

5.2. Gleichförmig - geradlinig bewegte Punktladung

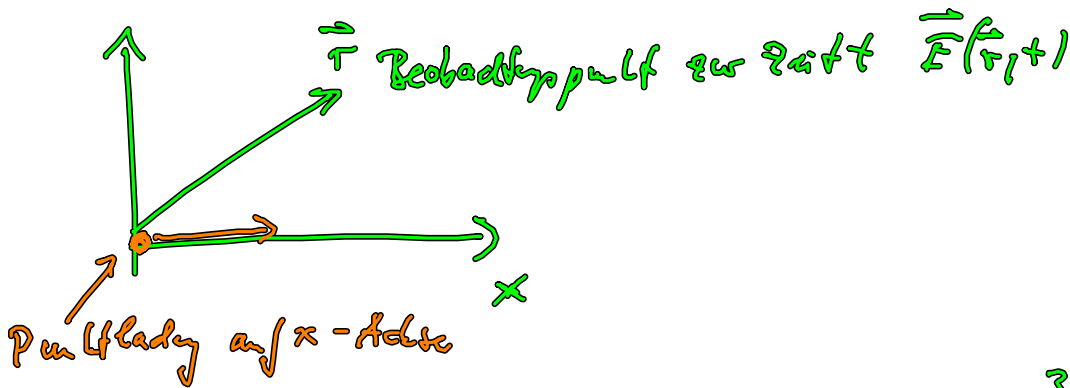
5.2.1. Diskussion der Felder $\vec{\beta} = \frac{\vec{v}}{c} \sim \text{konstante}, \dot{\vec{\beta}} = 0$

$$\vec{E}(\vec{r}, t) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{(1-\beta^2)(\vec{e}_R - \vec{\beta})}{R^2 (1 - \vec{\beta} \cdot \vec{e}_R)^3} \right) \Big|_{t' = t'(\vec{r}, t)}, \quad \vec{\beta} \neq 0$$

$$\dot{\vec{\beta}} = 0$$

relativistisch korrekturen

retardiert Zeit
 $t' = t - \frac{|\vec{r} - \vec{r}_0(t')|}{c}$



$$\vec{r}_0(t) = v \cdot t = \dot{\vec{r}}_0 \cdot t$$

mit $v = \text{konstant}$

Wir sehen diskutieren: $\vec{e}_R - \vec{\beta} = ?$, $(1 - \vec{\beta} \cdot \vec{e}_R)^3$ bei t'
 $\vec{\beta} = \frac{v}{c} \vec{e}_x$

x -Komponente ($y_0 = z_0 = 0$)

$$(\vec{e}_R' - \vec{\beta}) = \frac{\vec{R}(t') - \vec{\beta} R(t')}{R(t')} = \frac{x - vt' - \beta(x - vt')}{R(t')}$$

"merk bei $t' = t'(\vec{r}, t)$

$\vec{R}(t') = \vec{r} - \vec{r}_0(t')$ Abstand zwisch
 Punktladung und Beobachtungspunkt

← eingesetzt, aus

$$= \frac{(1-\beta)(x-vt')}{R(t')}$$

$$t' = t - \frac{x-vt'}{c}$$

$$t' = \frac{t - x/c}{1-\beta}$$

↙

$$= \frac{(1-\beta)x - v(t - \frac{x}{c})}{R(t')}$$

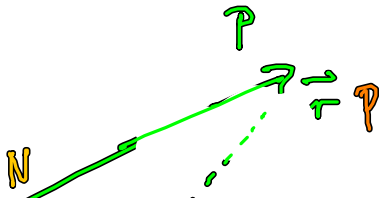
man hat das auf t zurück-
geführt.

$$= \frac{x-vt}{R(t')} = \frac{x-x_0(t')}{R(t')} \Rightarrow \frac{\vec{R}(t)}{R(t')}$$

