

Rechenregeln für Vektordifferentiation

- Geg: $\underline{a}(x), \underline{b}(x) \dots$ Vektoren in Abhängigkeit von x (beliebige Variable!)

Bsp: $\underline{r}(t)$

Es gelten folgende Regeln:

(1) Summenregel: $\frac{d}{dx} [\underline{a}(x) + \underline{b}(x)] = \frac{d\underline{a}}{dx} + \frac{d\underline{b}}{dx}$

(2) Produktregel I: $\frac{d}{dx} (\underline{a} \cdot \underline{b}) = \frac{d\underline{a}}{dx} \cdot \underline{b} + \underline{a} \cdot \frac{d\underline{b}}{dx}$

(3) Produktregel II: $\frac{d}{dx} (\underline{a} \times \underline{b}) = \frac{d\underline{a}}{dx} \times \underline{b} + \underline{a} \times \frac{d\underline{b}}{dx}$

(4) Produktregel III: $\frac{d}{dx} [f(x) \underline{a}(x)] = \frac{df}{dx} \underline{a} + f(x) \frac{d\underline{a}}{dx}$

Beweis: z. B. in kartesischer Basis

- Nützlich:

Geg: Einheitsvektor $\underline{e}(x)$ mit $\underline{e}^2 = 1$

$$\rightarrow \frac{d\underline{e}}{dx} \cdot \underline{e} = 0 \leftrightarrow \frac{d\underline{e}}{dx} \perp \underline{e}$$

Beweis: $\frac{d}{dx} \underline{e}^2 = 1 \rightarrow \frac{d}{dx} \underline{e}^2 = \frac{d}{dx} (\underline{e} \cdot \underline{e}) \stackrel{(2)}{=} 2 \underline{e} \cdot \frac{d\underline{e}}{dx}$
 $\stackrel{!}{=} \frac{d}{dx} 1 = 0 \text{ ged}$