

IV. Maxwell-Gleichungen der Elektrodynamik

→ zeitabhängige Potenzen

IV.1 Zusammenfassung der Stokeschen Gleichung

Zunächst: Einführung neuer Feldergrößen (im Vakuum)

$$\underline{D}(\underline{r}) = \epsilon_0 \underline{E}(\underline{r})$$

dielektrische Verarbeitung

$$\underline{H}(\underline{r}) - \frac{1}{\mu_0} \underline{B}(\underline{r})$$

Magnetfeld

Beachte: Diez einfache Zusammenhänge gelten nicht in realer Natur,
sondern nur im Vakuum!

$$\nabla \cdot \underline{D}(\underline{r}) = g(\underline{r})$$

$$\nabla \cdot \underline{B}(\underline{r}) = 0$$

$$\nabla \times \underline{E}(\underline{r}) = 0$$

$$\nabla \times \underline{H}(\underline{r}) = \underline{j}(\underline{r})$$

die magnetostat. Felder werden durch ruhende Ladungen erzeugt und sind "unbeladen"

magnetostat. Felder werden durch Strom erzeugt und sind quellenfrei (stacionär)

Berechnung

- Lineare Diff.-gleichg. 1. Ordnung \rightarrow Superpositionsgesetz
- Im statischen Fall sind elektrische und magnet. Felder und Phänomene voneinander unabhängig
- Die Zusammenhänge sind auch in Materie gültig!
- Polarisation: $\underline{E} = -\nabla_r \phi(r)$ $\underline{B} = \nabla_r \times \underline{A}(r)$ } wird sich ändern in dynamischer Fall!
- Aus $\nabla \times \underline{H} = \underline{j}(r)$ folgt

$$\nabla \cdot (\nabla \times \underline{H}) = 0 = \nabla \cdot \underline{j}(r)$$

entspricht der Kontraktionsgleichung für den statischen Fall!

$$\frac{\partial}{\partial r} + \rho j = 0$$

Ziel nun:

Formulierung der Maxwell-Gleichungen für zähflüssige Felder

Beachte zunächst.

Die experimentelle Erfahrung zeigt, dass die Gleichung $\nabla \cdot D = g$

$$\nabla \cdot B = 0$$

auch im dynamischen Fall gelten!

$$\nabla \cdot D(\mathbf{r}, t) = g(\mathbf{r}, t), \quad \nabla \cdot B(\mathbf{r}, t) = 0$$

IV.2 Das Faraday'sche Induktionsgesetz

Wir wissen: Stromdurch (z. Längsladen)
Erzeugt magnet. Felder

Frage: Können umgedreht magnet. Felder
auch Strom erzeugen?

→ Faraday'sches Experiment (1831)

Sei \bar{F}_C eine Fläche (abstr.) und C sei
der Rand der Fläche; \mathbf{B} sei ein Magnetfeld

$$\Phi = \int_{\text{Fl}} \underline{\mathbf{E}} \cdot \underline{\mathbf{B}}$$

Fl



magnet. Fluss durch die Fläche

Experimentell bedarbig

Falls sich Φ zeitlich ändert ($\frac{\partial \Phi}{\partial t} \neq 0$)
dann wird in C eine elektrom. Feld $E(t, r)$
induziert \rightarrow Stromfluss!

Es gilt:

$$(\text{dr} \cdot \underline{\mathbf{E}}(t)) = - \frac{\partial}{\partial t} \Phi(t)$$

C

Faraday'sche Induktions-
gesetz!

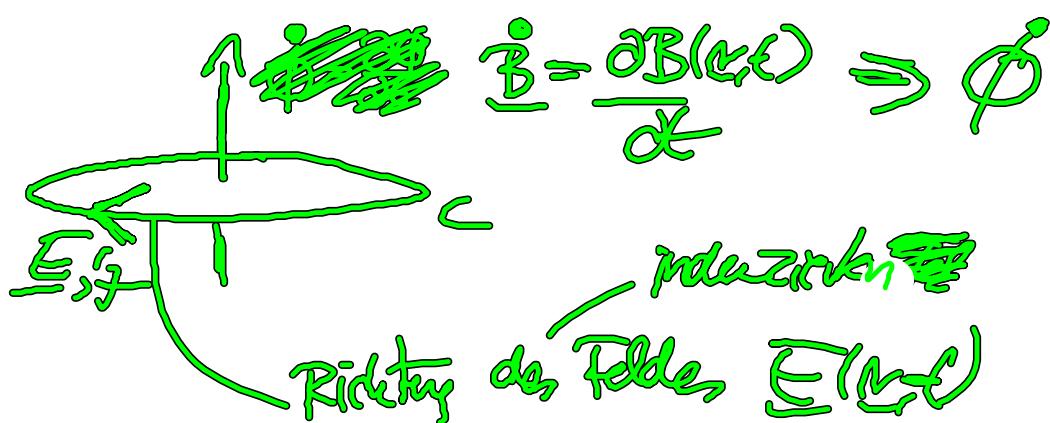
Bauwirkung

- Zäliche Änderung von ϕ kann z.B. passieren
 - durch Bewegung eines Permanentmagneten relativ zu E
 - Bewegung einer stromdurchflossenen Leiterschleife relativ zu E