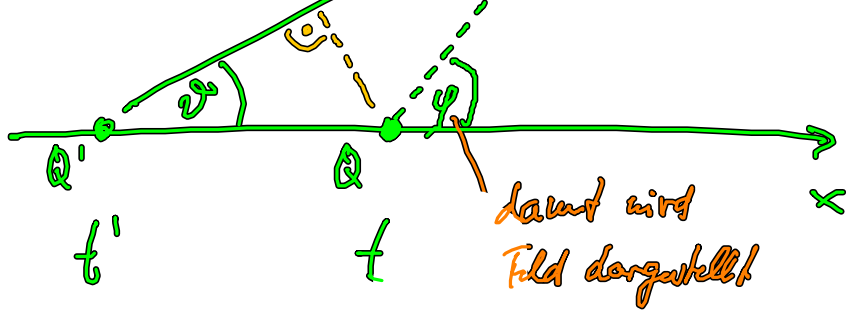
$\vec{e}_R' - \vec{\beta} \rightarrow \frac{\vec{R}(t)}{R(t')}$

nutze f. die Formel an Beginn der VL

ebenso zu bestimmen: $1 - \vec{\beta} \cdot \vec{e}_R' = ?$



- Feld zur Zeit t an
Ort \vec{r} beobachten,



- die Punktladg. erzeugt
Feld zur Zeit t' und

bewegt sich aber
während der Zeit $t-t'$
weiter

$$1) \overline{Q'Q} = v(t-t') = \frac{v(x-vt')}{c} = \beta R(t')$$

Strecke die die
Punktladung
zurücklegt

↑
Def. der retardierten Zeit

$$2) \overline{Q'N} = \beta R(t') \cos \vartheta$$

$$3) \overline{NP} = R(t) - R(t') \beta \cos \vartheta = R(t) (1 - \vec{e}_R \cdot \vec{\beta})$$

$$4) \overline{NP}^2 = R^2(t) - \underbrace{R^2(t') \beta^2 \sin^2 \vartheta}_{QN^2}$$

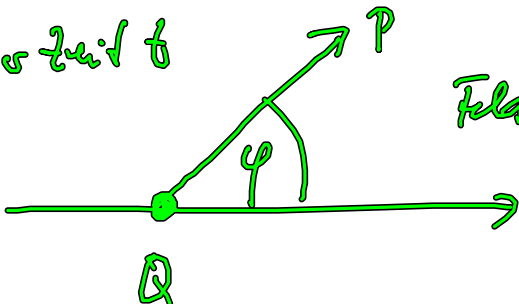
$$(3)^2 = 4) \implies R^2(t) (1 - \vec{e}_R \cdot \vec{\beta})^2 = R^2(t) - R^2(t') \beta^2 \sin^2 \vartheta$$

$$= R^2(t) (1 - \beta^2 \sin^2 \varphi)$$

hier Bedingung einhalten:

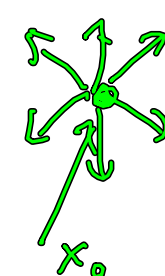
$$\vec{E}(r, t) = \frac{q}{4\pi \epsilon_0} \left(\frac{\vec{R}(t) (1 - \beta^2)}{R^3(t) (1 - \beta^2 \sin^2 \varphi)^{3/2}} \right)$$

Messg. zur Zeit t



Feldwertig. als Fkt. d.
 φ

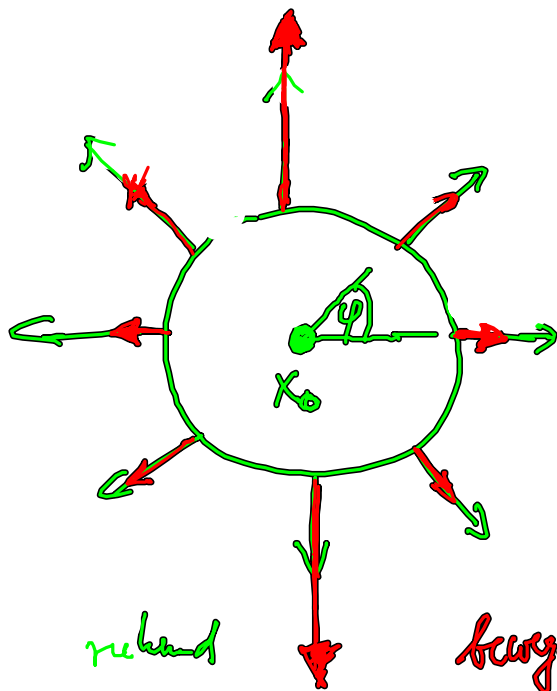
Was ist der Unterschied zu ruhender Punktladung.:

$$\vec{E}_{\text{ruhend}}(\vec{r}) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{\vec{R}}{R^3} \right)$$


