kräfte fest:

$$\mu_{\nu, \alpha} = - \langle \partial_{h_\alpha} g_\nu \rangle$$

$$\text{z.B. } p = - \langle \partial_v H \rangle$$

physikalische Interpretation, $g_\nu = H$ bei F-Koeff.

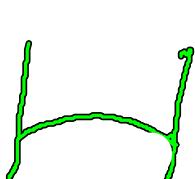
$$h_\alpha = V$$

Kraft · Länge \leftarrow nur an einer Stelle

Fläche · Länge

- Vorschlag um $\Delta V < 0, p > 0$ zu haben

- E im Kasten $\approx \frac{1}{2} L^2$



$$\Delta E > 0$$

L klein

- Beziehung d. Lagrange-Multiplikatoren (physikalischer Teil mit) und zur Zustandsgleichung über Gibbs Gleichung:

$$\text{Vorh. von } dS = k \sum_v \lambda_v (d\langle g_v \rangle + \sum_{\alpha} M_{v,\alpha} dh_{\alpha})$$

und

$$dS = \sum_v \frac{\partial S}{\partial \langle g_v \rangle} d\langle g_v \rangle + \sum_{\alpha} \frac{\partial S}{\partial h_{\alpha}} dh_{\alpha}$$

$$S = S(\langle g_v \rangle, h_{\alpha})$$

ergibt:

$$\text{Lagrange faktoren: } k \lambda_v = \frac{\partial}{\partial \langle g_v \rangle} S$$

$$\text{Zustandsgleichg.: } k \sum_v \lambda_v M_{v,\alpha} = \frac{\partial}{\partial h_{\alpha}} S$$

\Rightarrow füllsgleich. legt die Zustandsgleichg.
fest und ist damit genauso fundamental
wie die Max wellgleichg. d. Elektrodynamik

$$\text{z.B. } p = p(N, V, \bar{E})$$

Beweis der füllsgleichung:

$$S = k \sum_v \lambda_v \langle \xi_v \rangle + k h z$$

$$dS = k \sum_v (d\lambda_v \langle \xi_v \rangle + \lambda_v d\langle \xi_v \rangle) + k \frac{dz}{z}$$

$$= k \sum_v \left(d\lambda_v \left(-\frac{\partial z}{\partial \lambda_v} \frac{1}{z} \right) + \lambda_v d\langle \xi_v \rangle \right) + k \frac{dz}{z}$$

mit z arbeiten:

$$z = \text{sp} \left(e^{-\sum_v \lambda_v \xi_v} \right) = z(\lambda_v, h_\alpha)$$

$$\xi_v = \xi_v(h_\alpha)$$

$$dz = \sum_v \frac{\partial z}{\partial \lambda_v} d\lambda_v + \sum_\alpha \frac{\partial z}{\partial h_\alpha} dh_\alpha$$

(vollständiges Differenzial von S gebildet)

dt in dS einklammern:

$$dS = \underbrace{k \sum_v \lambda_v d\langle \xi_v \rangle}_{\text{Klammer}} + k \sum_\alpha \underbrace{\frac{1}{z} \frac{\partial z}{\partial h_\alpha} dh_\alpha}_{\text{Klammer}}$$

ein Teil des
Fibergliedg.

$$k \sum_{\alpha} \frac{1}{z} \operatorname{sp} \left(\frac{\partial}{\partial h_{\alpha}} e^{-\sum \lambda_j} \langle f_j, g_{j\alpha} \rangle \right) dh_{\alpha}$$

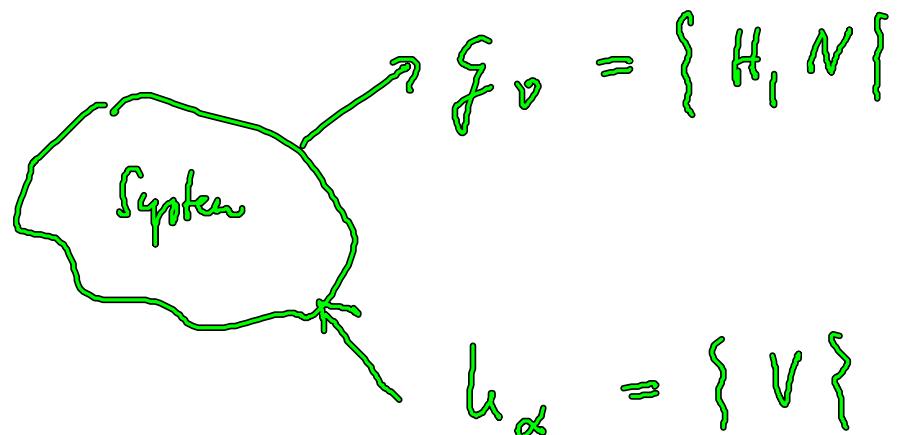
$$k \sum_{\alpha} \operatorname{sp} \left(-\sum \lambda_j \frac{\partial f_j}{\partial h_{\alpha}} R \right) dh_{\alpha}$$

$$-k \sum_{\alpha} \sum_{\nu} \lambda_{\nu} \left\langle \frac{\partial}{\partial h_{\alpha}} f_{\nu} \right\rangle dh_{\alpha}$$

