

Bifurkationen

XXIII

1

Lösungen "verzweigen"

geht einher mit Stabilitätswechsel, allerdings wird auch die Frage nach Stabilität der Verzweigung aufkommen.

Bifurkationen von Fixpunkten in Flüssen

$$\dot{u} = f(u; \mu) \quad f(u^*, \mu_c) = 0 \text{ Fixpunkt.}$$

Man kann Mannigfaltigkeitskoordinaten x, y, z lokal am Fixpunkt einführen durch krümmungstreue Koordinatentransformationen

Beispiel:

$$\begin{aligned} \dot{u}_1 &= \lambda_1 u_1 \\ \dot{u}_2 &= \lambda_2 u_2 + a u_1^3 \end{aligned}$$

Transformation
$u_1 = y_1$
$u_2 = y_2 + \frac{a}{3\lambda_1 - \lambda_2} y_1^3$

$$\dot{y}_1 = \lambda_1 y_1$$

$$\dot{y}_2 + \frac{a}{3\lambda_1 - \lambda_2} 3 y_1^2 \dot{y}_1 = \lambda_2 \left(y_2 + \frac{a}{3\lambda_1 - \lambda_2} y_1^3 \right) + a y_1^3$$

$$\dot{y}_2 = \frac{-3a\lambda_1}{3\lambda_1 - \lambda_2} y_1^3 + \underbrace{\left(\frac{a\lambda_2}{3\lambda_1 - \lambda_2} + a \right)}_{=0} y_1^3 + \lambda_2 y_2$$

$$\dot{y}_2 = \lambda_2 y_2$$

\uparrow
 $= 0$

Technik nichtlineare ODEs durch nichtlineare Koordinaten-
transformation in ihre "einfachste Form" zu bringen
ohne Lösungscharakter zu verändern: Normalformtheorie

Allgemein: $\dot{u} = f(u)$

1. Schritt $v = u - u^*$ Verschiebung in FP

$$\dot{v} = f(v - u^*) \equiv g(v)$$

2. Schritt Abspalten lin. Anteil

$$\dot{v} = Jg(0)v + \bar{g}(v) \quad \bar{g}(v) = g(v) - Jg(0)v$$

3. Schritt Jordansche Normalform

Sei T Matrix die $Jg(0)$ in

Jo.NF bringt $J = T^{-1} Jg(0) T$

$$v = Tx$$

$$\dot{x} = Jx + \underbrace{T^{-1} \bar{g}(Tx)}_{\equiv F(x)}$$

$$\dot{x} = Jx + F_2(x) + F_3(x) + \dots + F_{r-1}(x) + \mathcal{O}(|x|^r)$$

nächste Schritte geben Regeln die

Terme höherer Ordnung zu vereinfachen

- sukzessive sollen quadratische Terme, kubische Terme usw. eliminiert werden über Koordinatentransformation

$$x = y + h_2(y) + h_3(y) + \dots + h_{r-1}(y) + \mathcal{O}(|y|^r)$$

wobei $h_n(y)$ ein homogenes Vektorpolynom n-ter Ordnung ist, d.h. alle Monome haben gleichen Grad n .

In den Mannigfaltigkeitskoordinaten x, y, z

$\dot{x} = f(x)$ Zentrumsmanigfaltigkeit

$\dot{y} = -y$ stabile Mann.

$\dot{z} = z$ instabile Mann.

Orbitstruktur beim Stabilitätswechsel wird durch Zentrumsmanigfaltigkeitsgleichung bestimmt

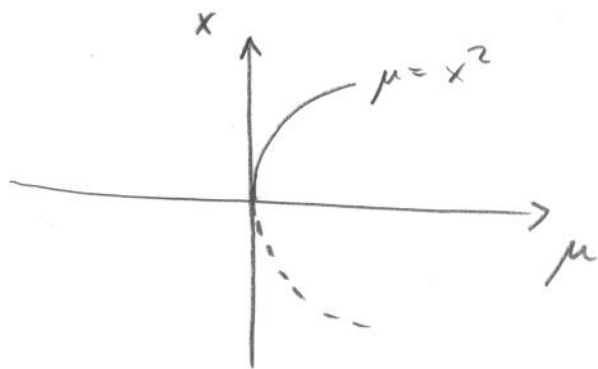
$\dot{x} = f(x, \mu)$ ← ohne Semikolon!