$\beta = 0$

Verhältnis $|\vec{E}| / |\vec{E}_{\text{ruhend}}|$ zu fester Zeit

$$\frac{1-\beta^2}{(1-\beta^2 \sin^2 \varphi)^{3/2}} \rightarrow \begin{pmatrix} \varphi = 0, \pi \\ \varphi = \frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1-\beta^2 < 1 \\ 1/\sqrt{1-\beta^2} > 1 \end{pmatrix}$$



ruhend bewegt entlang der x-Achse

Offensichtlich wird in Bezug φ nichtig. da Feld verkleinert, \perp dazu vergrößert.

Kommentar: für bewegte Ladung existiert ein Magnetfeld, kann angegeben werden

$$\vec{B}(\vec{r}, t) = \frac{-\dot{\vec{p}} \times \vec{E}(\vec{r}_1, t)}{c}$$

Siehe oben

Laplace Bewegung
 Poisson-Gleichung
 $\nabla^2 \rightarrow 0$

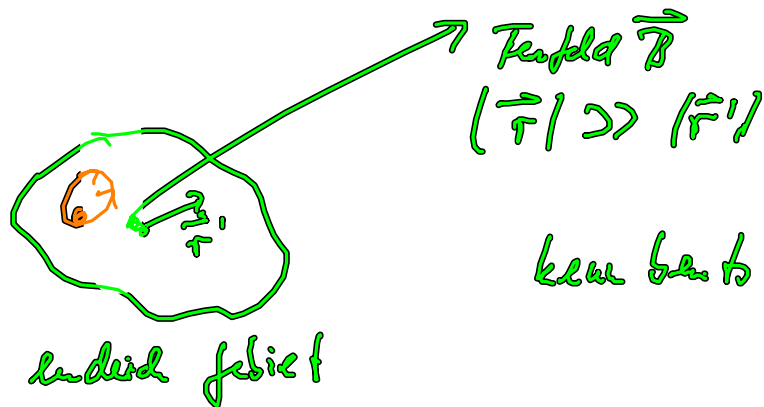
$$= \frac{q}{4\pi\epsilon_0 c} \frac{\dot{\vec{e}}_r(t') \times \vec{R}(t')}{R^3(t')} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 c} \frac{(\dot{\vec{p}} + \frac{\dot{R}(t')}{R(t')} \vec{p}) \times \vec{R}(t')}{R^3(t')}$$

$$= \frac{q}{4\pi\epsilon_0 c^2} \frac{\dot{\vec{v}}_0(t) \times \vec{R}(t)}{R^3(t)}$$

$$= \frac{q\mu_0}{4\pi} \frac{\dot{\vec{v}}_0(t) \times \vec{R}(t)}{R^3(t)} \quad (\perp \text{ E-Feld})$$

Magnetfeld ein Lanyon bewegt Poisson-Gleichung

5.2.2. Fernfeld eines Stromisels



kleine Entwicklung

$$\frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} = \frac{1}{r} + \frac{\vec{r}' \cdot \vec{r}}{r^3} + \dots$$

Formel f. Vektorpotential ($c \rightarrow \infty$) ist Coulomb-Gleichung

alle Poisson-Gleichung in endlich Volumen

$$\vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int d\vec{r}' \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$$

$$\vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi r} \int d^3r' \vec{j}(\vec{r}') + \frac{\mu_0}{4\pi r^3} \int d^3r' \vec{r} \cdot \vec{j}(\vec{r}') \vec{r} \dots$$

→ fällt mit Entfernung ab

1. Term ist Null und der 2. Term hängt ab
 führender Term bei: \vec{j} kein magnetisches Monopol,
 erster Term $\neq 0$ ist Dipolterm, hat analoge Struktur
 wie der elektrische Dipolterm (gleich)

1. Term = 0 ?

bedenken

$$\sum_i \partial_i (j_i(\vec{r}) x_k) = \vec{\nabla} \cdot \vec{j} x_k + j_k$$

$$\text{weil } \vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 \vec{j} + \underbrace{\frac{1}{c^2} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}}_{\approx 0 \text{ f. Laplace}} \rightarrow \vec{\nabla} \cdot \text{ auf beiden Seiten } \rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{j} = 0$$