→ ergibt die Fiberektion

2.4. Beispiel: Großkanonisches Ensemble

Illustration anhand von



definiert das großkanonische Ensemble

man kennt den diek Wohl sofort $R, S = S_{gk}$

$$R = \frac{1}{Z} e^{-\sum \lambda_i E_i}$$

$$R_{gk} = \frac{1}{Z_{gk}} e^{-\lambda_1 H - \lambda_2 N}$$

offenbar λ_1, λ_2 als $\lambda_1 = \beta, \lambda_2 = -\beta \mu$

$$\rightarrow (\lambda_1, \lambda_2) \rightarrow (\beta, \mu)$$

wir zeigen: $\beta = \frac{1}{kT}, \mu = \text{chemisches Potentiel}$

Temperatur taucht auf, ist die Energie die man braucht um 1 Teilchen zufügen
um β gezeigt werden

$$R_{gk} = \frac{1}{Z} e^{-\beta(H - \mu N)}$$

2.4.1. Entropie

braucht man, um Zustandsgr. festzulegen

$$S = S(\langle g_\nu \rangle, \lambda_\alpha) \Rightarrow S_{gK} = S_{gK}(\langle H \rangle, \langle N \rangle, v)$$

$$S_{gK}(E, \bar{N}, v) = k\beta E - k\beta_\mu \bar{N} + k \ln \lambda_{gK}(\beta_\mu v)$$

Formel f. Entropie (aus Auftrag VL Wadische)

2.4.2. Lagrange parameter / Zustandsgleichung

Berechnung der partiellen Ableitungen aus Zustandsgleich.

$$k\lambda_v = \partial_{\langle g_\nu \rangle} S \quad ; \quad k \sum_\nu \lambda_\nu M_{\nu,\alpha} = \partial_{\lambda_\alpha} S$$

$$\left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} \quad \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\}$$

$$\parallel v=1: k\beta = \left(\frac{\partial S}{\partial E} \right)_{v, \bar{N}}$$

$$\left(\frac{\partial S}{\partial V} \right)_{E, \bar{N}} \stackrel{?}{=} -k\beta \cdot \text{sp} \left(\frac{\partial \bar{N}}{\partial V} \right)_E$$

(v, N sind nicht außer auseinander zu bringen bei den partiellen Ableitg.)

$$\parallel v=2: -k\beta_\mu = \left(\frac{\partial S}{\partial \bar{N}} \right)_{V, E}$$

$$\left. \begin{array}{l} k\partial_V \lambda_{gK} = k\beta P \\ \end{array} \right\}$$

$$\parallel P = \frac{1}{\beta} \partial_V \lambda_{gK}$$

Man hat also Gleichungen für die Lagrange Parameter und die Zustandsgrößen f. den Druck gewonnen.

Lagrange Parameter und nicht physikalisch bestimmt!

Vorweg gewusst:

$$T^{-1} = \left(\frac{\partial S}{\partial E} \right)_{V, \bar{N}}, \quad \mu = -T \left(\frac{\partial S}{\partial \bar{N}} \right)_{V, E}$$

$$p = kT \partial_V (\ln \Omega g_k)$$

2.4.3. Temperatur und chemisches Potential

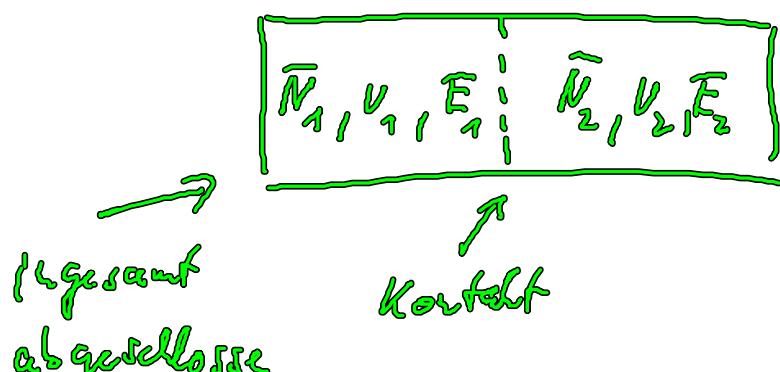
Es ist zu zeigen, daß die Temperatur definiert
Sinnvoll ist

$$T^{-1} = \frac{\partial S}{\partial E},$$

Somit darf man sie nicht Temperatur nennen.

dazu zeigen: $\left(\frac{\partial S}{\partial E} \right)_{V, \bar{N}}$ ist als Eigenschaft bei

2 Systeme die in Kontakt über eine freie Fläche stehen gleich:



$$E = E_1 + E_2$$

$$\bar{N} = \bar{N}_1 + \bar{N}_2$$

$$V = V_1 + V_2$$

$$S = S_1 + S_2$$

ist zu zeigen

$$S \sim \text{sp}(\rho \ln \rho) = \text{sp}(\rho_1 \rho_2 \ln (\rho_1 \rho_2))$$