• Sattel-Knoten-Bifurkation

$\dot{x} = \mu - x^2$

$f(0,0) = 0$ Fixpunkt bdg.

$\frac{\partial}{\partial x} f(0,0) = 0$ Eigenwert gl. Null



$x_{1/2}^* = \pm \sqrt{\mu}$

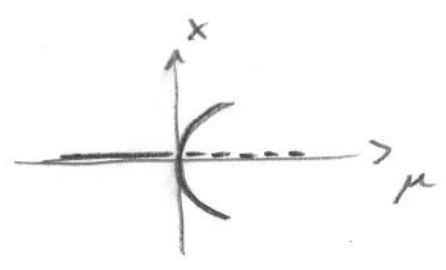
• Transkritische Bifurkation

$\dot{x} = \mu x - x^2$ siehe XXII

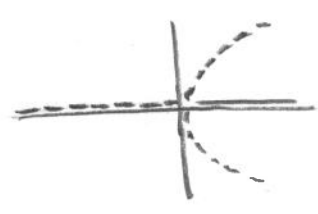
• Pitchfork Bifurkation

$\dot{x} = \mu x - x^3$

$\dot{x} = \mu x + x^3$



Supercritische

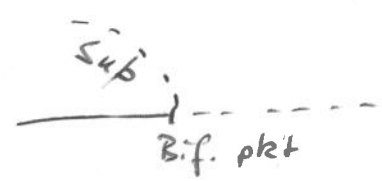
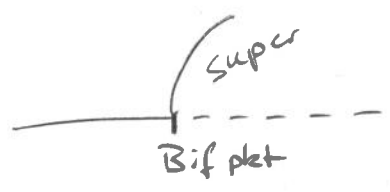


subkritische

Wie zweigt der Ast ab?

Über dem Bifurkationspt: "super"

Hinter dem " : "sub"



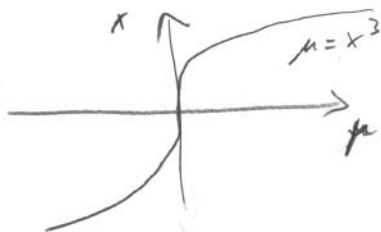
(nicht auf Stabilität achten, nur Abbiegung)

• keine Bifurkation

$$\dot{x} = \mu - x^3$$

$$f(0,0) = 0 \quad \text{FP!}$$

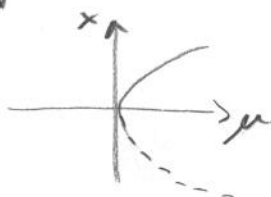
$$\frac{\partial}{\partial x} f(0,0) = 0 \quad \text{EW nicht hyperbolisch}$$



Sattel-Knoten - Bifurkation

Welche Bedingungen müssen gelten? [^] FP ist nicht hyperbolisch
2 Bdgern.

$$\dot{x} = \mu - x^2$$



$$\frac{d\mu}{dx}(0) = 0 \quad \text{tangentiell zu } \mu=0$$

$$\frac{d^2\mu}{dx^2}(0) \neq 0 \quad \text{Kurve liegt auf einer Seite}$$

Allgemein 2 Bdgern $\boxed{f(0,0), \frac{\partial}{\partial x} f(0,0) = 0}$

und $\boxed{\frac{\partial f}{\partial \mu}(0,0) \neq 0}$ dann existiert (Satz v. d. impliziten Fkt)

$\mu = \mu(x)$ als eindeutige Funktion mit $\mu(0) = 0$

daraus folgt (nach einigen Überlegungen s. z. B. Wiggins Seite 364.)

$$\left| \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(0,0) \neq 0 \right|^{(4)} \quad \text{"auf einer Seite"}^{(4)}$$

Transkritische Bifurkation

① + ②
nicht hyperbolischer Fixpunkt

$$\left| \frac{\partial f}{\partial \mu}(0,0) = 0 \right|^{(3)}$$

Zwei Kurven
(nicht eindeutig)

und

$$\left| \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial \mu}(0,0) \neq 0 \right|^{(4)}$$

$$\left| \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(0,0) \neq 0 \right|^{(5)}$$