≈ 0 f. Laplace
 Ladungen

$$\sum_i \partial_i (j_i x_k) = j_k \quad \Big| \int d^3r$$

$$\int d^3r \sum_i \partial_i (j_i(\vec{r}) x_k) = \int d^3r j_k(\vec{r})$$

wenn das Null ist, ist $\int d^3r \vec{j}(\vec{r}) = 0$
und die Monopolterm ist weg

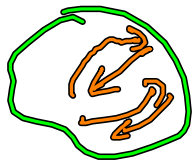
$$\sum_{i=1,2,3} \int dx_1 \int dx_2 \int dx_3 \underbrace{\partial_i}_{\substack{4 \\ 3}} (j_i(x_1, x_2, x_3) x_k) =$$

z.B. $i=3$ = $\int dx_1 \int dx_2 j_3(x_1, x_2, x_3) x_k$ / $\begin{matrix} +\infty x_3 \\ -\infty x_3 \end{matrix}$

wenn die Verteilg. lokalisiert ist

$$j_3(x_1, x_2, \pm\infty) x_k = 0$$

$\int d^3r \vec{j}(\vec{r}) = 0$ bedingt auch auf: :



Strom erzeugt Magnetfeld weg.

nachdem Monopol $\rightarrow 0 \rightarrow$ bleibt d. Dipolterm:

$$\int d\vec{r} \vec{r} \cdot \vec{r}' \vec{j}(\vec{r}') = -\frac{1}{2} \vec{r} \times \int d\vec{r}' \vec{r}' \times \vec{j}(\vec{r}')$$

diese Größ definiert das magnetische
Dipolmoment

$$\vec{A}(\vec{r}) = -\frac{1}{4\pi\epsilon_0 c^2} \frac{\vec{r} \times \vec{\mu}}{r^3}$$

$$\vec{\mu} = \frac{1}{2} \int d\vec{r}' \vec{r}' \times \vec{j}(\vec{r}')$$

magnetisch Dipolmoment

analog

$$\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\vec{d} \cdot \vec{r}}{r^3}$$

Dipolpotential d. el. Felds

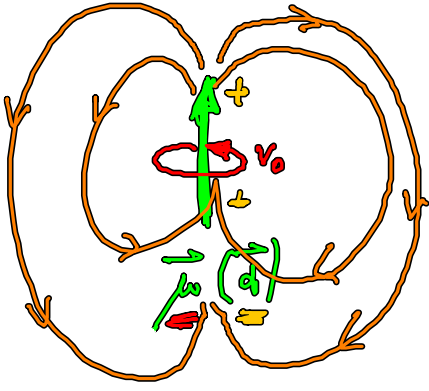
→ geht beide mit $\frac{1}{r^2}$, und analog
 $\vec{r} \times \vec{\mu}, \vec{r} \cdot \vec{d}$

$\vec{\mu}, \vec{d}$ werden nur durch die Verteilung in
der Volume \vec{r}' definiert.

$$\vec{E} = -\vec{\nabla} \phi, \quad \vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$$

$$\vec{E} = \frac{3\vec{r}(\vec{d} \cdot \vec{r}) - r^2 \vec{d}}{r^5} \quad \Bigg| \quad \vec{B} = \frac{3\vec{r}(\vec{\mu} \cdot \vec{r}) - r^2 \vec{\mu}}{r^5}$$

Die Dipolfelder haben exakt dieselbe Struktur:



Während da es fast kein Modell für ein elektr. Dipol
 2 Ladg sind, ist es f. da magnet. Dipol ein
 Kristall:

$$\vec{j} = \frac{1}{2} \int d\vec{r}' \frac{\vec{r}' \times \vec{j}(\vec{r}')}{r'^3} = \frac{1}{2} q \vec{r}_0 \times \vec{v}_0 \begin{pmatrix} m \\ - \\ u \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \frac{q}{u} \vec{L}_0$$

Drehimpuls
↙

$$\vec{j} = q \vec{v}_0 \delta(\vec{r} - \vec{r}_0)$$

Magnetisch Feld sind mit dem Drehimpuls
 des mikroskopisch bewegten Teilchen verbunden.