↑
Gesamt (1+2)

statischer Operator faktorisiert f. kleine Freifläche

$$= \text{sp}(\rho_1 \rho_2 \ln \rho_1) + \text{sp}(\rho_1 \rho_2 \ln \rho_2)$$

$$\Rightarrow \text{mit } \text{sp} \hat{=} \langle u_1 | \langle u_2 | \cdots | u_1 \rangle | u_2 \rangle$$

$$= \underbrace{\text{sp}_1(\rho_1 \ln \rho_1)}_{1} \underbrace{\text{sp}_2(\rho_2)}_{1} + \underbrace{\text{sp}_2(\rho_2 \ln \rho_2)}_{1} \underbrace{\text{sp}_1(\rho_1)}_{1}$$

$$\rightarrow S = S_1 + S_2$$

Klein-diff. Änderungen:

$$dE = 0 = dE_1 + dE_2 \rightarrow -dE_1 = dE_2$$

$$d\bar{N} = 0 = d\bar{N}_1 + d\bar{N}_2 \rightarrow -d\bar{N}_1 = d\bar{N}_2$$

$$dV = 0 = dV_1 + dV_2 \rightarrow -dV_1 = dV_2$$

$$dS = 0 = dS_1 + dS_2 \rightarrow -dS_1 = dS_2$$

Gesamtsystem

abgeschlossen

"überschreibe auf andre Seite!"

Wozu bei dS :

$$dS_{1/2} = \frac{\partial S_{1/2}}{\partial V_{1/2}} dV_{1/2} + \frac{\partial S_{1/2}}{\partial \bar{N}_{1/2}} d\bar{N}_{1/2} + \frac{\partial S_{1/2}}{\partial E_{1/2}} dE_{1/2}$$

$$dS_1 = -dS_2$$

$$\frac{\partial S_1}{\partial E_1} dE_1 + \frac{\partial S_1}{\partial \bar{N}_1} d\bar{N}_1 + \frac{\partial S_1}{\partial V_1} dV_1 =$$

$$-\frac{\partial S_2}{\partial \bar{E}_2} dE_2 - \frac{\partial S_2}{\partial \bar{N}_2} d\bar{N}_2 - \frac{\partial S_2}{\partial V_2} dV_2 =$$

mit $\overset{\uparrow}{-d\bar{N}_1} = d\bar{N}_2$, $-dV_1 = dV_2$, $-d\bar{E}_1 = dE_2$

$$\left(\frac{\partial S_1}{\partial \bar{E}_1} - \frac{\partial S_2}{\partial \bar{E}_2} \right) dE_2 = 0$$

$$\left(\frac{\partial S_1}{\partial \bar{N}_1} - \frac{\partial S_2}{\partial \bar{N}_2} \right) d\bar{N}_2 = 0$$

$$\left(\frac{\partial S_1}{\partial V_1} - \frac{\partial S_2}{\partial V_2} \right) dV_2 = 0$$

bei N, V, E unabhängig voneinander variiert werden können gilt für Variationen $dN_1, d\bar{E}_2, dV_2$.

→ folged. Eigenschaften des Systems im Kontakt sind gleich:

$$\left(\frac{\partial S_1}{\partial \bar{E}_1} \right)_{V_1, \bar{N}_1} = \left(\frac{\partial S_2}{\partial \bar{E}_2} \right)_{V_2, \bar{N}_2}$$

$$\left(\frac{\partial S_1}{\partial \bar{N}_1} \right)_{E_1, V_1} = \left(\frac{\partial S_2}{\partial \bar{N}_2} \right)_{E_2, V_2}$$

$$\left(\frac{\partial S_1}{\partial V_1} \right)_{E_1, \bar{N}_1} = \left(\frac{\partial S_2}{\partial V_2} \right)_{E_2, \bar{N}_2}$$

Eigenschaft Namengebe:

$$T^{-1} = \left(\frac{\partial S}{\partial E} \right)_{V, N} \uparrow \text{war beobachtet}$$

$$-\frac{\mu}{T} = \left(\frac{\partial S}{\partial N} \right)_{V, E} \uparrow \text{war beobachtet}$$

$$\rightarrow P = \frac{1}{kT}$$

inverse Temperatur T^{-1}

durch die Potentialtemperatur



$k\beta$ am Experiment
verifiziert wurde



$$\frac{P}{T} = \left(\frac{\partial S}{\partial V} \right)_{N, E} = k \partial_V \ln(Zgk)$$

Druck und Temperatur

} Druck kann auch genutzt werden

Druck kann auch genutzt werden

Nahles Hauptatz d. Thermodynamik

Es existiert eine skalare Größe T (Temperatur) zur Charakterisierung eines Systems; bei Kontakt (und laufen Wärme) sind die Temperaturen zweier Systeme gleich.

analog: chem. Potential, Druck.