Pitchfork Bifurkation

① + ②

$$\left| \frac{\partial f}{\partial \mu}(0,0) = 0 \right|^{(3)}$$

$$\left| \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(0,0) = 0 \right|^{(4)}$$

$$\left| \frac{\partial f}{\partial x \partial \mu}(0,0) \neq 0 \right|^{(5)}$$

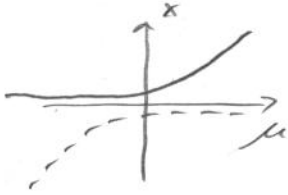
$$\left| \frac{\partial^3 f}{\partial x^3}(0,0) \neq 0 \right|^{(6)}$$

Stabilität bei Störung der Normalform

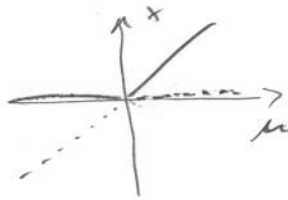
Transkritische

$$\dot{x} = \mu x \mp x^2 \quad \rightarrow \quad \dot{x} = \varepsilon + \mu x \mp x^2$$

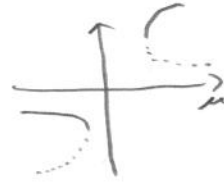
$\varepsilon > 0$



$\varepsilon = 0$



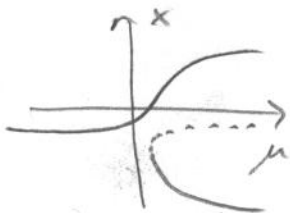
$\varepsilon < 0$



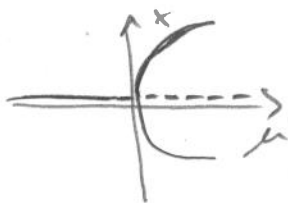
Pitch fork

$$\dot{x} = \mu - x^3$$

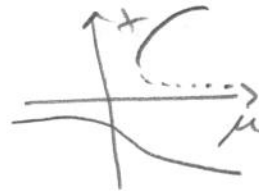
$\varepsilon > 0$



$\varepsilon = 0$



$\varepsilon < 0$



- beide nicht stabil gegenüber Störungen in Form von Termen niedriger Ordnung (verglichen zu den ersten nichtverschwindenden Termen der Taylor-Entwicklung)

Hopf-Bifurkation

9

wird nur angesehen!

Betrachte $x_1 = \mu x_1 - u_1^3$

$$x_2 = \omega$$

← Phasenoszillator

vielleicht analog zur Pitchfork!

Normalenform in komplexer Schreibweise

$$\dot{z} = (\alpha + i)z + \gamma |z|^2 z$$

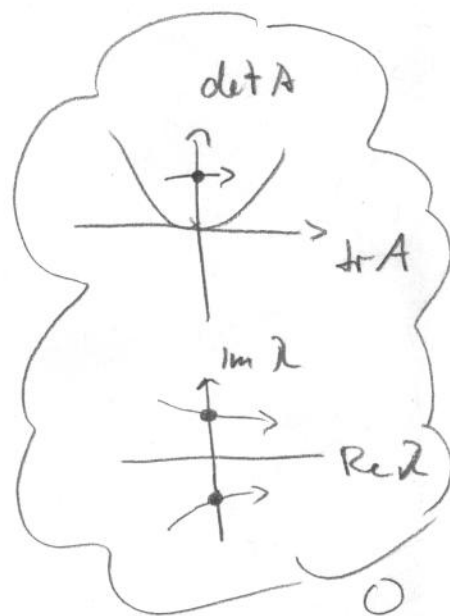
mit $z = \rho e^{i\varphi}$

$$\dot{z} = (\alpha + i + \gamma \rho^2) \rho e^{i\varphi}$$

$$\dot{\rho} + i\dot{\varphi}\rho = (\alpha + i + \gamma \rho^2)\rho$$

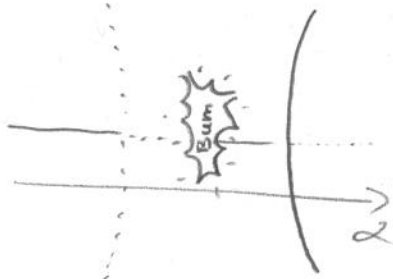
$$\dot{\rho} = \rho(\alpha + \gamma \rho^2)$$

$$\dot{\varphi} = 1$$

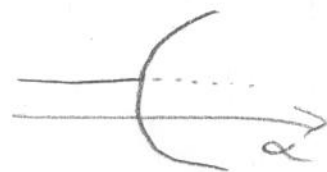


subkritisch

$$\gamma > 0$$



$$\gamma = 0$$



superkritisch

$$\gamma < 0$$