■ $\int_C \mathbf{E}(\mathbf{r}) \cdot d\mathbf{r} = \text{Induktions-Spannung}$

(Vorzisat mit $[E] = \frac{V}{m}$)

■ Zum Vorzisat des Stors



Strom in C : $i(r,t) \sim E(r,t)$ (durchfließt)

Die mathematische Formulierung des Faraday'schen Gesetzes

$$\left(\text{div. } \underline{\underline{E}}(x,t) \right) = \int\limits_{\mathcal{F}_C}^{\text{Sobes}} \partial \underline{\underline{E}} \cdot (\underline{\nabla} \times \underline{\underline{E}}(x,t))$$

andererseits

$$\frac{\partial}{\partial t} \Phi(E) = \frac{\partial}{\partial x} \left(\int\limits_{\mathcal{F}_C}^{\underline{\underline{E}}} \underline{\underline{E}} \cdot \underline{\underline{B}} \right) = \int\limits_{\mathcal{F}_C}^{\underline{\underline{E}}} \frac{\partial \underline{\underline{E}}}{\partial x} \cdot \underline{\underline{B}}(x)$$

↑

Fläche bewegt sich mit!

$$\rightarrow \boxed{\underline{\nabla} \times \underline{\underline{E}}(x,t) = - \frac{\partial}{\partial x} \underline{\underline{B}}(x)}$$

Faraday'sches Gesetz

(ergibt die Bedingung
 $\underline{\nabla} \times \underline{\underline{E}}(x) = 0$ in der Gleichung)

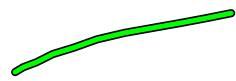
IV.3. Zur Motivation der Konstante im Faraday'schen Induktionsgesetz

Ausgangspunkt:

nehmen an! experimentelle Erfahrung

$$\begin{aligned} (\text{d}x \cdot E(v,t)) &= -K \dot{\phi} \\ C &= -K \frac{d}{dt} \int_{\text{surf. } B} \end{aligned}$$

Offensichtlich gilt $K=1$, aber warum?
Und warum sind E und B gekoppelt?



Überlegung:
Die Kurve C bewegt sich mit konstanter Geschwindigkeit
 \downarrow relativ zum Leiterstück
(in dem die Fläche liegt)

Beachte:

Der Teil $E(v,t)$ auf der Länge

Seit des ~~der~~ Volumengradienten ist
der Fall im mitbewegten Bezugssystem
(RuheSystem von C)

Die zähliche Änderung von Φ kann durch
2 Arten erfolgen

- a) Positionsänderung des Leitkörpers
- b) explizit zähl. Änderung von B

$$\frac{d}{dt} \underline{\underline{B}}(\underline{x}) = \text{Feste totale}$$

$\underline{\underline{\partial B}} / \partial t$

$$- (\underline{\underline{n}} \cdot \nabla) \underline{\underline{B}} + \underline{\underline{\partial B}} / \partial t$$

Umschreiben des 1. Terms

braucht

$$\nabla \times (\underline{B} \times \underline{v})$$

$$= (\underline{v} \cdot \nabla) \underline{B} - \underbrace{(\underline{B} \cdot \nabla) \underline{v}}_{\text{grad}} + \underline{B} (\nabla \cdot \underline{v}) - \cancel{\underline{v} (\nabla \cdot \underline{B})}$$

$\cancel{\underline{v} (\nabla \cdot \underline{B})}$

$-(\underline{v} \cdot \nabla) \underline{B}$ Null, da \underline{v} räumlich konst.

ag. Maxwell

Kombintext:

$$\frac{d}{dt} \underline{B}(r, t) = \nabla \times (\underline{B} \times \underline{v}) + \frac{\partial \underline{B}}{\partial t}$$

Zäh. Anwendung des Flusses:

$$\frac{d}{dt} \Phi = \frac{d}{dt} \left(\int_C \underline{A} \cdot d\underline{l} \right) = \int_C \underline{A} \cdot \frac{\partial \underline{l}}{\partial t}$$

\uparrow $\underline{A} = \underline{B} + \underline{v} \times \underline{r}$

Rück \underline{F} konst. und nicht

Stokes $\Rightarrow \int_C (\underline{B} \times \underline{v}) + \int_C \underline{A} \cdot \frac{\partial \underline{l}}{\partial t}$

Kantenniere mit Induktionsgeld

$$\oint_C \cdot (\underline{E} - \boldsymbol{\kappa}(\underline{v} \times \underline{B}))$$

* $= -\kappa \oint_C \frac{\partial \underline{B}}{\partial \underline{t}}$

$$\begin{aligned} & \left(\frac{dx}{C} \underline{E} \right) \\ & = -\kappa \frac{d}{dt} \oint_C \end{aligned}$$

Annahme

Galilei-Invarianz:

Das Induktionsgesetz ist in allen, mit Konstanten gesetzten, Weltzusammenhängen Bezugssystemen gleich.

O.K. im nichtrelativistischen Raum,

d.h. $\frac{v}{c} \ll 1$, aber

sting genommen war, wenn $v \rightarrow c$!

Aufgaben

\underline{B} muss auch dann gelten, wenn $v=0$; falls also C im Galilei-Koordinatenraum

also $\underline{f}_{\text{ext}} \cdot \underline{E}' = -\kappa \underline{f}_{\text{ext}} \cdot \frac{\partial \mathcal{B}}{\partial \underline{r}}$

$\underline{v} = 0$

Feld im Laboratorium

folgerungen (not Galilei-invariant)

$$\rightarrow \underline{E}' = \underline{E} - \kappa \underline{v} \times \underline{B}$$

Feld im
Laboratorium

Feld im
Reagensglas
(C fixed)

Verhältnis der dichten Felder ist in zwei relativ zueinander bewegten Bezugssystemen
- isoliert das \underline{B} -feld

Was ist nun die
Proporziionalkonstante κ ?

Behalte dazu eine einzelne Punktladung q , die in dem bewegten System mit

sie erfährt Kraft

$$\underline{F} = q \underline{E} \quad (\text{aus Dritter Elektrostatik})$$

im Punktsystem von \underline{C}

Im Laborsystem bewegt sich die Ladung mit der konstanten Geschwindigkeit \underline{v}

$$\rightarrow \text{Strom } \underline{j}(r) = q \underline{v} \delta(r - R(t))$$

Kraft auf diesen Strom aus dem Magnetfeld \underline{B}

$$\underline{F} = \int d^3r \, \underline{j} \times \underline{B} = q \underline{v} \times \underline{B}$$

\Rightarrow Anwendung auf Laborsystem
 \Rightarrow Gesamtkraft im Laborsystem

$$\underline{F}' = q \underline{v} \times \underline{B} + q \underline{E}'$$

Galilei-Invarianz

Die Kraft in den beiden Bezugssystemen sollen gleich sein!

$$\Rightarrow \underline{E}' = \underline{E}$$

aber ja nur Rekurrenz

$$\Rightarrow q(\underline{E}' + \underline{V} \times \underline{Z}) = \perp q \underline{E}$$

$$\Rightarrow \overbrace{\underline{E}' + \underline{V} \times \underline{Z} = \underline{E}}$$

Koeffizient V muss gleich 1 sein!

IV.4. Die Maxwell'sche Ergänzung und die endgültige Gleichung

Wir haben bishe

$$\textcircled{1} \quad \nabla \cdot D = \rho$$

$$\textcircled{2} \quad \nabla \times E = -\frac{\partial}{\partial t} B$$

$$\textcircled{3} \quad \nabla \cdot B = 0$$

$$\textcircled{4} \quad \nabla \times H = j$$

in Vakuum

$$D = \epsilon_0 E$$

$$H = \frac{1}{\mu_0} B$$

noch nicht konsistent!
Das sieht man wie folgt.

Wende auf $\textcircled{4}$ Druck an

$$\nabla \cdot (\nabla \times H) = 0 = \nabla \cdot j$$

d.h. not

aber: Ladungsdichte

$$\nabla \cdot j = -\frac{\partial \rho(\nu, t)}{\partial t}$$

Maxwell gelang es, die Inkonstanz zu beseitigen
(1865)

Kanti. - gl.

$$\nabla \cdot j(r,t) + \frac{\partial}{\partial t} p(r,t) = 0$$

Bemerkung: $p(r,t) = \nabla \cdot D(r,t)$

$$\nabla \cdot (j(r,t) + \underbrace{\frac{\partial}{\partial t} D(r,t)}_{\text{"Ergänzungsterm"}}) = 0$$

Maxwell'sche Ergänzung

$$\nabla \times H(r,t) = j(r,t) + \frac{\partial}{\partial t} D(r,t)$$

Damit sind die Maxwell-gl.
mit Kanti.-gl. konstatiert!

Bedeutung:

Auch ein zeit. veränderliches elektrisches Feld

kann ein Magnetfeld erzeugen

\cong Umkehrung des Fermat'schen
Satzes!